

高剛性スライダタイプ

LEJ Series



サイズ：40, 63

薄形低重心

高さ寸法：**58mm**



LEJS40



ACサーボモータ タイプ

ボールねじ駆動 LEJS Series

サイズ：40, 63 ▶P.289,303

可搬質量：**85kg**

繰返し位置決め精度：**±0.01mm**(高精度タイプ)

最大速度：**1800mm/s**

最大加減速度：**20000mm/s²**

※1 ISO14644-1

※2 吸引流量により発塵特性が異なります。



クリーン仕様 ▶P.289,303

11-LEJS

ISOクラス4*1*2に対応!

LEJS100-X400

750Wに対応

▶P.300

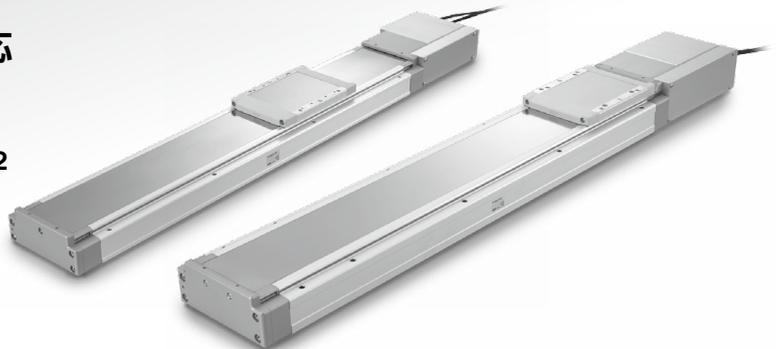
ベルト駆動 LEJB Series

サイズ：40, 63 ▶P.289,303

最大ストローク：**3000mm**対応

最大速度：**3000mm/s**

最大加減速度：**20000mm/s²**



ACサーボモータ ドライバ ▶P.1100

▶インクリメンタル エンコーダ用

- パルス入力タイプ/
ポジショニングタイプ
LECSA Series



▶アブソリュートエンコーダ用

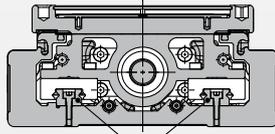
- パルス入力タイプ/ポジショニング
LECSB-T Series
- CC-Link直接入力タイプ
LECSC-T Series
- SSCNETⅢ/Hタイプ
LECSS-T Series
- MECHATROLINKタイプ
LECY□ Series



- LEKFS
- LEFS□F
- LEFS
LEFB
- LEJS
LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
LEYG
- LESYH
- LES
LESH
- LEPY
LEPS
- LER
- LEH
- 防滴
仕様
- クリーン
仕様
- 二次電池
対応
- JXC□
LEC□
- LECS□
LECY□
- モーター
仕様
- LAT3

●高精度／高剛性

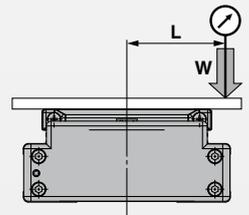
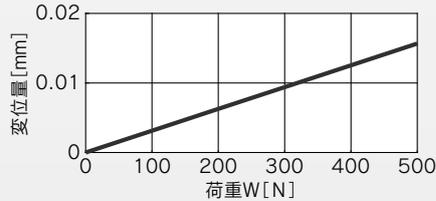
リニアガイド2軸による
振れ量低減



リニアガイド(2軸)

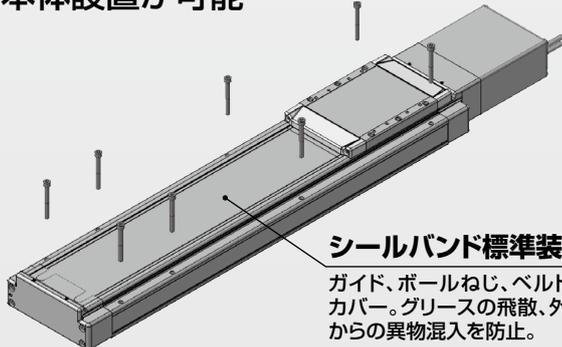
テーブルの変位量

※LEJ□63/L=64.5mmの時



●設置工数削減

カバー等の外装部品を外すことなく、
本体設置が可能

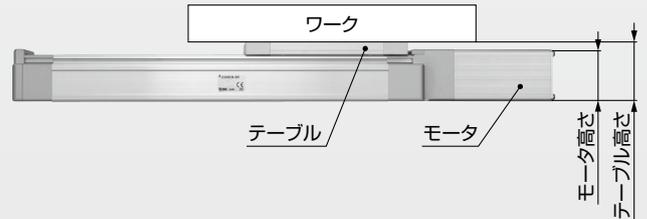


シールバンド標準装備

ガイド、ボールねじ、ベルトを
カバー。グリースの飛散、外部
からの異物混入を防止。

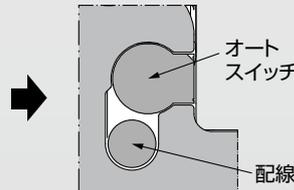
●ワークのモータへの干渉なし

テーブル高さ > モータ高さ



●無接点オートスイッチ取付可能(リミット確認用、中間信号確認用)

- ・スイッチ配線の収納可能
- ・A接点／B接点タイプを用意
- ・D-M9□W(2色表示式)、D-M9□、D-M9□E(B接点タイプ)



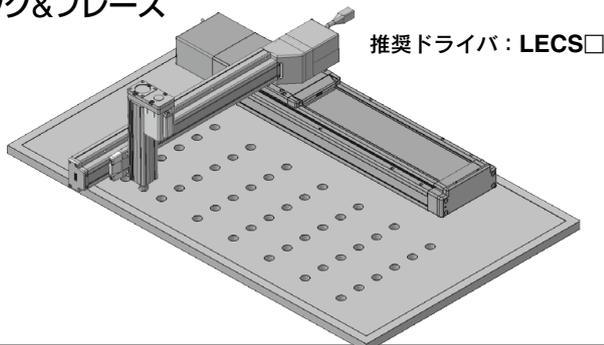
2色表示式無接点オートスイッチ

ミスのない確実な取付位置設定が可能



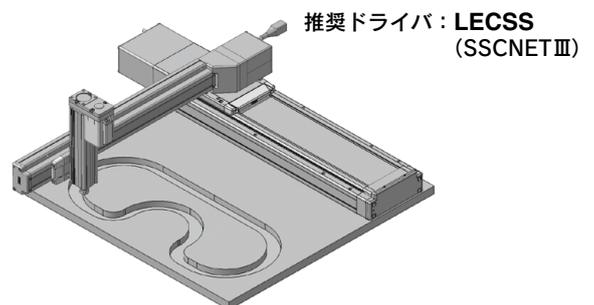
用途例

ピック&プレース



推奨ドライバ：LECS□

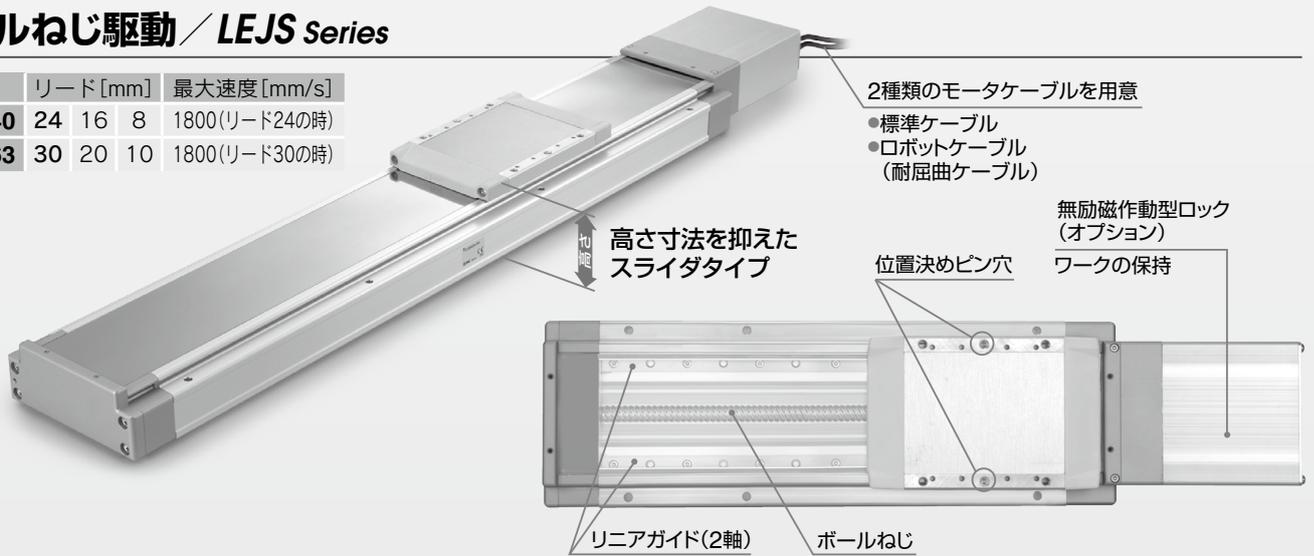
接着剤塗布／高速軌跡制御が可能



推奨ドライバ：LECSS
(SSCNETⅢ)

ボールねじ駆動 / LEJS Series

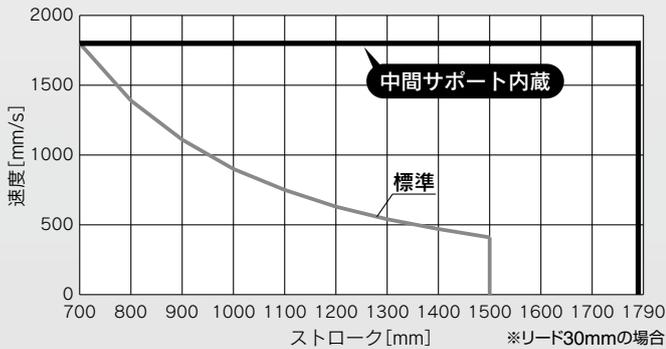
| 型式 | リード [mm] | 最大速度 [mm/s] |
|--------|----------|----------------|
| LEJS40 | 24 16 8 | 1800 (リード24の時) |
| LEJS63 | 30 20 10 | 1800 (リード30の時) |



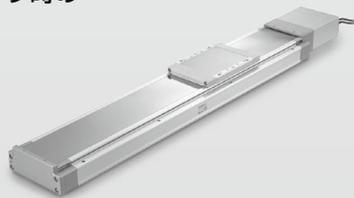
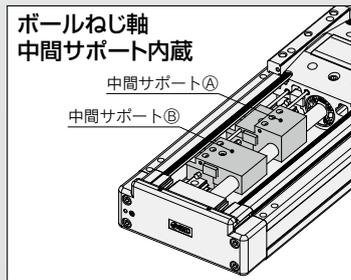
中間サポート内蔵タイプ

ボールねじ駆動 LEJS63□-□M Series

全ストロークで最高速度：1800mm/s※を実現!



中間サポートによりロングストローク時のボールねじのたわみを低減



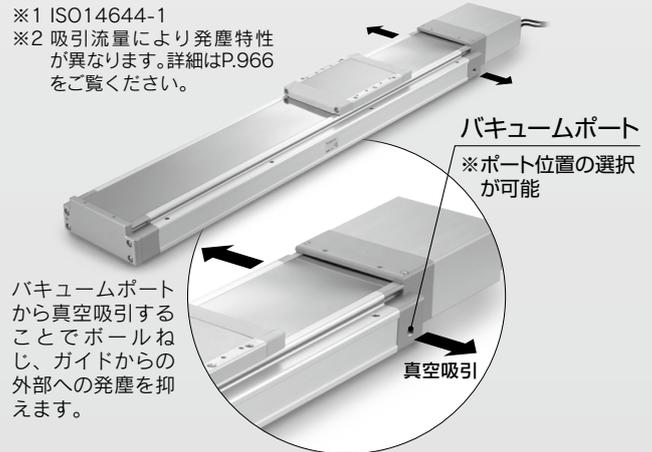
クリーン仕様

ボールねじ駆動 11-LEJS Series

ISOクラス4※1,※2に対応! サイズ: 40, 63

- バキューム配管を内蔵
- カバー等の外装部品を外すことなく、本体設置が可能

※1 ISO14644-1
 ※2 吸引流量により発塵特性が異なります。詳細はP.966をご覧ください。



ボールねじ駆動 LEJS100-X400 Series

750W (モータ出力) に対応

- 可搬質量※1: 水平400kg、垂直80kg
- 速度※2: 水平/垂直2,300mm/s

※1 速度: 500mm/s、リード10mm時
 ※2 ストローク: 800mm、リード50mm時

最大加減速度:
 10000mm/s²



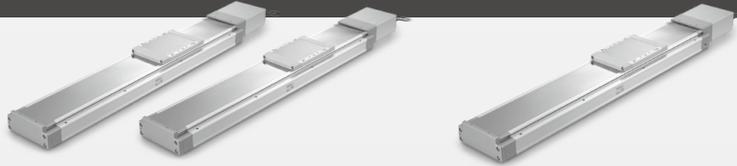
ベルト駆動 / LEJB Series



- LEKFS
- LEFS□
- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LESYH
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様クリーン
- 対応二次電池
- JXC□
- LEC□
- LECS□
- LECY□
- 仕様モーターレス
- LAT3

高剛性スライダタイプ LEJ Series

バリエーション



ボールねじ駆動 / LEJS Series クリーン対応可 ^{※2}

| サイズ | リード (mm) | ストローク (mm) ^{※1} | 搬送質量: 水平 (kg) | | | | | | | | | 搬送質量: 垂直 (kg) | | | 速度 (mm/s) | | | | | | | ページ |
|-----|----------|----------------------------|-----------------------------------------|----|----|----|----|----|----|----|----|-----------------------------------------|----|----|------------------------------------------|-----|-----|-----|------|------|------|----------------|
| | | | 10 | 20 | 30 | 40 | 50 | 60 | 70 | 80 | 90 | 10 | 20 | 30 | 200 | 400 | 600 | 800 | 1000 | 1200 | 1400 | |
| 40 | 8 | 200, 300, 400 | [Bar chart showing capacity up to 60kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1200mm/s] | | | | | | | P.289 P.303 |
| | 16 | 500, 600, 700 800, 900 | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 10kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1200mm/s] | | | | | | | |
| | 24 | 1000, 1200 | [Bar chart showing capacity up to 10kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 5kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1800mm/s] | | | | | | | |
| 63 | 10 | 300, 400, 500 | [Bar chart showing capacity up to 90kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | [Bar chart showing speed up to 600mm/s] | | | | | | | |
| | 20 | 600, 700, 800 900, 1000 | [Bar chart showing capacity up to 45kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 15kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1200mm/s] | | | | | | | |
| | 30 | 1200, 1500 | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 10kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1800mm/s] | | | | | | | |

※1 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
 ※2 リード：24、30mmは除く。

中間サポート内蔵タイプ



ボールねじ駆動 / LEJS-M Series

| サイズ | リード (mm) | ストローク (mm) [※] | 搬送質量: 水平 (kg) | | | | | | | | | 搬送質量: 垂直 (kg) | | | 速度 (mm/s) | | | | | | | ページ |
|-----|----------|-------------------------|-----------------------------------------|----|----|----|----|----|----|----|----|-----------------------------------------|----|----|------------------------------------------|-----|-----|-----|------|------|------|----------------|
| | | | 10 | 20 | 30 | 40 | 50 | 60 | 70 | 80 | 90 | 10 | 20 | 30 | 200 | 400 | 600 | 800 | 1000 | 1200 | 1400 | |
| 63 | 10 | 790, 890, 990 | [Bar chart showing capacity up to 90kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | [Bar chart showing speed up to 600mm/s] | | | | | | | P.289 P.303 |
| | 20 | 1190, 1490 | [Bar chart showing capacity up to 45kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 15kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1200mm/s] | | | | | | | |
| | 30 | 1790 | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | | | | | | | [Bar chart showing capacity up to 10kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1800mm/s] | | | | | | | |

※標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。



ボールねじ駆動 / LEJS-X400 Series

| サイズ | リード (mm) | ストローク (mm) [※] | 搬送質量: 水平 (kg) | | | 搬送質量: 垂直 (kg) | | | 速度 (mm/s) | | | | | | | ページ |
|-----|----------|-----------------------------|------------------------------------------|-----|-----|-----------------------------------------|----|----|------------------------------------------|-----|------|------|------|------|------|-------|
| | | | 100 | 200 | 400 | 20 | 40 | 80 | 500 | 750 | 1000 | 1250 | 1500 | 1750 | 2000 | |
| 100 | 10 | 200, 300, 400 | [Bar chart showing capacity up to 400kg] | | | [Bar chart showing capacity up to 80kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1000mm/s] | | | | | | | P.300 |
| | 25 | 500, 600, 800 1000, 1200 | [Bar chart showing capacity up to 200kg] | | | [Bar chart showing capacity up to 40kg] | | | [Bar chart showing speed up to 1250mm/s] | | | | | | | |
| | 50 | 1500 | [Bar chart showing capacity up to 100kg] | | | [Bar chart showing capacity up to 20kg] | | | [Bar chart showing speed up to 2500mm/s] | | | | | | | |

※標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。



ベルト駆動 / LEJB Series

| サイズ | 相当リード (mm) | ストローク (mm) ^{※1} | 搬送質量: 水平 (kg) ^{※2} | | | | | | | 速度 (mm/s) | | | | | ページ |
|-----|------------|-------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------|----|----|----|----|----|-----|------------------------------------------|------|------|------|------|----------------|
| | | | 5 | 10 | 15 | 20 | 25 | 30 | 500 | 1000 | 1500 | 2000 | 2500 | 3000 | |
| 40 | 27 | 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000 | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | | | | | [Bar chart showing speed up to 1500mm/s] | | | | | P.289 P.303 |
| 63 | 42 | 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000, 3000 | [Bar chart showing capacity up to 30kg] | | | | | | | [Bar chart showing speed up to 3000mm/s] | | | | | |

※1 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
 ※2 ベルト駆動は垂直使用はできません。

LEKFS

LEFS□F

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防滴仕様
耐塵仕様

仕様に
対応

JXC□
LEC□

LECS□
LECY□

仕様
メモ

LAT3

CONTENTS

高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS Series



ACサーボモータ

LEJS/LECS□ Series

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.289 |
| 型式表示方法 | P.305 |
| 仕様 | P.306 |
| 構造図 | P.307 |
| 外形寸法図 | P.308 |



LEJS-M(中間サポート内蔵タイプ)/LECS□ Series

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.289 |
| 型式表示方法 | P.310 |
| 仕様 | P.311 |
| 構造図 | P.311 |
| 外形寸法図 | P.312 |

LEJS/LECY□ Series

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.303 |
| 型式表示方法 | P.318 |
| 仕様 | P.319 |
| 構造図 | P.307 |
| 外形寸法図 | P.320 |

LEJS-M(中間サポート内蔵タイプ)/LECY□ Series

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.303 |
| 型式表示方法 | P.322 |
| 仕様 | P.319 |
| 構造図 | P.307 |
| 外形寸法図 | P.320 |

LEJS100-X400

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.300 |
| 型式表示方法 | P.313 |
| 仕様 | P.314 |
| 構造図 | P.315 |
| 外形寸法図 | P.316 |

環境



ACサーボモータ

ボールねじ駆動 11-LEJS Series クリーン仕様

| | |
|--------|-----------|
| 機種選定方法 | P.289,303 |
| 発塵特性 | P.965 |
| 型式表示方法 | P.967,969 |
| 仕様 | P.968,970 |
| 外形寸法図 | P.971 |

ボールねじ駆動 25A-LEJS Series 二次電池対応

| | |
|--------|-----------|
| 機種選定方法 | P.289,303 |
| 型式表示方法 | P.981,982 |

高剛性スライダタイプ ベルト駆動 LEJB Series



ACサーボモータ

LECS□ Series

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.289 |
| 型式表示方法 | P.323 |
| 仕様 | P.324 |
| 構造図 | P.325 |
| 外形寸法図 | P.326 |



LECY□ Series

| | |
|--------|-------|
| 機種選定方法 | P.303 |
| 型式表示方法 | P.328 |
| 仕様 | P.329 |
| 構造図 | P.325 |
| 外形寸法図 | P.330 |

| | |
|-----------|-------|
| オートスイッチ取付 | P.332 |
| 製品個別注意事項 | P.336 |

ACサーボモータ ドライバ



| | |
|---------------------------------|--------|
| LECSA Series | P.1109 |
| LECSB-T/LECS-C-T/LECSS-T Series | P.1109 |
| LECYM/LECYU Series | P.1128 |

高剛性スライダタイプ

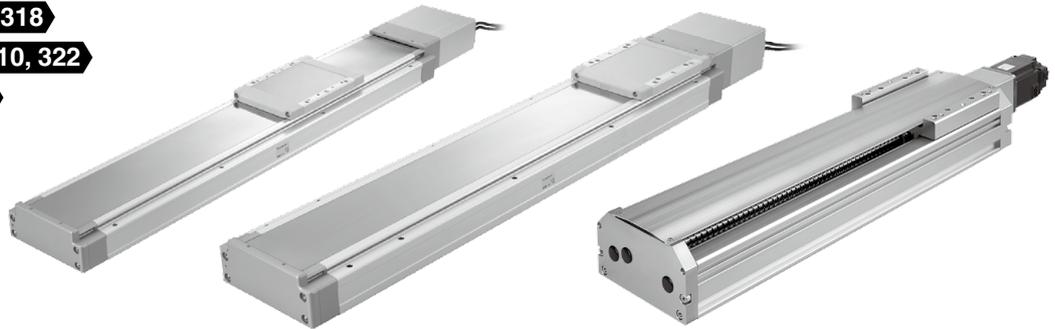
ボールねじ駆動 LEJS Series

ACサーボモータ

LEJS Series P.305, 318

LEJS-M Series P.310, 322

LEJS-X400 P.313



クリーン仕様

11-LEJS Series

P.967, 969



二次電池対応

25A-LEJS Series

P.981, 982



ベルト駆動 LEJB Series

ACサーボモータ

P.323, 328



ACサーボモータ ドライバ P.1100

LEKFS

LEFS□F

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防滴
仕様

仕様
クリーン

対応
二次電池

JXC□
LEC□

LECS□
LECY□

仕様
モーター
メ

LAT3

機種選定方法



LEJS Series ▶ P.305 **LEJS-M Series ▶ P.310** **LEJB Series ▶ P.323**

11-LEJS Series ▶ P.967 **25A-LEJS Series ▶ P.981**

機種選定方法

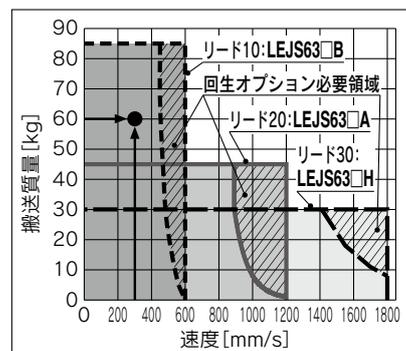
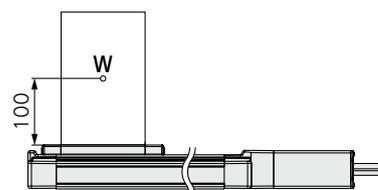
手順1 速度－搬送質量の確認 **手順2** サイクルタイムの確認 **手順3** 許容モーメントの確認

選定例

使用条件

- 搬送質量: 60 [kg]
- 速度: 300 [mm/s]
- 加減速度: 3000 [mm/s²]
- ストローク: 300 [mm]
- 取付姿勢: 水平
- モータ種類: インクリメンタルエンコーダ
- 外部抵抗: 10 [N]

ワーク取付条件:



〈速度－搬送質量グラフ〉
(LEJS63)

手順1 速度－搬送質量の確認

速度－搬送質量のグラフ(P.290)において、搬送質量と速度から機種選定してください。

選定例) 右のグラフより、**LEJS63S3B-300**を仮選定。

回生オプションが必要な場合があります。
P.290「回生オプション」必要条件をご参照ください。

手順2 サイクルタイムの確認

概算は手法1、詳細は手法2により確認できます。

手法1: サイクルタイムのグラフ(P.291、292)より確認

各サイズの最大速度におけるグラフです。

手法2: 計算より確認

サイクルタイムTは以下の式で求められます。

$$T = T1 + T2 + T3 + T4 \text{ [s]}$$

- T1およびT3は以下の式で求められます。

$$T1 = V/a1 \text{ [s]} \quad T3 = V/a2 \text{ [s]}$$

加減速度は、ワーク質量とデューティ比に応じて上限があります。

搬送質量－加減速度のグラフ(P.293～295)を参照して、上限を超えていないか確認してください。

ボールねじ駆動の場合、ストロークに応じて速度上限があります。仕様(P.306)を参照して、上限を超えていないかご確認ください。

- T2は以下の式で求められます。

$$T2 = \frac{L - 0.5 \cdot V \cdot (T1 + T3)}{V} \text{ [s]}$$

- T4はモータ種類、負荷などの条件により変わりますが、ここでは以下の値を推奨します。

$$T4 = 0.05 \text{ [s]}$$

計算例

T1からT4の値は以下になります。

$$T1 = V/a1 = 300/3000 = 0.1 \text{ [s]},$$

$$T3 = V/a2 = 300/3000 = 0.1 \text{ [s]}$$

$$T2 = \frac{L - 0.5 \cdot V \cdot (T1 + T3)}{V}$$

$$= \frac{300 - 0.5 \cdot 300 \cdot (0.1 + 0.1)}{300}$$

$$= 0.90 \text{ [s]}$$

$$T4 = 0.05 \text{ [s]}$$

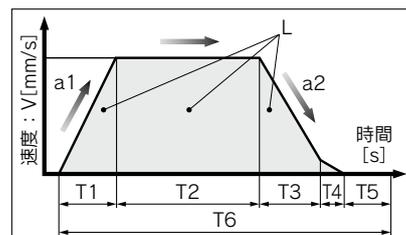
よって、**サイクルタイム: T**は

$$T = T1 + T2 + T3 + T4$$

$$= 0.1 + 0.90 + 0.1 + 0.05$$

$$= 1.15 \text{ [s]}$$

となります。



L : ストローク [mm]
V : 速度 [mm/s]
a1 : 加加速度 [mm/s²]
a2 : 減速度 [mm/s²]

- T1: 加速時間 [s]
設定速度に到達するまでの時間
- T2: 等速時間 [s]
設定速度で運転している時間
- T3: 減速時間 [s]
設定速度から停止するまでの時間
- T4: 整定時間 [s]
位置決めが完了するまでの時間
- T5: 休止時間 [s]
運転を停止している時間
- T6: 全時間 [s]
T1～T5まですべての合計時間

デューティ比: T6に対するTの比率
 $T \div T6 \times 100$

手順3 許容モーメントの確認

〈静的許容モーメント〉(P.295参照)

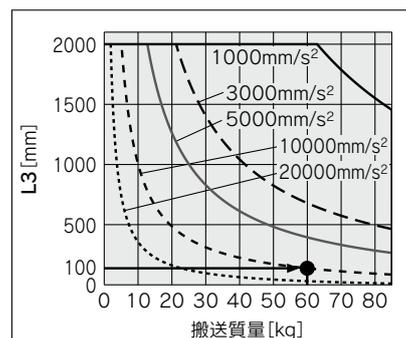
〈動的許容モーメント〉(P.296参照)

アクチュエータに加わるモーメントが静的、動的、共に許容範囲内であることを確認してください。



選定例)

右のグラフより、**LEJS63S3B-300**を選定。
外部抵抗が許容外部抵抗20 [N]以下であることを確認します。
(外部抵抗とは、ケーブルベア・エア配管などによる抵抗です。)

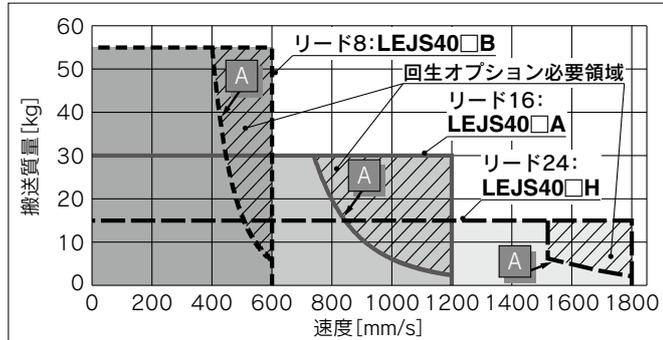


〈動的許容モーメント〉
(LEJS63)

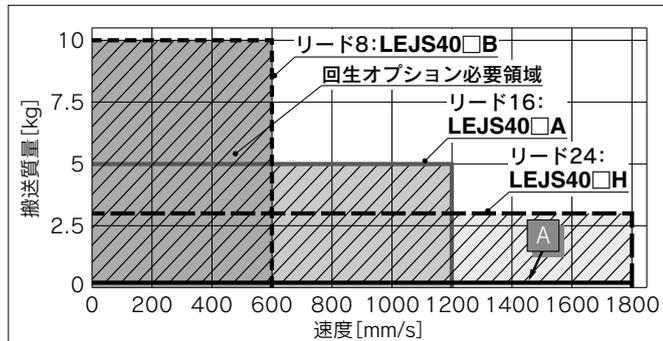
速度－搬送質量グラフ／「回生オプション」条件(目安)

LEJS40／ボールねじ駆動

水平

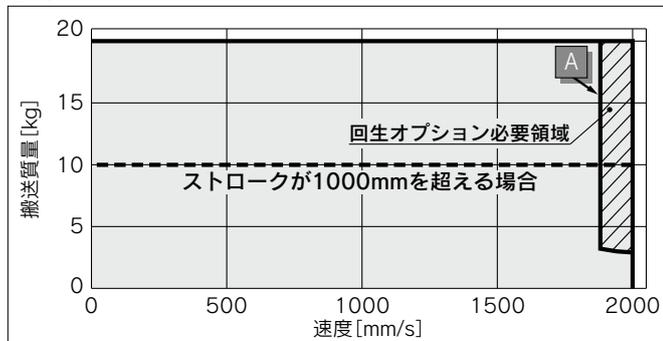


垂直



LEJB40／ベルト駆動

水平



※LEJB40シリーズはストローク1000mmを超える場合、搬送質量が10kgになります。

「回生オプション」必要条件

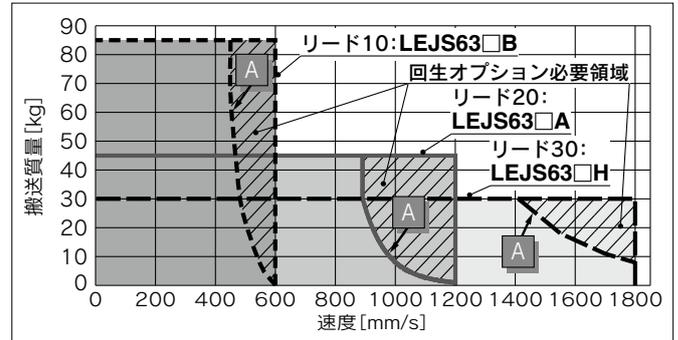
※グラフ中の「回生」ラインを超えて使用の場合は回生オプションが必要となります。(別途手配)

ストロークによる許容速度

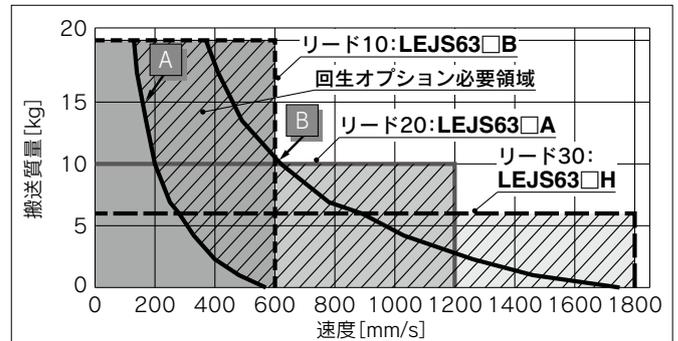
| 型式 | ACサーボモータ | リード記号 [mm] | ストローク [mm] | | | | | | | | | | | | | | |
|--------|-------------|------------|------------|------|------|-----------|------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|----------|----------|
| | | | ~200 | ~300 | ~400 | ~500 | ~600 | ~700 | ~800 | ~900 | ~1000 | ~1100 | ~1200 | ~1300 | ~1400 | ~1500 | |
| LEJS40 | 100W □40 | H 24 | | | | 1800 | | 1580 | 1170 | 910 | 720 | 580 | 480 | 410 | — | — | — |
| | | A 16 | | | | 1200 | | 1050 | 780 | 600 | 480 | 390 | 320 | 270 | — | — | — |
| | | B 8 | | | | 600 | | 520 | 390 | 300 | 240 | 190 | 160 | 130 | — | — | — |
| | | (モータ回転数) | | | | (4500rpm) | | (3938rpm) | (2925rpm) | (2250rpm) | (1800rpm) | (1463rpm) | (1200rpm) | (1013rpm) | — | — | — |
| LEJS63 | 200W □60 | H 30 | — | | | 1800 | | | | 1390 | 1110 | 900 | 750 | 630 | 540 | 470 | 410 |
| | | A 20 | — | | | 1200 | | | | 930 | 740 | 600 | 500 | 420 | 360 | 310 | 270 |
| | | B 10 | — | | | 600 | | | | 460 | 370 | 300 | 250 | 210 | 180 | 150 | 130 |
| | | (モータ回転数) | — | | | (3600rpm) | | | | (2790rpm) | (2220rpm) | (1800rpm) | (1500rpm) | (1260rpm) | (1080rpm) | (930rpm) | (810rpm) |

LEJS63／ボールねじ駆動

水平

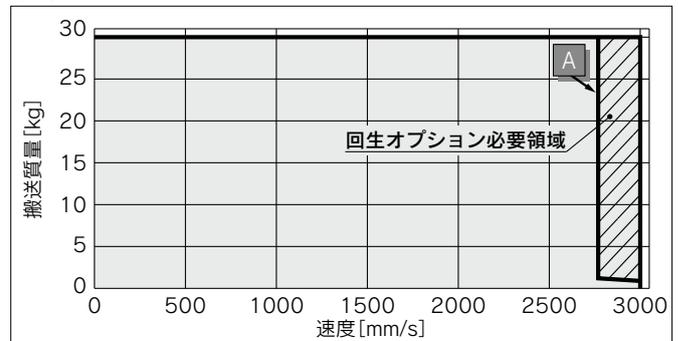


垂直



LEJB63／ベルト駆動

水平



「回生オプション」型式

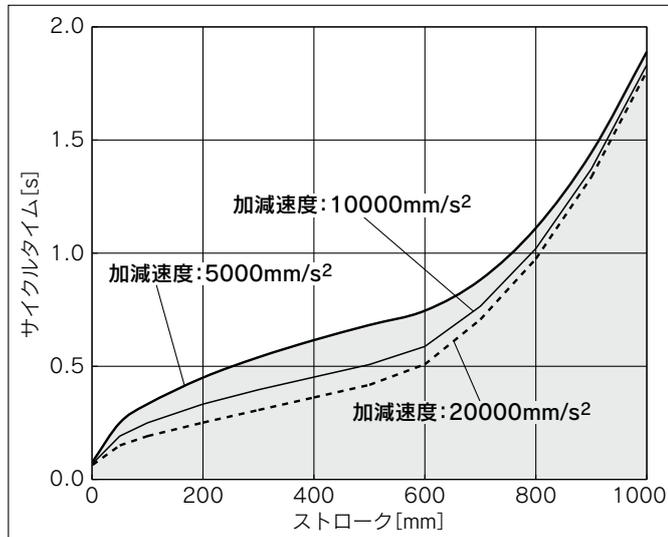
| 使用条件 | 回生条件 | 回生オプション |
|------|--------|---------------|
| A | デューティ比 | LEC-MR-RB-032 |
| B | 100% | LEC-MR-RB-12 |

LEKFS
LEFS□F
LEFS
LEFB
LEJS
LEJB
LEL
LEM
LEY
LEYG
LESYH
LES
LESH
LEPY
LEPS
LER
LEH
防滴仕様
仕様クリーン
対応二次電池
仕様モーター
LATS

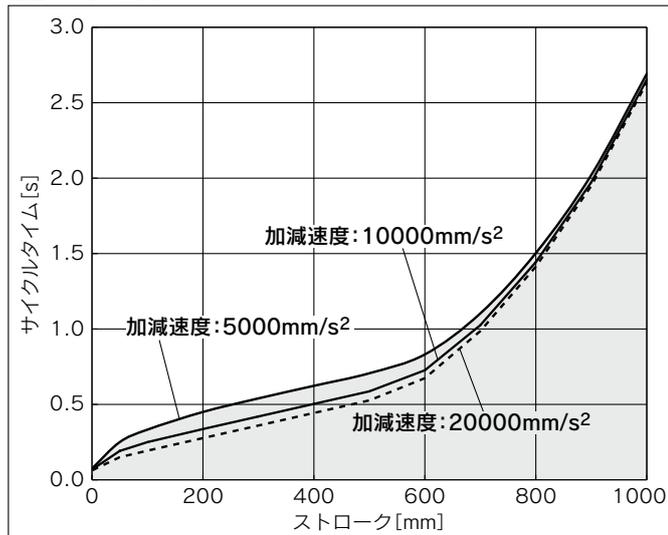
サイクルタイムグラフ(目安)

LEJS40 / ボールねじ駆動

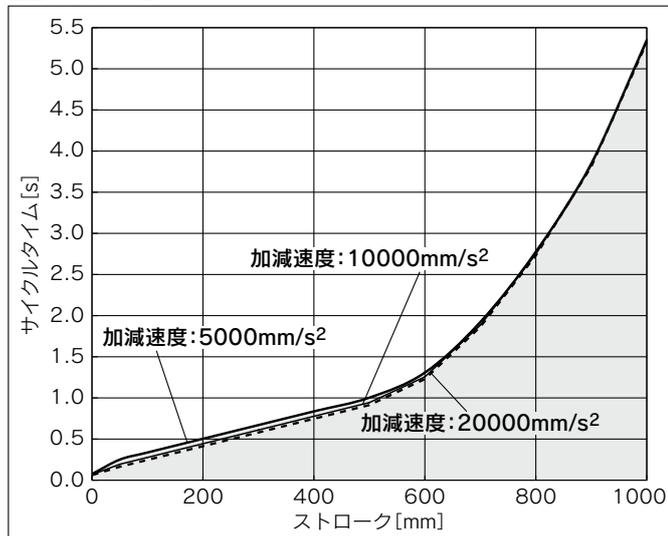
LEJS40□H



LEJS40□A

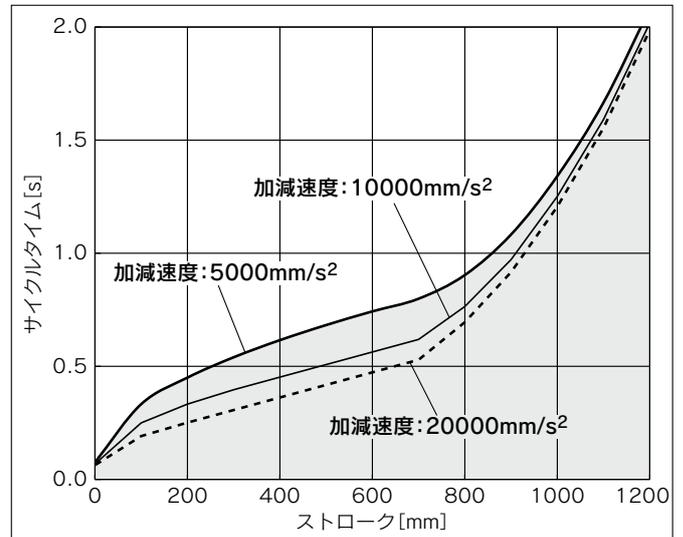


LEJS40□B

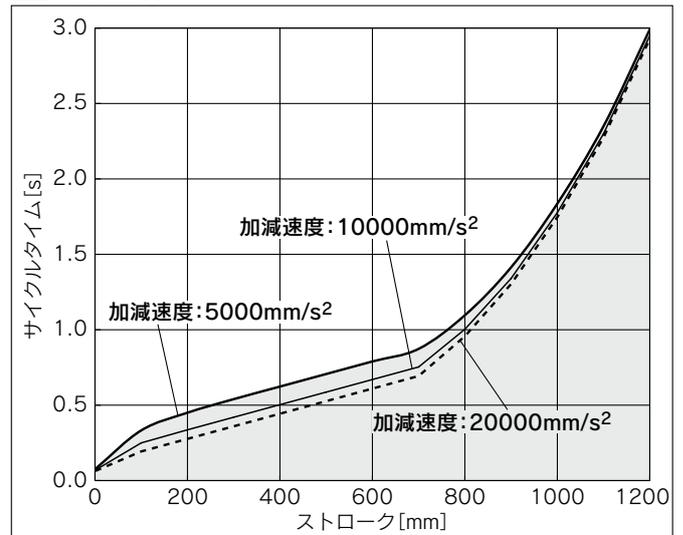


LEJS63 / ボールねじ駆動

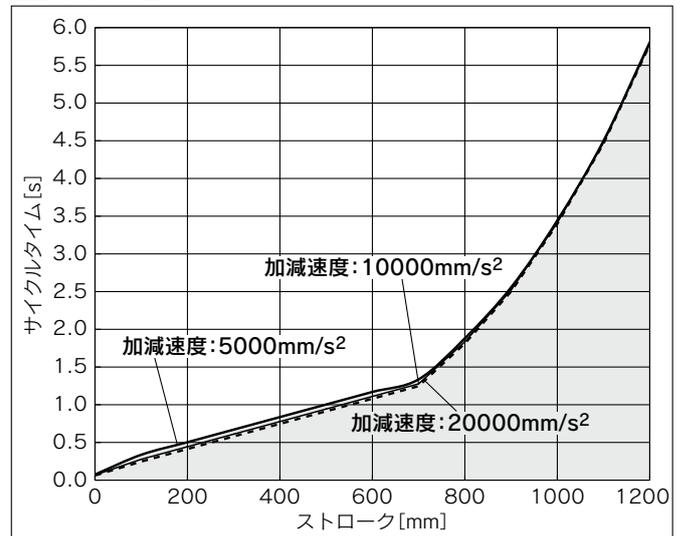
LEJS63□H



LEJS63□A



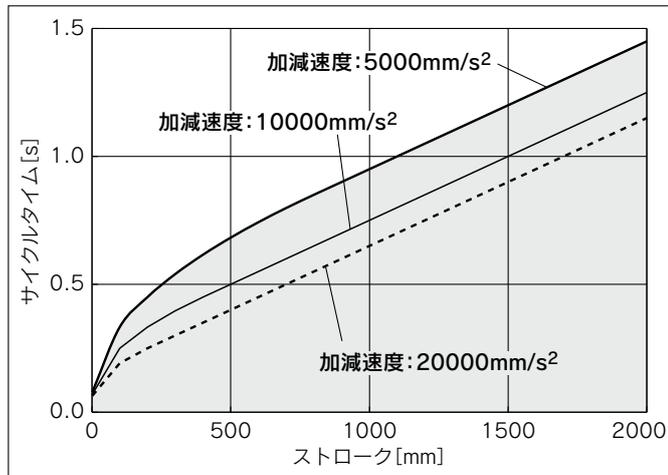
LEJS63□B



※各ストロークによる最大速度時のグラフです。

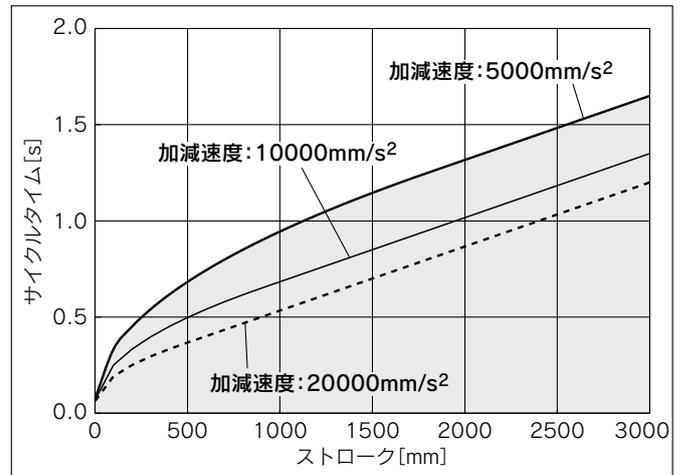
サイクルタイムグラフ(目安)

LEJB40/ベルト駆動



※各ストロークによる最大速度時のグラフです。

LEJB63/ベルト駆動



LEKFS

LEFS□
LEFB

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH
LESY

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防滴仕様

仕様クリーン

対二次電池

JXC□
LEC□

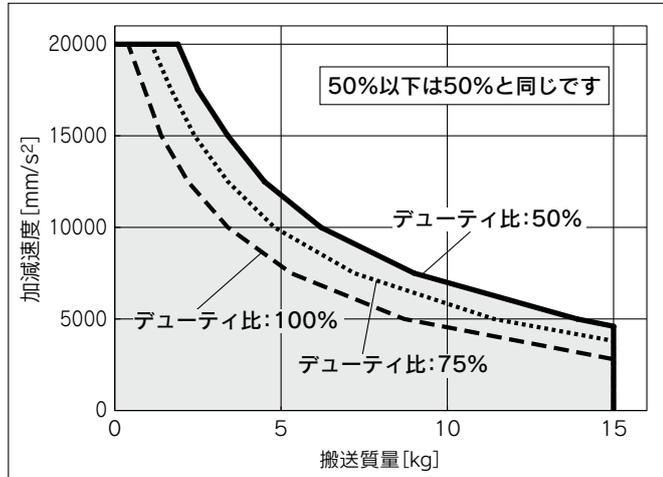
LECS□
LECY□

仕様モーター
LAT3

搬送質量－加減速度グラフ(目安)

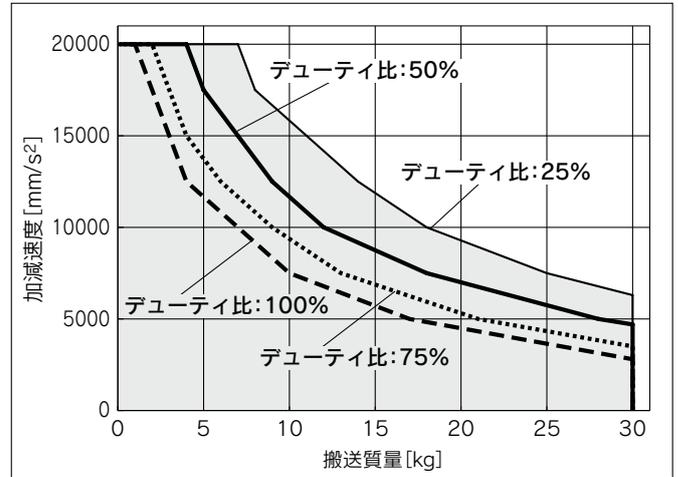
LEJS40／ボールねじ駆動：水平

LEJS40□H

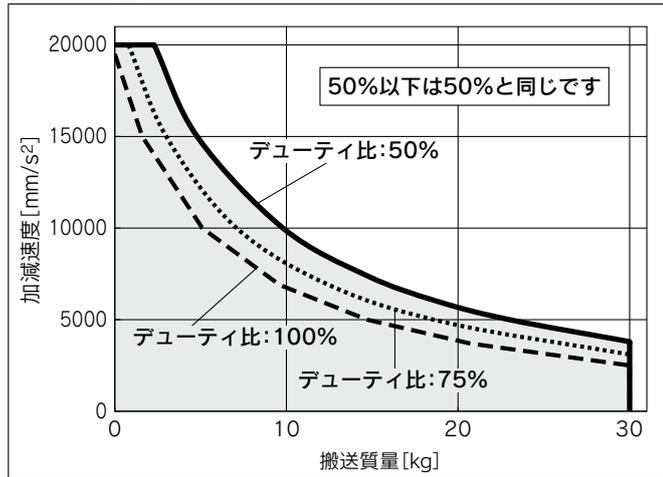


LEJS63／ボールねじ駆動：水平

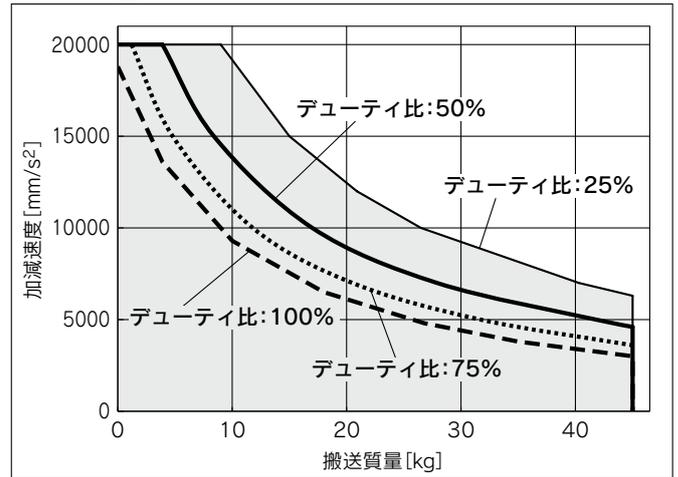
LEJS63□H



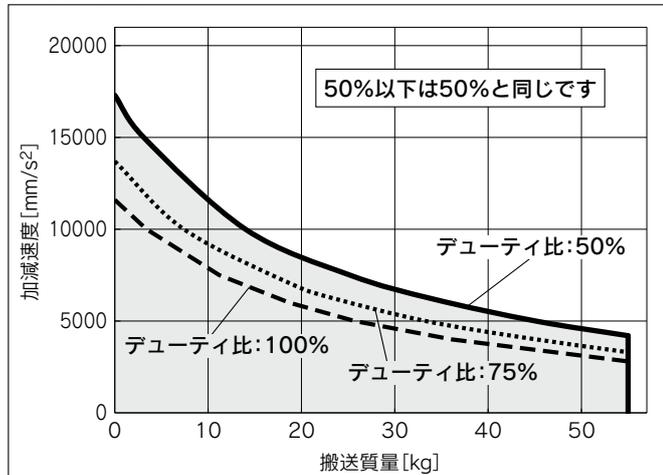
LEJS40□A



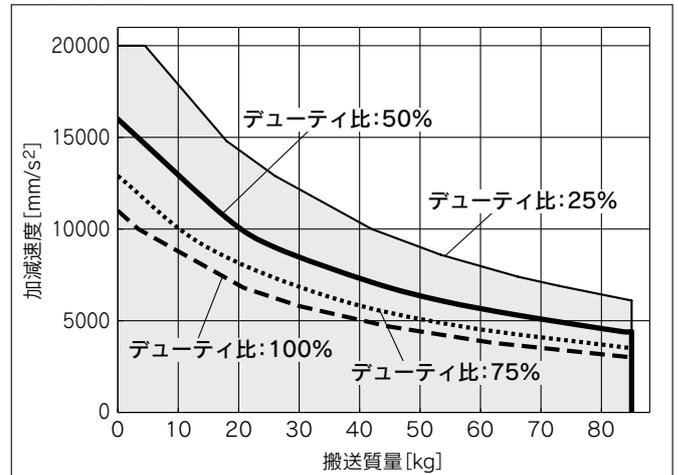
LEJS63□A



LEJS40□B



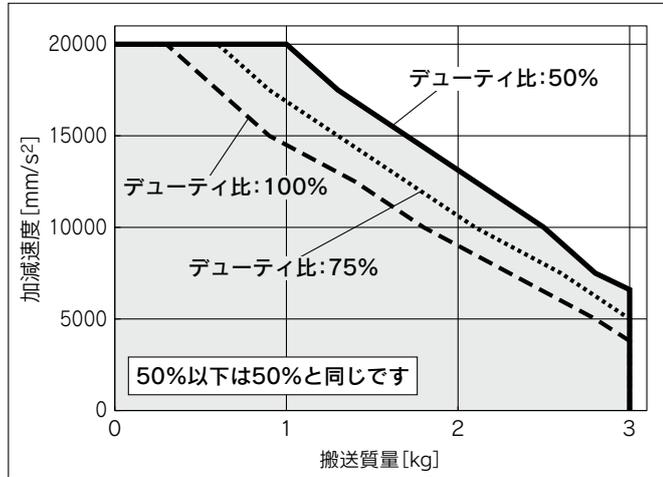
LEJS63□B



搬送質量－加減速度グラフ(目安)

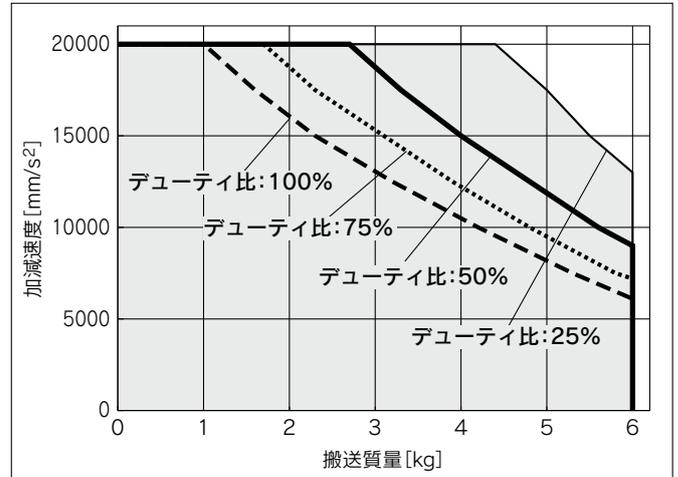
LEJS40／ボールねじ駆動：垂直

LEJS40□H

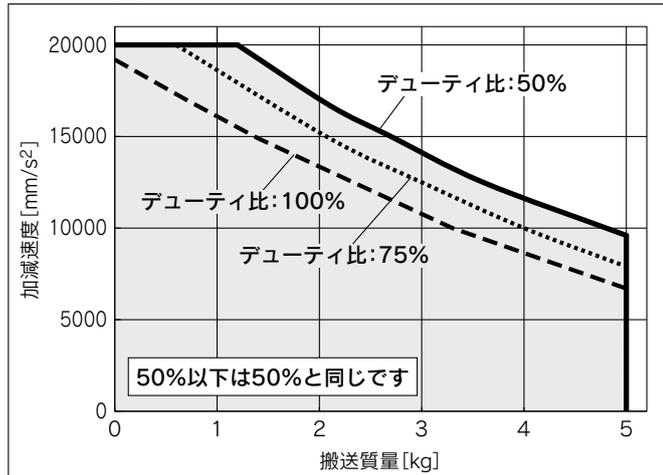


LEJS63／ボールねじ駆動：垂直

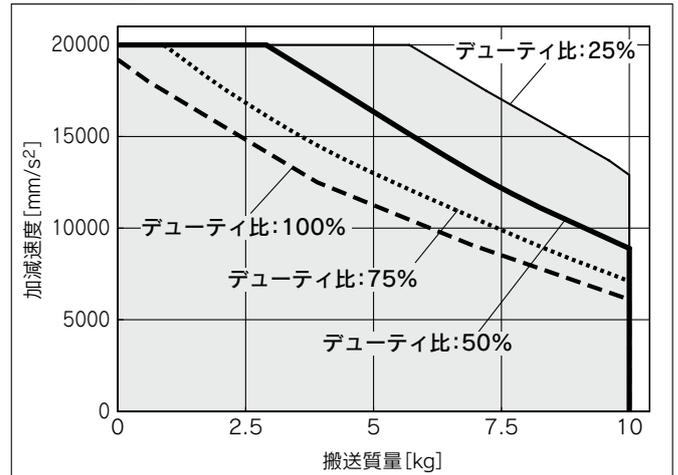
LEJS63□H



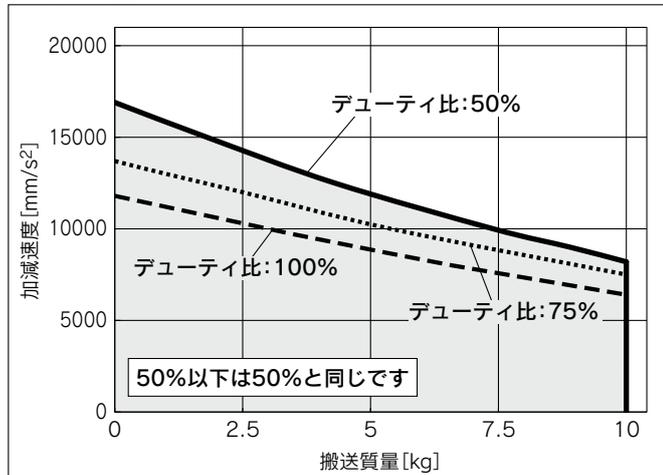
LEJS40□A



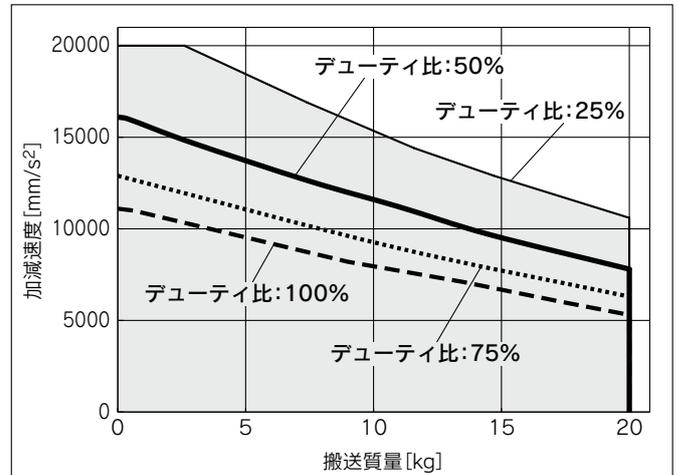
LEJS63□A



LEJS40□B



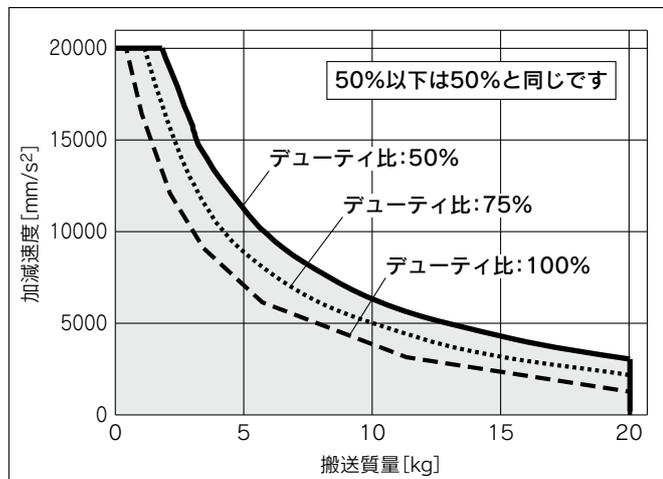
LEJS63□B



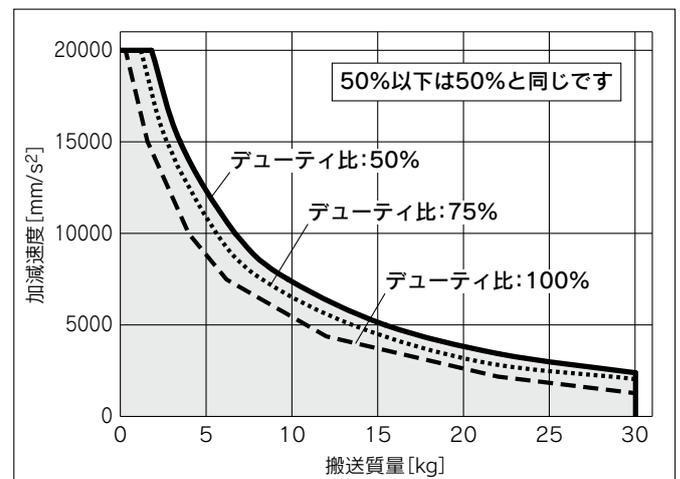
- LEKFS
- LEFS□F
- LEFS LEFB
- LEJS LEJB
- LEL
- LEM
- LEY LEYG
- LESYH
- LES LESH
- LEPY LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様クリーン
- 対応二次電池
- JXC□ LEC□
- LECS□ LECY□
- 仕様手動リセット
- LAT3

搬送質量－加減速度グラフ(目安)

LEJB40／ベルト駆動：水平



LEJB63／ベルト駆動：水平



静的許容モーメント[※]

[N·m]

| 型式 | サイズ | ピッチング | ヨーイング | ローリング |
|------|-----|-------|-------|-------|
| LEJS | 40 | 83.9 | 88.2 | 88.2 |
| | 63 | 121.5 | 135.1 | 135.1 |
| LEJB | 40 | 83.9 | 88.2 | 88.2 |
| | 63 | 121.5 | 135.1 | 135.1 |

※静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。
衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

※本グラフはワーク重心を1方向へ張出した場合の許容オーバーハング量(ガイド部)を示しています。オーバーハング量の選定時は“ガイド負荷率の算出”あるいは“電動アクチュエータ選定プログラム”にてご確認ください。 <https://www.smcworld.com>

動的許容モーメント

加減速度 ——— 1000mm/s² - - - - 3000mm/s² ——— 5000mm/s² - - - - 10000mm/s² ······ 20000mm/s²

| 姿勢 | 負荷張出方向 m : 搬送質量 [kg] Me : 許容モーメント [N·m] L : ワーク重心までのオーバーハング量 [mm] | 型式 | | | |
|----|----------------------------------------------------------------------------|--------|--------|--------|--------|
| | | LEJS40 | LEJS63 | LEJB40 | LEJB63 |
| 水平 | X | | | | |
| | Y | | | | |
| | Z | | | | |
| 天井 | X | | | | |
| | Y | | | | |
| | Z | | | | |

- LEKFS
- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LESYH
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様クリーン
- 対応二次電池
- JXC
- LEC
- LECS
- LECY
- 仕様キーメット
- LAT3

※本グラフはワーク重心を1方向へ張出した場合の許容オーバーハング量(ガイド部)を示しています。
 オーバーハング量の選定時は“ガイド負荷率の算出”あるいは“電動アクチュエータ選定プログラム”
 にてご確認ください。 <https://www.smcworld.com>

動的許容モーメント

加減速度 ——— 1000mm/s² - - - 3000mm/s² ——— 5000mm/s² - - - 10000mm/s² ····· 20000mm/s²

| 姿勢 | 負荷張出方向 m : 搬送質量 [kg] Me : 許容モーメント [N·m] L : ワーク重心までのオーバーハング量 [mm] | 型式 | | | |
|----|----------------------------------------------------------------------------|--------|--------|--------|--------|
| | | LEJS40 | LEJS63 | LEJB40 | LEJB63 |
| 壁掛 | X | | | | |
| | Y | | | | |
| | Z | | | | |
| 垂直 | Y | | | | |
| | Z | | | | |

ガイド負荷率の算出

①使用条件を決定します。

機種：LEJS/LEJB
サイズ：40/63

取付姿勢：水平/天井/壁掛/垂直

加速度[mm/s²]：a

搬送質量[kg]：m

搬送質量の重心位置[mm]：Xc/Yc/Zc

②機種、サイズ、取付姿勢から対象となるグラフを選定します。

③加速度、搬送質量を元に、グラフより張出量[mm]：Lx/Ly/Lzを読み取ります。

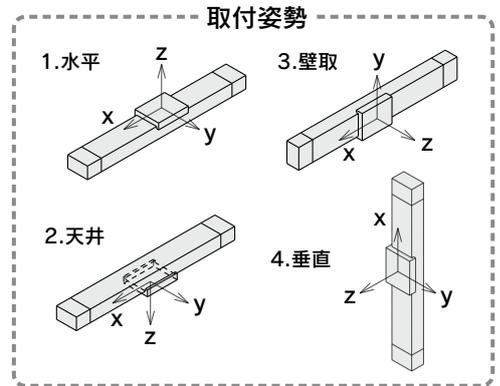
④各方向の負荷率を求めます。

$$\alpha_x = X_c / L_x \quad \alpha_y = Y_c / L_y \quad \alpha_z = Z_c / L_z$$

⑤ α_x 、 α_y 、 α_z の合計が1以下であることを確認します。

$$\alpha_x + \alpha_y + \alpha_z \leq 1$$

1を超えた場合、加速度や搬送質量の低減、重心位置やシリーズの変更等をご検討ください。



例

①使用条件

機種：LEJS

サイズ：40

取付姿勢：水平

加速度[mm/s²]：5000

搬送質量[kg]：20

搬送質量の重心位置[mm]：Xc=0, Yc=50, Zc=200

②296ページ上段、左側1列目のグラフを選定します。

③Lx=220mm, Ly=210mm, Lz=430mm

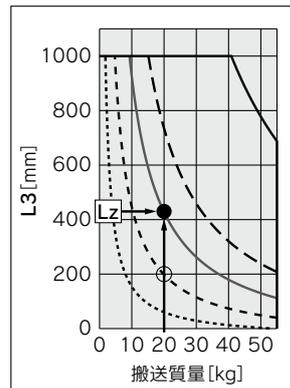
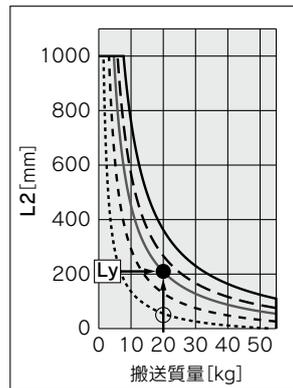
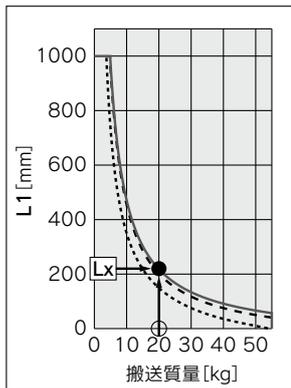
④各方向の負荷率は以下のようになります。

$$\alpha_x = 0 / 220 = 0$$

$$\alpha_y = 50 / 210 = 0.24$$

$$\alpha_z = 200 / 430 = 0.47$$

⑤ $\alpha_x + \alpha_y + \alpha_z = 0.71 \leq 1$



LEKFS

LEFS□F

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防滴
仕様

仕様
クリーン

対応
二次電池

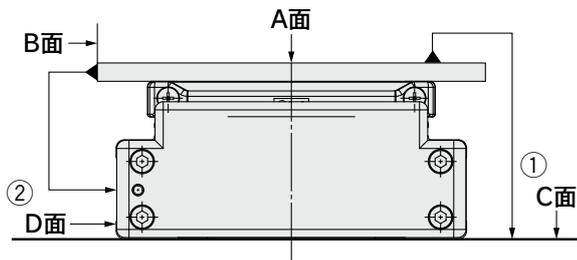
JXC□
LEC□

LECS□
LECY□

仕様
モーターレス

LAT3

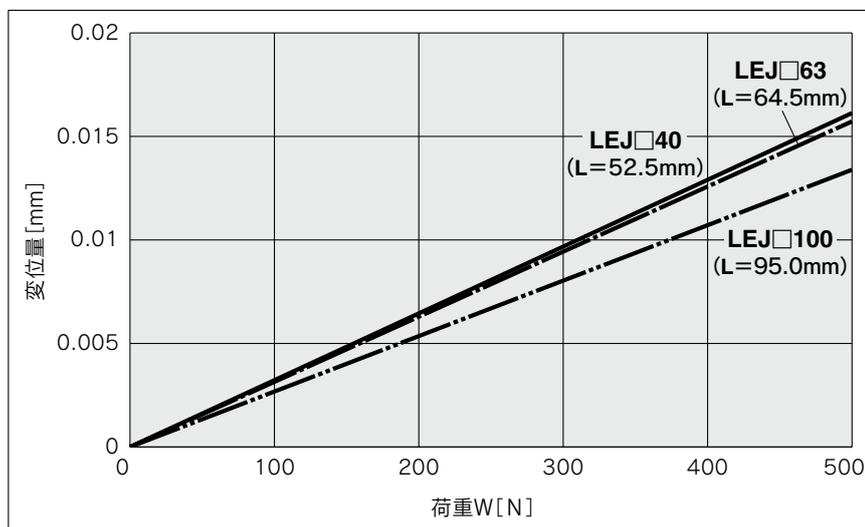
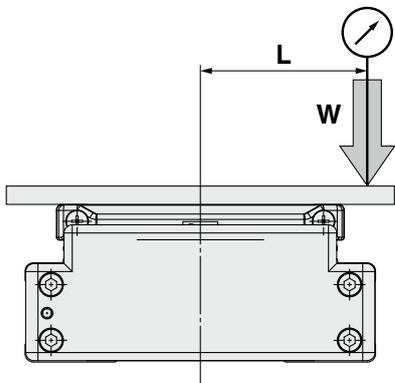
テーブルの精度(参考値)



| 型式 | 走り平行度[mm] (300mmにつき) | |
|---------|----------------------|-----------|
| | ①A面に対するC面 | ②B面に対するD面 |
| LEJ□40 | 0.05 | 0.03 |
| LEJ□63 | 0.05 | 0.03 |
| LEJ□100 | 0.05 | 0.04 |

注) 走り平行度は取付面精度を含まない値です。

テーブルの変位量(参考値)



注) アルミ板厚15mmをテーブル上面に固定し測定した時の値です。(テーブルガタ含む)

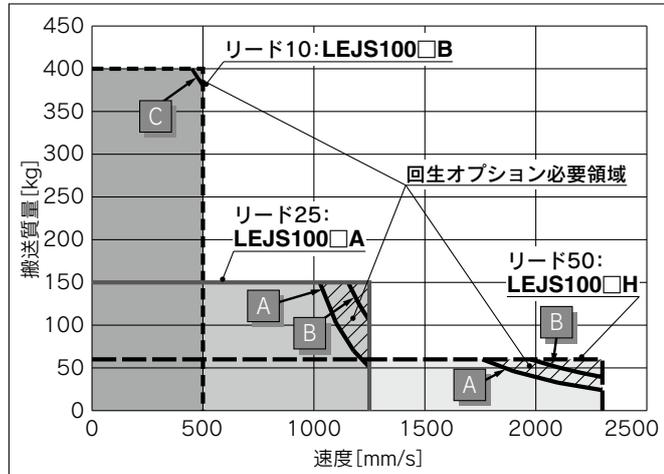
高剛性スライダタイプ ACサーボモータ LECS□ Series
 ボールねじ駆動 / LEJS100-X400
機種選定方法



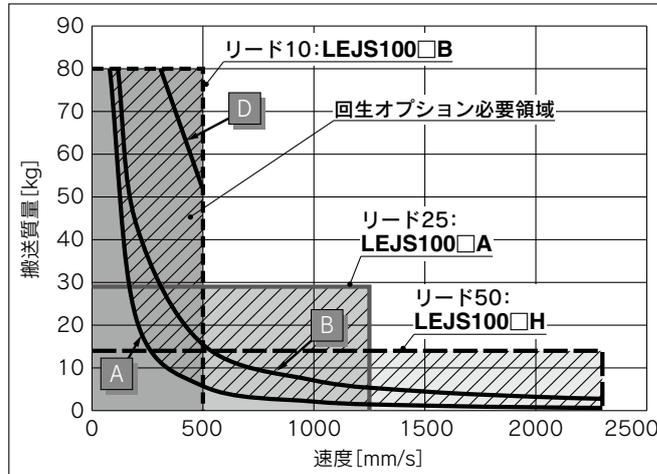
LEJS Series ▶ P.318 | LEJS-M Series ▶ P.322 | LEJB Series ▶ P.328 | 11-LEJS Series ▶ P.969 | 25A-LEJS Series ▶ P.982

速度－搬送質量グラフ / 「回生オプション」条件 (目安)

水平



垂直



「回生オプション」必要条件

※グラフ中の“回生ライン(△, □, ○, ◇)を超えた領域”で使用する場合は回生オプションが必要となります。(別途手配)

「回生オプション」型式

| 使用条件 | 回生条件 デューティ比 | 回生オプション |
|------|----------------|---------------|
| A | 100% | LEC-MR-RB-032 |
| B | | |
| C | 80% | LEC-MR-RB-12 |
| D | 65% | |

※使用領域を確認のうえ、必要に応じて回生オプションを手配してください。

静的許容モーメント※

[N・m]

| 型式 | サイズ | ピッチング | ヨーイング | ローリング |
|------|-----|-------|-------|-------|
| LEJS | 100 | 805 | 771 | 939 |

※静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。
 衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

- LEKFS
- LEFS□F
- LEFS
LEFB
- LEJS
LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
LEYG
- LESYH
- LES
LESH
- LEPY
LEPS
- LER
- LEH
- 防滴
仕様
- 仕様
クリーン
- 対応
二次電池
- JXC□
LEC□
- LECS□
LECY□
- 仕様
モーター
メ
- LAT3

LEJS100-X400

ACサーボモータ

動的許容モーメント

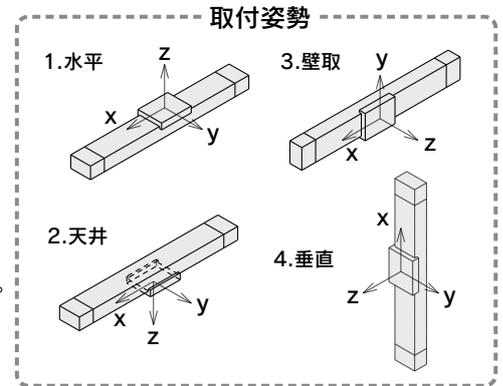
※本グラフはワーク重心を1方向へ張出した場合の許容オーバーハング量(ガイド部)を示しています。オーバーハング量の選定時は“ガイド負荷率の算出”にてご確認ください。

加減速度 ——— 1000mm/s² - - - - 3000mm/s² ——— 5000mm/s² ······ 9800mm/s²

| 姿勢 | 負荷張出方向 m : 搬送質量 [kg] Me : 動的許容モーメント [N·m] L : ワーク重心までのオーバーハング量 [mm] | 図 | グラフ | 姿勢 | 負荷張出方向 m : 搬送質量 [kg] Me : 動的許容モーメント [N·m] L : ワーク重心までのオーバーハング量 [mm] | 図 | グラフ |
|----|------------------------------------------------------------------------------|---|-----|----|------------------------------------------------------------------------------|---|-----|
| 水平 | X | | | 壁掛 | X | | |
| | Y | | | | Y | | |
| | Z | | | | Z | | |
| 天井 | X | | | 垂直 | Y | | |
| | Y | | | | Z | | |
| | Z | | | | | | |

ガイド負荷率の算出

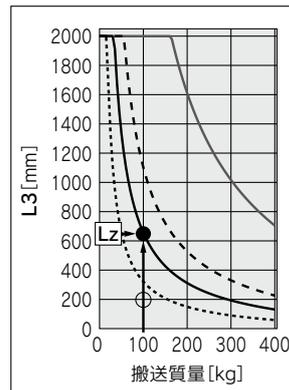
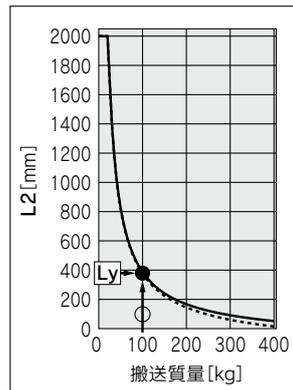
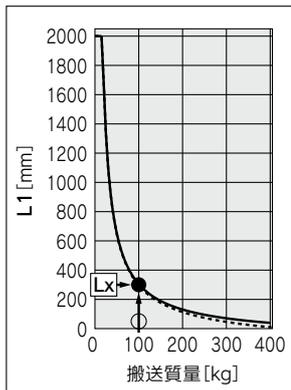
- ①使用条件を決定します。
 機種：LEJS-X400
 サイズ：100
 取付姿勢：水平／天井／壁掛／垂直
 加速度[mm/s²]：a
 搬送質量[kg]：m
 搬送質量の重心位置[mm]：Xc/Yc/Zc
- ②機種、サイズ、取付姿勢から対象となるグラフを選定します。
- ③加速度、搬送質量を元に、グラフより張出量[mm]：Lx/Ly/Lzを読み取ります。
- ④各方向の負荷率を求めます。
 $\alpha_x = X_c / L_x$ $\alpha_y = Y_c / L_y$ $\alpha_z = Z_c / L_z$
- ⑤ α_x 、 α_y 、 α_z の合計が1以下であることを確認します。
 $\alpha_x + \alpha_y + \alpha_z \leq 1$
 1を超えた場合、加速度や搬送質量の低減、重心位置やシリーズの変更等をご検討ください。



例

- ①使用条件
 機種：LEJS-X400
 サイズ：100
 取付姿勢：水平
 加速度[mm/s²]：5000
 搬送質量[kg]：100
 搬送質量の重心位置[mm]：Xc=50、Yc=100、Zc=200
- ②301ページ上段、左側1列目のグラフを選定します。

- ③Lx=300mm、Ly=380mm、Lz=650mm
- ④各方向の負荷率は以下になります。
 $\alpha_x = 50 / 300 = 0.17$
 $\alpha_y = 100 / 380 = 0.26$
 $\alpha_z = 200 / 650 = 0.31$
- ⑤ $\alpha_x + \alpha_y + \alpha_z = 0.74 \leq 1$



LEKFS

LEFS□F

LEFS
LEFBLEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESHLEPY
LEPS

LER

LEH

防滴
仕様仕様
クリーン対応
二次電池JXC□
LEC□LECS□
LECY□仕様
モーターレス

LAT3

高剛性スライダタイプ ACサーボモータ **LECY** Series
 ボールねじ駆動 / **LEJS(-M)** Series ベルト駆動 / **LEJB** Series
 ボールねじ駆動 / **11-LEJS** Series クリーン仕様 **25A-LEJS** Series 二次電池対応

機種選定方法



LEJS Series ▶ P.318 **LEJS-M Series ▶ P.322** **LEJB Series ▶ P.328** **11-LEJS Series ▶ P.969** **25A-LEJS Series ▶ P.982**

機種選定方法

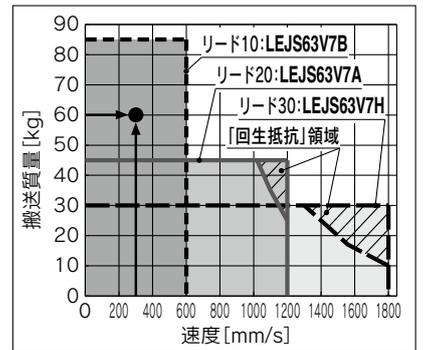
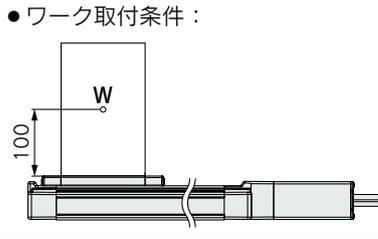
「サイクルタイムグラフ」「搬送質量—加減速度グラフ」「動的許容モーメント」「ガイド負荷率の算出」「テーブルの精度/変位量」につきましては、LECS□対応/ACサーボモータと同様です。詳細はP.291~をご覧ください。



選定例

使用条件

- 搬送質量: 60 [kg]
- 速度: 300 [mm/s]
- 加減速度: 3000 [mm/s²]
- ストローク: 300 [mm]
- 取付姿勢: 水平
- 外部抵抗: 10 [N]



〈速度—搬送質量グラフ〉
(LEJS63)

手順1 速度—搬送質量の確認

速度—搬送質量のグラフ(P.304)において、搬送質量と速度から機種選定してください。

選定例) 右のグラフより、**LEJS63V7B-300**を仮選定。

回生抵抗が必要な場合があります。
P.304「回生抵抗」条件をご参照ください。

手順2 サイクルタイムの確認

概算は手法1、詳細は手法2により確認できます。

手法1: サイクルタイムのグラフ(P.291、292)より確認

各サイズの最大速度におけるグラフです。

手法2: 計算より確認

サイクルタイムTは以下の式で求められます。

$$T = T1 + T2 + T3 + T4 \text{ [s]}$$

- T1およびT3は以下の式で求められます。

$$T1 = V/a1 \text{ [s]} \quad T3 = V/a2 \text{ [s]}$$

加減速度は、ワーク質量とデューティ比に応じて上限があります。

搬送質量—加減速度のグラフ(P.293~295)を参照して、上限を超えていないか確認してください。

ボールねじ駆動の場合、ストロークに応じて速度上限があります。仕様(P.319)を参照して、上限を超えていないかご確認ください。

- T2は以下の式で求められます。

$$T2 = \frac{L - 0.5 \cdot V \cdot (T1 + T3)}{V} \text{ [s]}$$

- T4はモータ種類、負荷などの条件により変わりますが、ここでは以下の値を推奨します。

$$T4 = 0.05 \text{ [s]}$$

計算例)

T1からT4の値は以下になります。

$$T1 = V/a1 = 300/3000 = 0.1 \text{ [s]},$$

$$T3 = V/a2 = 300/3000 = 0.1 \text{ [s]}$$

$$T2 = \frac{L - 0.5 \cdot V \cdot (T1 + T3)}{V}$$

$$= \frac{300 - 0.5 \cdot 300 \cdot (0.1 + 0.1)}{300}$$

$$= 0.90 \text{ [s]}$$

$$T4 = 0.05 \text{ [s]}$$

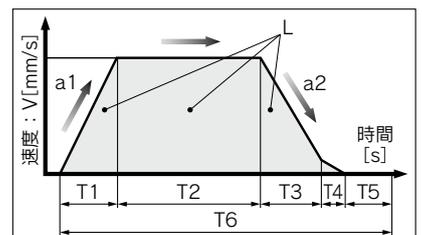
よって、**サイクルタイム: T** は

$$T = T1 + T2 + T3 + T4$$

$$= 0.1 + 0.90 + 0.1 + 0.05$$

$$= 1.15 \text{ [s]}$$

となります。



L : ストローク [mm]

V : 速度 [mm/s]

a1 : 加速度 [mm/s²]

a2 : 減速度 [mm/s²]

- T1: 加速時間 [s]
設定速度に到達するまでの時間
- T2: 等速時間 [s]
設定速度で運転している時間
- T3: 減速時間 [s]
設定速度から停止するまでの時間
- T4: 整定時間 [s]
位置決めが完了するまでの時間
- T5: 休止時間 [s]
運転を停止している時間
- T6: 全時間 [s]
T1~T5まですべての合計時間

デューティ比: T6に対するTの比率
 $T \div T6 \times 100$

手順3 許容モーメントの確認

〈静的許容モーメント〉(P.295参照)

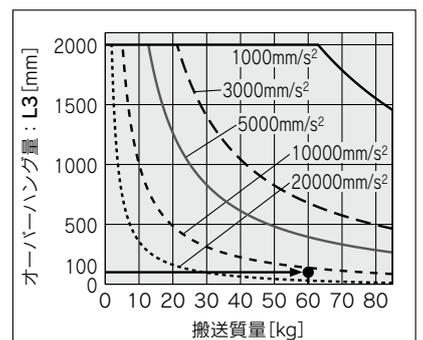
〈動的許容モーメント〉(P.296参照)

アクチュエータに加わるモーメントが静的、動的、共に許容範囲内であることを確認してください。



選定例)

右のグラフより、**LEJS63V7B-300**を選定。
 外部抵抗が許容外部抵抗20 [N]以下であることを確認します。
 (外部抵抗とは、ケーブルベア・エア配管などによる抵抗です。)

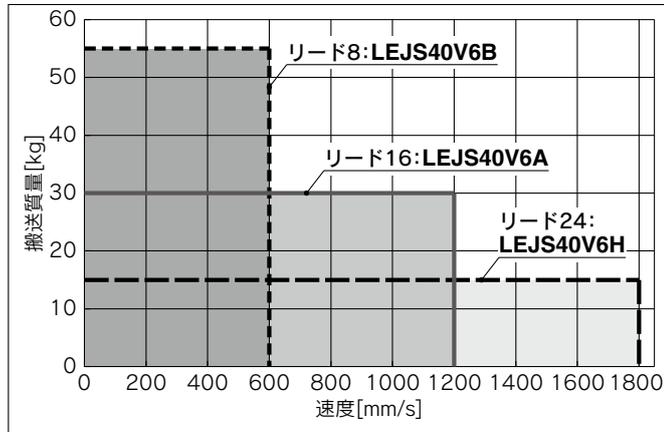


〈動的許容モーメント〉
(LEJS63)

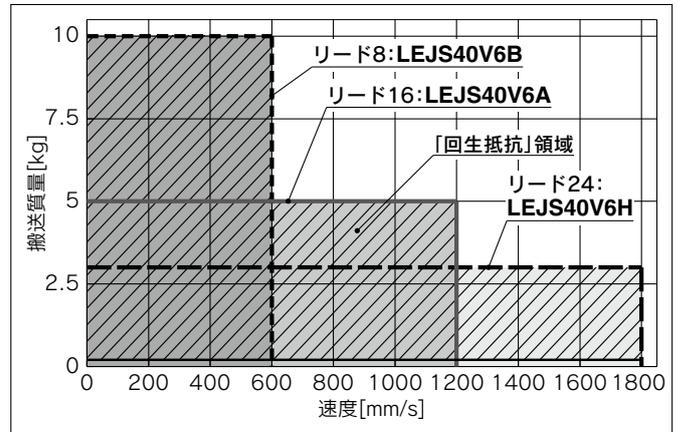
速度－搬送質量グラフ／「回生抵抗」条件(目安)

LEJS40V6□／ボールねじ駆動

水平

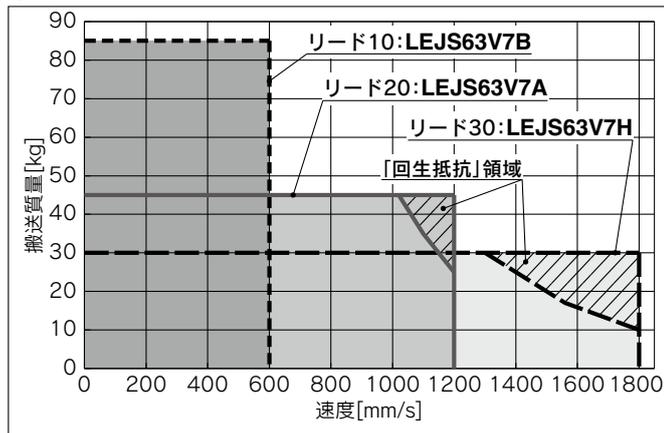


垂直

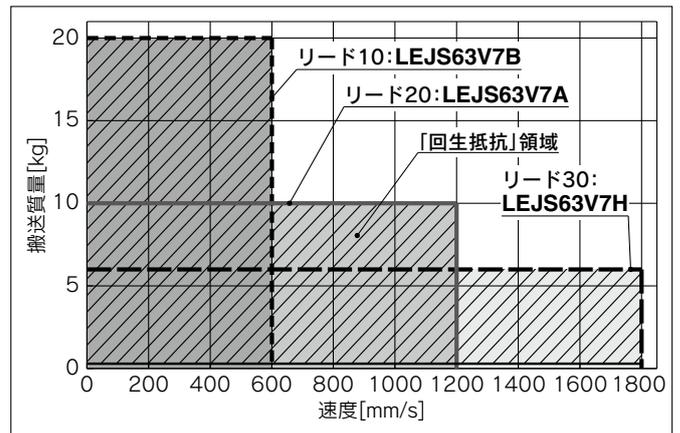


LEJS63V7□／ボールねじ駆動

水平

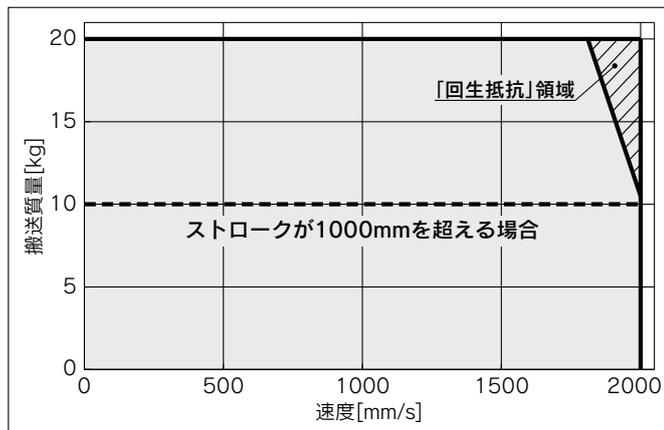


垂直



LEJB40V6T／ベルト駆動

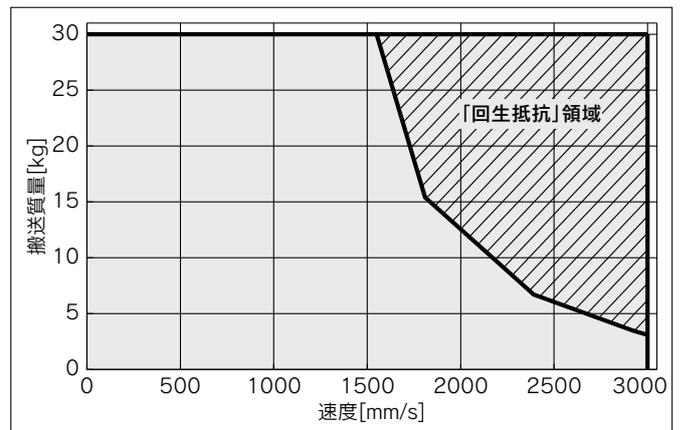
水平



※LEJB40シリーズはストローク1000mmを超える場合、搬送質量が10kgになります。

LEJB63V7T／ベルト駆動

水平



「回生抵抗」領域について

※「回生抵抗」領域で使用する場合は、当社ホームページより「ACサーボ容量選定プログラム/SigmaJunmaSize+」をダウンロードし、必要な回生抵抗容量を計算のうえ、外部回生抵抗をご用意ください。

※回生抵抗はお客様にてご準備ください。

適用モータ／ドライバ型式

| 製品型式 | 適用型式 | |
|---------|-------------|----------------------------------------------------|
| | モータ | サーボパック(当社ドライバ型式) |
| LEJ□40□ | SGMJV-01A3A | SGDV-R90A11□(LECYM2-V5) SGDV-R90A21□(LECYU2-V5) |
| LEJ□63□ | SGMJV-02A3A | SGDV-1R6A11□(LECYM2-V7) SGDV-1R6A21□(LECYU2-V7) |

LEKFS

LEFS□F

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防滴仕様

仕様
ク
ン

対応
二次
電池

JXC□
LEC□

LECS□
LECY□

仕様
モ
メ
ス

LAT3

高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS Series

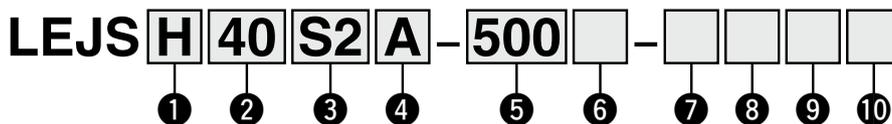


中間サポート内蔵タイプ▶P.310 LECS□ Series▶P.318 クリーン仕様▶P.967
二次電池対応▶P.981 モータレス仕様▶P.1213



— ※詳細はP.1343~参照 —

型式表示方法



① 精度

| 無記号 | 基本形 |
|-----|------|
| H | 高精度形 |

② サイズ

| |
|----|
| 40 |
| 63 |

③ モータ種類

| 記号 | 種類 | 出力 (W) | ② サイズ | ⑨ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|-------|---------------------------------|--------|-------|-----------|-----------|
| ※1 S2 | ACサーボモータ (インクリメンタル エンコーダ) | 100 | 40 | A1/A2 | LECSA□-S1 |
| S3 | | 200 | 63 | A1/A2 | LECSA□-S3 |
| ※2 T6 | ACサーボモータ (アブソリュート エンコーダ) | 100 | 40 | B2 | LECSB2-T5 |
| T7 | | | | C2 | LECSC2-T5 |
| | | 200 | 63 | S2 | LECSS2-T5 |
| B2 | | | | LECSB2-T7 | |
| C2 | LECSC2-T7 | | | | |
| S2 | LECSS2-T7 | | | | |

※1：モータ種類S2の場合、対応ドライバ品番末尾がS1になりますのでご注意ください。
※2：モータ種類T6の場合、対応ドライバはLECS□2-T5になりますので、ご注意ください。

④ リード [mm]

| 記号 | LEJS40 | LEJS63 |
|----|--------|--------|
| H | 24 | 30 |
| A | 16 | 20 |
| B | 8 | 10 |

⑤ ストローク [mm] ※3

| | |
|------|---------------------------|
| 200 | ※3：詳細は下記 をご参照く ださい。 |
| 5 | |
| 1500 | |

⑥ モータオプション

| | |
|-----|------|
| 無記号 | なし |
| B | ロック付 |

⑦ ケーブル種類 ※5, ※6, ※7

| 無記号 | ケーブルなし |
|-----|----------|
| S | 標準ケーブル |
| R | ロボットケーブル |

※6：モータケーブル/エンコーダケーブルが付属します。(モータオプションがロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)
※7：各ケーブルの標準コネクタ方向は、「軸側(A)」です。(詳細はP.1123)

⑧ ケーブル長さ [m] ※5, ※8

| 無記号 | ケーブルなし |
|-----|--------|
| 2 | 2 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |

※8：モータケーブル/エンコーダケーブル/ロボットケーブル共通となります。

⑨ ドライバ種類 ※5

| 無記号 | 対応ドライバ | 電源電圧 (V) |
|-----|-----------|----------|
| 無記号 | ドライバなし | — |
| A1 | LECSA1-S□ | 100~120 |
| A2 | LECSA2-S□ | 200~230 |
| B2 | LECSB2-T□ | 200~240 |
| C2 | LECSC2-T□ | 200~230 |
| S2 | LECSS2-T□ | 200~240 |

※5：ドライバ付きを選択した場合、ケーブルは付属されません。ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。
例)
S2S2：標準ケーブル(2m) + ドライバ(LECSS2)
S2：標準ケーブル(2m)
無記号：ケーブル/ドライバなし

⑩ I/Oケーブル長さ [m] ※9

| 無記号 | ケーブルなし |
|-----|----------------|
| H | ケーブルなし(コネクタのみ) |
| 1 | 1.5 |

※9：ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、"無記号：ケーブルなし"のみ選択が可能です。
I/Oケーブルが必要な場合は、P.1124をご確認ください。(P.1124：オプション品のページを示します)

ストローク対応表 ※4

| 型式 | ストローク (mm) | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 |
|--------|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|
| LEJS40 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | — |
| LEJS63 | — | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |

※4：標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

対応ドライバ

オートスイッチにつきましてはP.332~335をご参照ください。

| ドライバ種類 | パルス入力タイプ/ ポジショニングタイプ | パルス入力タイプ | CC-Link直接入力タイプ | SSCNET III/Hタイプ |
|--------------|--------------------------------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|
| シリーズ | LECSA | LECSB-T | LECSC-T | LECSS-T |
| ポイントテーブル数(点) | 最大7 | 最大255 | 最大255(2局占有時) | — |
| パルス入力 | ○ | ○ | — | — |
| ネットワーク対応 | — | — | CC-Link | SSCNET III/H |
| 制御エンコーダ | インクリメンタル 17bitエンコーダ | アブソリュート 22bitエンコーダ | アブソリュート 18bitエンコーダ | アブソリュート 22bitエンコーダ |
| 通信機能 | USB通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信 |
| 電源電圧 (V) | AC100~120V(50/60Hz) AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) | AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) |
| 参照ページ | P.1109 | | | |

仕様

ACサーボモータ(100W/200W)

| 型式 | | LEJS40S2/T6 | | | LEJS63S3/T7 | | |
|--------------------------------------------------|-------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------|-----|-----------------------------------------------------|-------|-----|
| ストローク[mm]注1) | | 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200 | | | 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1500 | | |
| 可搬質量[kg]注2) | | 水平 | 30 | 55 | 30 | 45 | 85 |
| | | 垂直 | 3 | 10 | 6 | 10 | 20 |
| 速度注3) [mm/s] | ストローク 範囲 | ~500 | 1800 | 600 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 501~600 | 1580 | 520 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 601~700 | 1170 | 390 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 701~800 | 910 | 300 | 1390 | 930 | 460 |
| | | 801~900 | 720 | 240 | 1110 | 740 | 370 |
| | | 901~1000 | 580 | 190 | 900 | 600 | 300 |
| | | 1001~1100 | 480 | 160 | 750 | 500 | 250 |
| | | 1101~1200 | 410 | 130 | 630 | 420 | 210 |
| | | 1201~1300 | — | — | 540 | 360 | 180 |
| | | 1301~1400 | — | — | 470 | 310 | 150 |
| 1401~1500 | — | — | 410 | 270 | 130 | | |
| 最大加減速度[mm/s ²] | | 20000(搬送質量、デューティ比による上限は、P.293、294を参照してください。) | | | | | |
| 繰返し位置決め精度 [mm] | | 基本形 | ±0.02 | | | | |
| | | 高精度形 | ±0.01 | | | | |
| ロストモーション注4) [mm] | | 基本形 | 0.1以下 | | | | |
| | | 高精度形 | 0.05以下 | | | | |
| リード[mm] | | 24 | 16 | 8 | 30 | 20 | 10 |
| 耐衝撃[m/s ²]/耐振動[m/s ²]注5) | | 50/20 | | | | | |
| 駆動方式 | | ボールねじ | | | | | |
| ガイド方式 | | リニアガイド | | | | | |
| 静的許容 モーメント注6) [N·m] | | Mep(ピッチング) | 83.9 | | | 121.5 | |
| | | Mey(ヨーイング) | 88.2 | | | 135.1 | |
| | | Mer(ローリング) | 88.2 | | | 135.1 | |
| 使用温度範囲[°C] | | 5~40 | | | | | |
| 使用湿度範囲[%RH] | | 90以下(結露なきこと) | | | | | |
| 保護等級 | | IP30 | | | | | |
| 回生オプション | | 速度、搬送質量により必要な場合があります。P.290参照 | | | | | |
| モータ出力[W]/サイズ[mm] | | 100/□40 | | | 200/□60 | | |
| モータ種類 | | ACサーボモータ(AC100/200V) | | | | | |
| エンコーダ注12) | | モータ種類S2, S3: インクリメンタル17ビットエンコーダ(分解能: 131072p/rev) モータ種類T6, T7: アブソリュート22ビットエンコーダ(分解能: 4194304p/rev)(LECSB-T□、LECSS-T□の場合) モータ種類T6, T7: アブソリュート18ビットエンコーダ(分解能: 262144p/rev)(LECSB-T□の場合) | | | | | |
| 電力[W]注7) | | 最大電力 445 | | | 最大電力 725 | | |
| 形式注8) | | 無励磁作動型 | | | | | |
| 保持力[N] | | 67 | 101 | 203 | 220 | 330 | 660 |
| 電力[W] at20°C | | 6.3 | | | 7.9 | | |
| 定格電圧[V] | | DC24 _{-10%} ⁰ | | | | | |

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
 注2) 詳細はP.290の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。
 注3) ストロークにより許容速度が変わります。
 注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。
 注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
 耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
 注6) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。
 衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

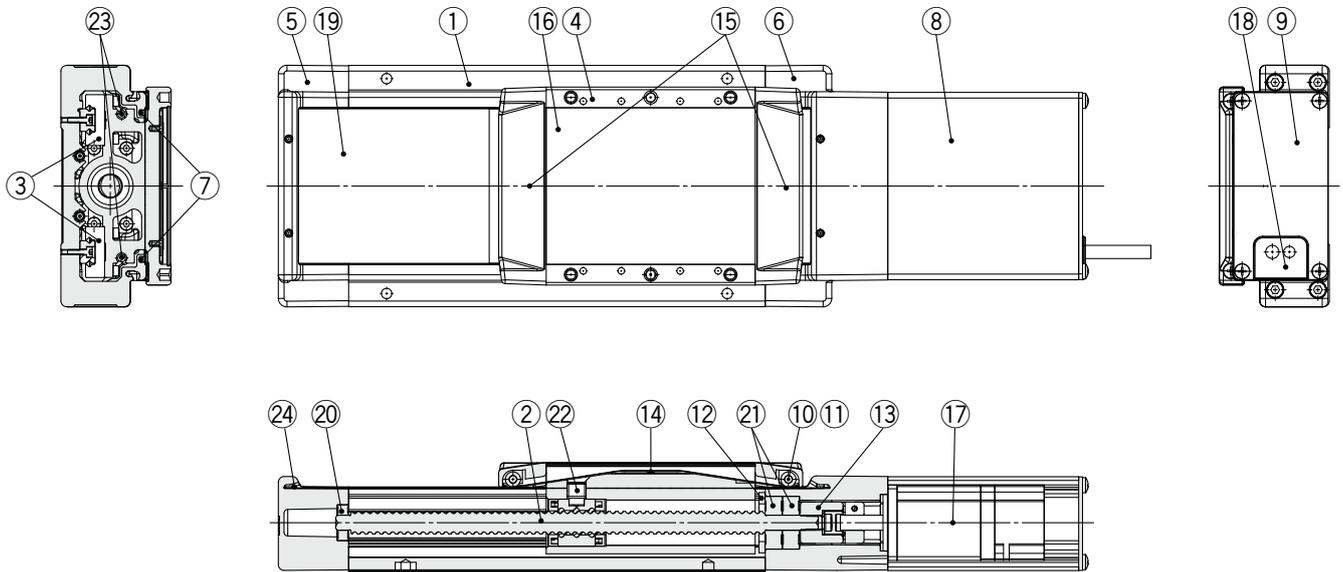
注7) ドライバを含む運転時の最大電力を示します。電源容量の選定時は、各種ドライバの取扱説明書の電源設備容量をご参照ください。
 注8) モータオプション「ロック付」選択時のみ。
 注9) センサ用マグネット位置はテーブルセンター位置となります。詳細寸法は、P.332「オートスイッチ取付位置」をご参照ください。
 注10) テーブル移動範囲の両エンド端に衝突させないでください。また、位置決め運転を行う際は、両エンド端から2mmの範囲を指令しないでください。
 注11) 中間ストロークの製作につきましては別途お問合せください。(LEJS40/製作可能範囲: 200~1200mm、LEJS63/製作可能範囲: 300~1500mm)
 注12) ドライバ種類によって分解能が変わります。

質量

| シリーズ | LEJS40 | | | | | | | | | |
|--------------|---------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| ストローク[mm] | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 |
| 製品質量[kg] | 5.6 | 6.4 | 7.1 | 7.9 | 8.7 | 9.4 | 10.2 | 11.0 | 11.7 | 13.3 |
| ロック付割増質量[kg] | S2:0.2/T6:0.2 | | | | | | | | | |
| シリーズ | LEJS63 | | | | | | | | | |
| ストローク[mm] | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 |
| 製品質量[kg] | 11.4 | 12.7 | 13.9 | 15.2 | 16.4 | 17.7 | 18.9 | 20.1 | 22.6 | 26.4 |
| ロック付割増質量[kg] | S3:0.4/T7:0.4 | | | | | | | | | |

LEKFS
LEFS□F
LEFS
LEFB
LEJS
LEJB
LEL
LEM
LEY
LEYG
LESYH
LESYH
LES
LESH
LEPY
LEPS
LER
LEH
防滴仕様
仕様
対汚泥
仕様
JXC□
LEC□
LECS□
LECY□
仕様
LAT3

構造図



構成部品

| 番号 | 部品名 | 材質 | 備考 |
|----|-------------|----------|---------|
| 1 | ボディ | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 2 | ボールねじAss'y | — | |
| 3 | リニアガイドAss'y | — | |
| 4 | テーブル | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 5 | ハウジングA | アルミニウム合金 | 塗装 |
| 6 | ハウジングB | アルミニウム合金 | 塗装 |
| 7 | シールマグネット | — | |
| 8 | モータカバー | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 9 | エンドカバー-A | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 10 | ローラシャフト | ステンレス鋼 | |
| 11 | ローラ | 合成樹脂 | |
| 12 | ベアリング押え | 炭素鋼 | |

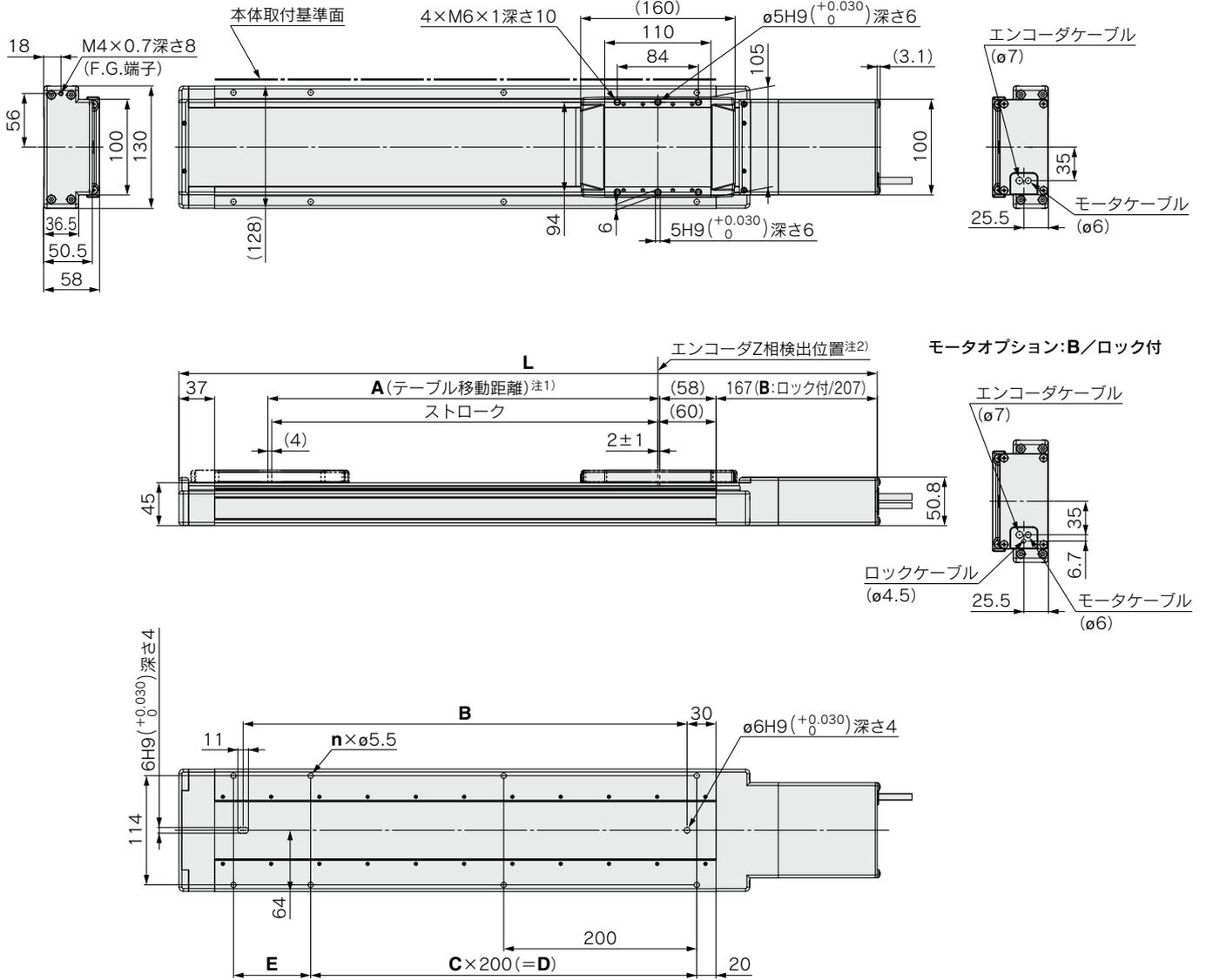
| 番号 | 部品名 | 材質 | 備考 |
|----|------------|----------|---------|
| 13 | カップリング | — | |
| 14 | テーブルキャップ | 合成樹脂 | |
| 15 | シールバンド押え | 合成樹脂 | |
| 16 | ブランキングプレート | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 17 | モータ | — | |
| 18 | グロメット | NBR | |
| 19 | ダストシールバンド | ステンレス鋼 | |
| 20 | ベアリング | — | |
| 21 | ベアリング | — | |
| 22 | ナット固定ピン | 炭素鋼 | |
| 23 | マグネット | — | |
| 24 | シールバンドストッパ | ステンレス鋼 | |

交換部品／グリースパック

| 塗布箇所 | 手配品番 |
|------------|---------------|
| ボールねじ部 | GR-S-010(10g) |
| リニアガイド部 | GR-S-020(20g) |
| ダストシールバンド部 | |

外形寸法図/ボールねじ駆動

LEJS40



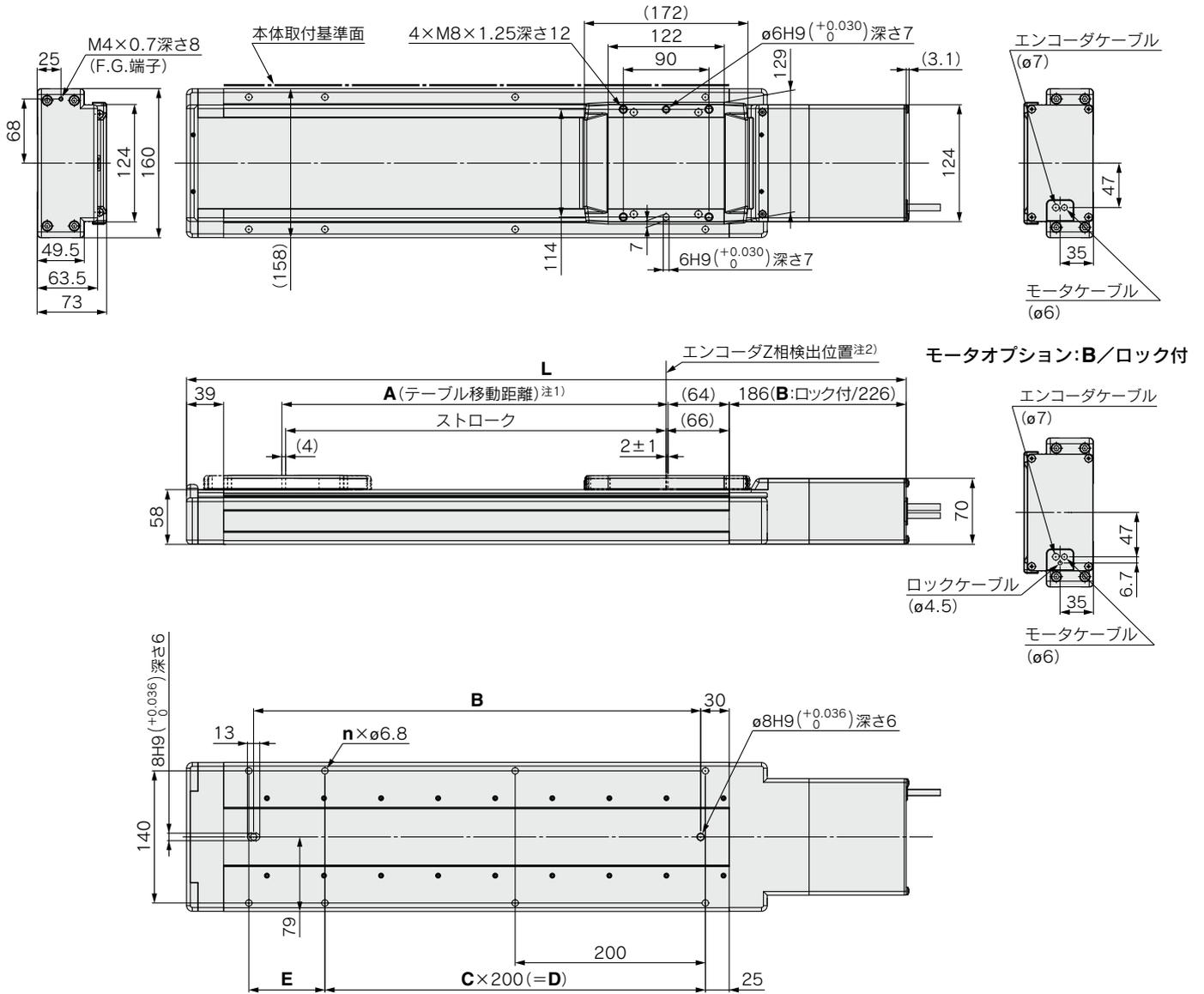
注1) テーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。
 注2) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。
 注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

| 型式 | L | | A | B | n | C | D | E |
|-----------------------|--------|--------|------|------|----|---|------|-----|
| | ロックなし | ロック付 | | | | | | |
| LEJS□40□□□-200□-□□□□ | 523.5 | 563.5 | 206 | 260 | 6 | 1 | 200 | 80 |
| LEJS□40□□□-300□-□□□□ | 623.5 | 663.5 | 306 | 360 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJS□40□□□-400□-□□□□ | 723.5 | 763.5 | 406 | 460 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJS□40□□□-500□-□□□□ | 823.5 | 863.5 | 506 | 560 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJS□40□□□-600□-□□□□ | 923.5 | 963.5 | 606 | 660 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJS□40□□□-700□-□□□□ | 1023.5 | 1063.5 | 706 | 760 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJS□40□□□-800□-□□□□ | 1123.5 | 1163.5 | 806 | 860 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJS□40□□□-900□-□□□□ | 1223.5 | 1263.5 | 906 | 960 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJS□40□□□-1000□-□□□□ | 1323.5 | 1363.5 | 1006 | 1060 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJS□40□□□-1200□-□□□□ | 1523.5 | 1563.5 | 1206 | 1260 | 16 | 6 | 1200 | 80 |

- LEKFS
- LEFS□
- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LESYH
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様オプション
- 対応二次電池
- JXC□
- LEC□
- LECS□
- LECY□
- 仕様モーターマグネット
- LAT3

外形寸法図／ボールねじ駆動

LEJS63



注1) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。

注2) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

[mm]

| 型式 | L | | A | B | n | C | D | E |
|-----------------------|--------|--------|------|------|----|---|------|-----|
| | ロックなし | ロック付 | | | | | | |
| LEJS□63□□□-300□-□□□□ | 656.5 | 696.5 | 306 | 370 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJS□63□□□-400□-□□□□ | 756.5 | 796.5 | 406 | 470 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJS□63□□□-500□-□□□□ | 856.5 | 896.5 | 506 | 570 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJS□63□□□-600□-□□□□ | 956.5 | 996.5 | 606 | 670 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJS□63□□□-700□-□□□□ | 1056.5 | 1096.5 | 706 | 770 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJS□63□□□-800□-□□□□ | 1156.5 | 1196.5 | 806 | 870 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJS□63□□□-900□-□□□□ | 1256.5 | 1296.5 | 906 | 970 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJS□63□□□-1000□-□□□□ | 1356.5 | 1396.5 | 1006 | 1070 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJS□63□□□-1200□-□□□□ | 1556.5 | 1596.5 | 1206 | 1270 | 16 | 6 | 1200 | 80 |
| LEJS□63□□□-1500□-□□□□ | 1856.5 | 1896.5 | 1506 | 1570 | 18 | 7 | 1400 | 180 |

中間サポート内蔵タイプ 全ストロークで最高速度を出せる仕様です。

高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS63□-□M Series



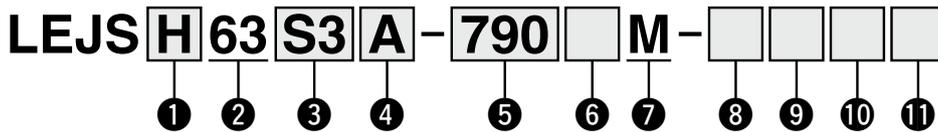
※詳細はP.1343～参照



クリーン仕様、二次電池対応につきましては、別途お問合せください。

標準LEJS Series ▶ P.305 LECY□ Series ▶ P.322 モータレス仕様 ▶ P.1221

型式表示方法



① 精度

| | |
|-----|------|
| 無記号 | 基本形 |
| H | 高精度形 |

② サイズ

| |
|----|
| 63 |
|----|

③ モータ種類

| 記号 | 種類 | 出力 (W) | ② サイズ | ⑩ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|----|-----------------------------|--------|-------|----------|-----------|
| S3 | ACサーボモータ (インクリメンタルエンコーダ) | 200 | 63 | A1/A2 | LECSA□-S3 |
| T7 | ACサーボモータ (アブソリュートエンコーダ) | 200 | 63 | B2 | LECSB2-T7 |
| | | | | C2 | LECSC2-T7 |
| | | | | S2 | LECSS2-T7 |

④ リード(mm)

| | |
|---|----|
| H | 30 |
| A | 20 |
| B | 10 |

⑤ ストローク(mm)※1

| 790 | 890 | 990 | 1190 | 1490 | 1790 |
|-----|-----|-----|------|------|------|
| ● | ● | ○ | ○ | ○ | ○ |

※1 標準ストローク以外は受注生産になりますので、当社にご確認ください。

⑥ モータオプション

| | |
|-----|------|
| 無記号 | なし |
| B | ロック付 |

⑦ 中間サポート内蔵

| | |
|---|----------|
| M | 中間サポート内蔵 |
|---|----------|

⑧ ケーブル種類※2※3

| | |
|-----|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| S | 標準 |
| R | 口ポット |

※2 ドライバありを選択した場合、ケーブルは付属されます。ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。

例) S2S2 : 標準ケーブル(2m) + ドライバ (LECSS2)

S2 : 標準ケーブル(2m)

無記号 : ケーブル/ドライバなし

※3 モータ/エンコーダ各ケーブルが付属します。(ロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

⑨ ケーブル長さ※2※4

| | |
|-----|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| 2 | 2 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |

※4 モータ/エンコーダ/ロック各ケーブル共通となります。

⑩ I/Oコネクタ※5

| | |
|-----|----------------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| H | ケーブルなし(コネクタのみ) |
| 1 | 1.5(m) |

※5 ドライバなしを選択した場合、ケーブルなしのみ選択可能です。

⑩ ドライバ種類※2

| 無記号 | 対応ドライバ | 電源電圧(V) |
|-----|-----------|---------|
| | ドライバなし | — |
| A1 | LECSA1-S□ | 100~120 |
| A2 | LECSA2-S□ | 200~230 |
| B2 | LECSB2-T□ | 200~240 |
| C2 | LECSA2-T□ | 200~230 |
| S2 | LECSS2-T□ | 200~240 |

対応ドライバ

オートスイッチにつきましてはP.332~335をご参照ください。

| ドライバ種類 | パルス入力タイプ/ ポジショニングタイプ | パルス入力タイプ | CC-Link直接入力タイプ | SSCNET III/Hタイプ |
|--------------|--------------------------------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|
| シリーズ | LECSA | LECSB-T | LECSA-T | LECSS-T |
| ポイントテーブル数(点) | 最大7 | 最大255 | 最大255(2局占有時) | — |
| パルス入力 | ○ | ○ | — | — |
| ネットワーク対応 | — | — | CC-Link | SSCNET III/H |
| 制御エンコーダ | インクリメンタル 17bitエンコーダ | アブソリュート 22bitエンコーダ | アブソリュート 18bitエンコーダ | アブソリュート 22bitエンコーダ |
| 通信機能 | USB通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信 |
| 電源電圧(V) | AC100~120V(50/60Hz) AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) | AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) |
| 参照ページ | | | P.1109 | |

LEKFS
LEFS□
LEFS
LEFB
LEJS
LEJB
LEL
LEM
LEY
LEYG
LESH
LESYH
LES
LESH
LEPY
LEPS
LER
LEH
防滴仕様
クリーン仕様
二次電池対応
JXC□
LEC□
LECS□
LECY□
モータレス仕様
LAT3

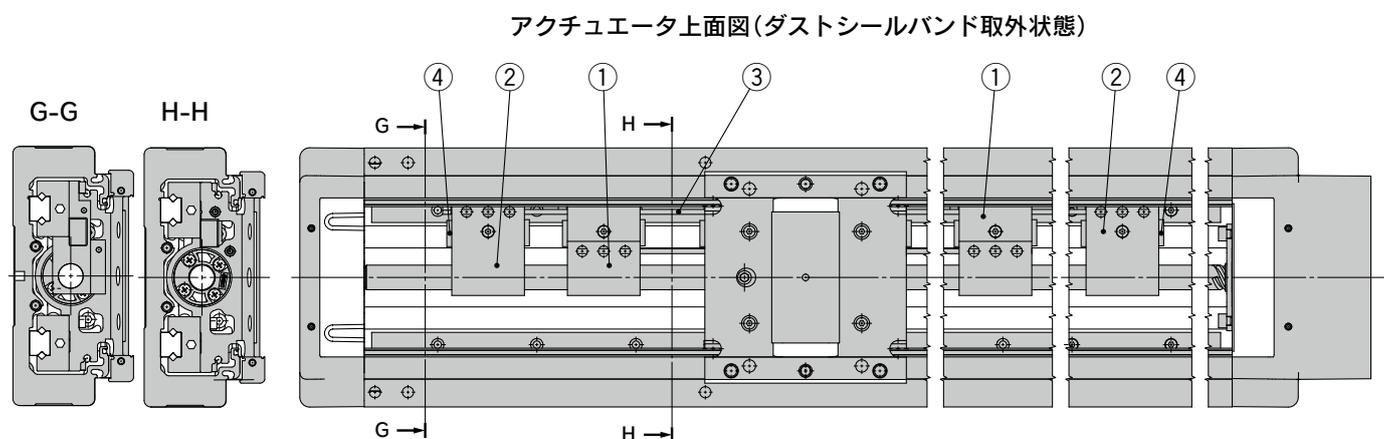
LEJS63□-□M Series

仕様

| | | リード(mm) | | | |
|----------|---------|---------|------|------|-----|
| 可搬質量(kg) | 水平 | | 30 | 20 | 10 |
| | 垂直 | | 30 | 45 | 85 |
| 速度(mm/s) | ストローク範囲 | 790 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 890 | | | |
| | | 990 | | | |
| | | 1190 | | | |
| | | 1490 | | | |
| 1790 | | | | | |

機種選定方法につきましてはP.289、記載のないその他の仕様につきましては標準品と同等です。
詳細につきましてはP.306をご覧ください。

構造図



構成部品

| 番号 | 名称 | 材質 |
|----|-------|--------|
| 1 | サポートA | 合成樹脂 |
| 2 | サポートB | 合成樹脂 |
| 3 | 連結パイプ | ステンレス鋼 |
| 4 | ダンパ | 低弾性ゴム |

高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS100-X400



※詳細はP.1343~参照

型式表示方法

LEJS 100 T9 B - 500 [] T - [] [] [] [] - X400

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨

● トップカバー方式

① サイズ
100

② モータ種類

| 記号 | 種類 | 出力 (W) | ① サイズ | ⑧ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|----|--------------------------------|--------|-------|----------|-----------|
| T9 | ACサーボモータ (アブソリュート エンコーダ) | 750 | 100 | B2 | LECSB2-T9 |
| | | | | C2 | LECSC2-T9 |
| | | | | S2 | LECSS2-T9 |

③ リード (mm)

| | |
|---|----|
| H | 50 |
| A | 25 |
| B | 10 |

④ ストローク [mm]※

| | |
|------|---------------------|
| 200 | ※詳細は下記を ご参照ください。 |
| 1500 | |

⑤ モータオプション

| | |
|-----|------|
| 無記号 | なし |
| B | ロック付 |

⑥ ケーブル種類※1※2

| | |
|-----|----------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| S | 標準ケーブル |
| R | ロボットケーブル |

※1 ドライバありを選択した場合、ケーブルは付属されます。
ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。
例) S2B2 : 標準ケーブル(2m)+ドライバ(LECSB2)
S2 : 標準ケーブル(2m)
無記号 : ケーブル/ドライバなし

※2 モータ/エンコーダ各ケーブルが付属します。(ロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

ストローク対応表※

| ストローク (mm) | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 800 | 1000 | 1200 | 1500 |
|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|
| 型式 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| LEJS100 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |

※標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

⑦ ケーブル長さ (m)※3

| | |
|-----|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| 2 | 2 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |

※3 モータ/エンコーダ/ロック各ケーブル共通となります。

⑧ ドライバ種類※1

| | 対応ドライバ 型式 | 電源電圧 (V) | 制御方式 |
|-----|--------------|-------------|----------------|
| 無記号 | ドライバなし | — | — |
| B2 | LECSB2-T9 | 200~240 | パルス入力/ポイントテーブル |
| C2 | LECSC2-T9 | 200~230 | CC-Link |
| S2 | LECSS2-T9 | 200~240 | SSCNET III/H |

⑨ I/Oケーブル長さ (m)※

| | |
|-----|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| H | コネクタのみ |
| 1 | 1.5 |

※ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、"無記号 : ケーブルなし"のみ選択が可能です。

オートスイッチにつきましてはP.332~335をご参照ください。

対応ドライバ

| ドライバ種類 | パルス入力タイプ | CC-Link直接入力 タイプ | SSCNET III/H タイプ |
|--------------|---------------------|---------------------|---------------------|
| シリーズ | LECSB-T | LECSC-T | LECSS-T |
| ポイントテーブル数(点) | 最大255 | 最大255(2局占有時) | — |
| パルス入力 | ○ | — | — |
| ネットワーク対応 | — | CC-Link | SSCNET III/H |
| 制御エンコーダ | アブソリュート22bitエンコーダ | アブソリュート18bitエンコーダ | アブソリュート22bitエンコーダ |
| 通信機能 | USB通信、RS422通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信 |
| 電源電圧 (V) | AC200~240V(50/60Hz) | AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) |

仕様

| | | | | | | |
|---------------------------------|-----------------------------|--------------------------------------|-----------------------------------------|------|------|-----|
| アクチュエータ仕様 | ストローク [mm] 注1) | | 200、300、400、500、600、800、1000、1200、1500 | | | |
| | リード [mm] | | 50 | 25 | 10 | |
| | 可搬質量 注2) [kg] | 水平 | 3000(mm/s ²) | 60 | 150 | 400 |
| | | | 5000(mm/s ²) | 43 | 93 | 150 |
| | | | 10000(mm/s ²) | 22 | 36 | — |
| | | 垂直 | 3000(mm/s ²) | 14 | 29 | 80 |
| | | | 5000(mm/s ²) | 12 | 29 | 30 |
| | | | 10000(mm/s ²) | 8 | 9 | — |
| | 最大速度 注3) [mm/s] | ストローク 範囲 | 200~800 | 2300 | 1250 | 500 |
| | | | 1000 | 1600 | 800 | 320 |
| | | | 1200 | 1200 | 600 | 240 |
| | | | 1500 | 900 | 450 | 180 |
| | 最大加減速度 [mm/s ²] | | 10000 | | | |
| | 繰返し位置決め精度 [mm] | | ±0.01 | | | |
| | ロストモーション [mm] 注4) | | 0.05以下 | | | |
| 耐衝撃／耐振動 [m/s ²] 注5) | | 50/20 | | | | |
| 駆動方式 | | ボールねじ | | | | |
| ガイド方式 | | リニアガイド | | | | |
| 静的許容モーメント [N・m] | 注6) | Mep(ピッチング) | 805 | | | |
| | | Mey(ヨーイング) | 771 | | | |
| | | Mer(ローリング) | 939 | | | |
| 使用温度範囲 [°C] | | 5~40 | | | | |
| 使用湿度範囲 [%RH] | | 90以下(結露なきこと) | | | | |
| 保護等級 | | IP10 | | | | |
| 回生オプション | | 速度、搬送質量により、必要な場合があります。P.300をご参照ください。 | | | | |
| 電気仕様 | モータ出力[W]／サイズ[mm] | | 750/□80 | | | |
| | モータ種類 | | ACサーボモータ(AC200V) | | | |
| | エンコーダ | | アブソリュート22ビットエンコーダ (分解能：4194304p/rev) | | | |
| | 電力[W] 注7) | | 最大電力 1100 | | | |
| ロック仕様 | 形式 注8) | | 無励磁作動型 | | | |
| | 保持推力[N] | | 240 | 480 | 1200 | |
| | 電力[W] at20°C | | 10 | | | |
| | 定格電圧[V] | | DC24-10% | | | |

注1) 表ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.300の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。

注3) ストロークにより許容速度が変わります。

注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注6) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。

衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

注7) ドライバを含む運転時の最大電力を示します。電源容量の選定時は、各種ドライバの取扱説明書の電源設備容量をご参照ください。

注8) モータオプション“ロック付”選択時のみ。

注9) テーブル移動範囲の両エンド端に衝突させないでください。また、位置決めの際には、両エンド端から7mmの範囲を指令しないでください。

LEKFS

LEFS□F

LEFS
LEFBLEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESHLEPY
LEPS

LER

LEH

防滴仕様

仕様リターン

対応二次電池

JXC□
LEC□LECS□
LECY□

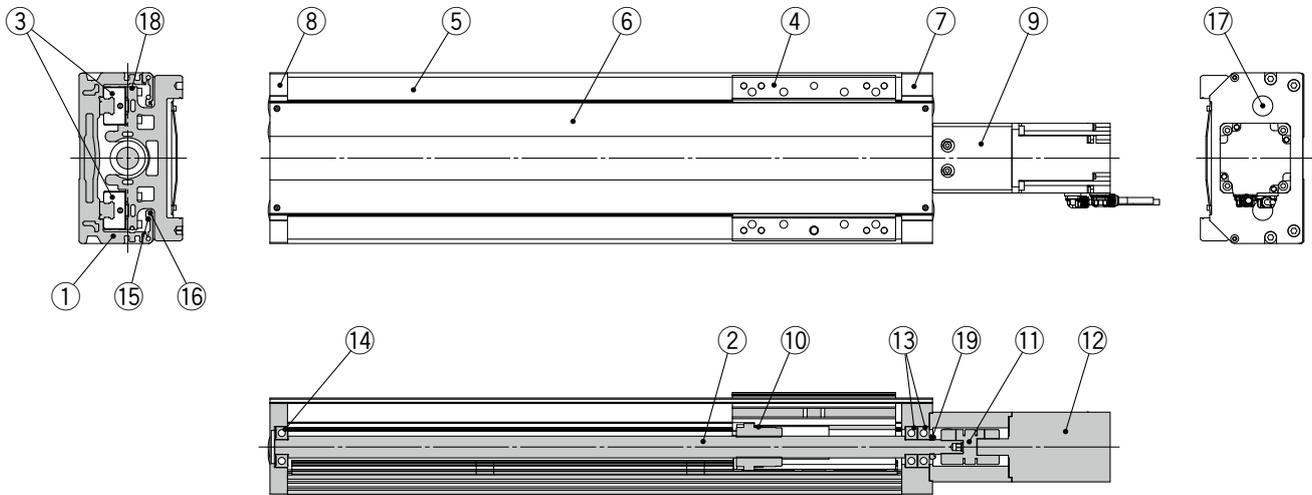
仕様モーターメ

LAT3

LEJS100-X400

ACサーボモータ

構造図



構成部品

| 番号 | 部品名 | 材質 | 備考 |
|----|-------------|----------|-----------|
| 1 | ボディ | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 2 | ボールねじAss'y | — | |
| 3 | リニアガイドAss'y | — | |
| 4 | テーブル | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 5 | サイドカバー | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 6 | 防塵カバー | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 7 | プレートM | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 8 | プレートE | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 9 | モータブロック | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 10 | スペーサ | アルミニウム合金 | "リード：H"のみ |
| 11 | カップリング | — | |
| 12 | モータ | — | |
| 13 | ベアリング | — | |
| 14 | ベアリング | — | |
| 15 | ピン | 炭素鋼 | |
| 16 | ピン | 炭素鋼 | |
| 17 | キャップ | ポリエチレン | |
| 18 | マグネット | — | |
| 19 | ロックナット | — | |

交換部品／グリースパック

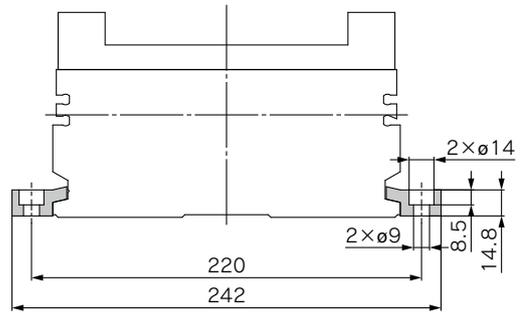
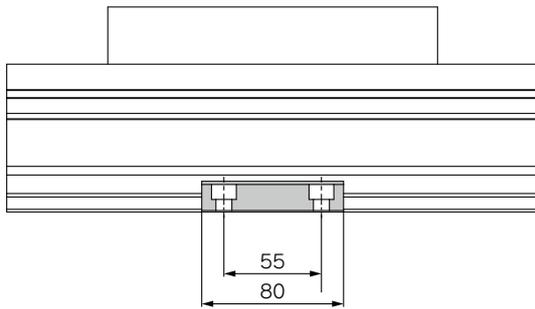
| 塗布箇所 | 手配品番 |
|---------|----------------|
| ボールねじ部 | GR-S-010 (10g) |
| リニアガイド部 | GR-S-020 (20g) |

LEJS100-X400

ACサーボモータ

サイドサポート

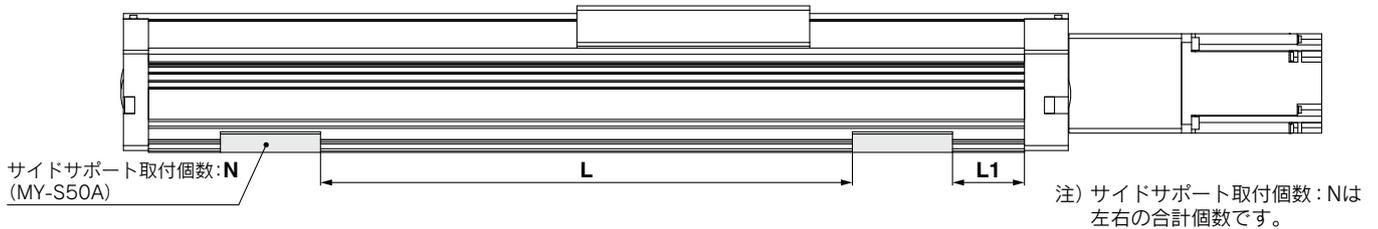
サイドサポート：MY-S50A



注) サイドサポートは左右1組で出荷となります。

サイドサポート使用の目安

サイドサポートで固定する場合、下図および表に示す取付個数：N、支持間隔：L1を目安に固定してください。



| ストローク | N(ヶ) | L1(mm) | 使用ボルト | 最大締付トルク(N・m) |
|-------|------|--------|---------|--------------|
| 200 | 6 | 15 | M8×1.25 | 12.5 |
| 300 | 6 | | | |
| 400 | 6 | | | |
| 500 | 6 | | | |
| 600 | 8 | | | |
| 800 | 8 | | | |
| 1000 | 10 | | | |
| 1200 | 10 | | | |
| 1500 | 14 | | | |

- ・ サイドサポートの支持間隔(L)は等間隔を目安に固定してください。
- ・ サイドサポートで固定する際は、ボディ底面のピンを併用してください。
- ・ 垂直または天井取付で使用する場合には、サイドサポートのみでのご使用はお避けください。

高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動

LEJS Series LEJS40・63



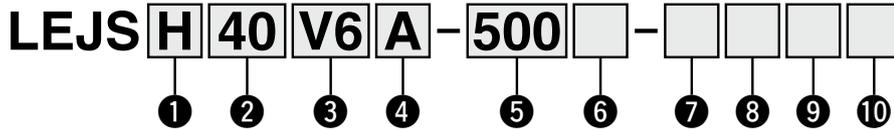
※詳細はP.1343~参照

クリーン仕様、二次電池対応につきましては、別途お問合せください。

中間サポート内蔵タイプ▶P.322 **LECS**□ Series▶P.305 **クリーン仕様**▶P.969 **二次電池対応**▶P.982

モータレス仕様▶P.1213

型式表示方法



① 精度

| | |
|----------|------|
| 無記号 | 基本形 |
| H | 高精度形 |

② サイズ

| |
|-----------|
| 40 |
| 63 |

③ モータ種類^{※1}

| 記号 | 種類 | 出力 [W] | ② サイズ | ⑨ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|-----------|--------------------------------|--------|-------|----------|-----------|
| V6 | ACサーボモータ (アブソリュート エンコーダ) | 100 | 40 | M2 | LECYM2-V5 |
| | | 200 | 63 | U2 | LECYU2-V5 |
| V7 | ACサーボモータ (アブソリュート エンコーダ) | 100 | 40 | M2 | LECYM2-V7 |
| | | 200 | 63 | U2 | LECYU2-V7 |

※1：モータ種類V6の場合、対応ドライバ品番末尾がV5になりますので、ご注意ください。

④ リード [mm]

| 記号 | LEJS40 | LEJS63 |
|----------|--------|--------|
| H | 24 | 30 |
| A | 16 | 20 |
| B | 8 | 10 |

⑤ ストローク [mm]^{※2}

| |
|-------------|
| 200 |
| 500 |
| 1500 |

※2：詳細は下記をご参照ください。

⑥ モータオプション

| | |
|----------|------|
| 無記号 | なし |
| B | ロック付 |

⑦ ケーブル種類^{※4,※5}

| | |
|----------|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| S | 標準 |
| R | 口ポット |

※5：モータケーブル/エンコーダケーブルが付属します。(モータオプションがロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

⑧ ケーブル長さ [m]^{※4,※6}

| | |
|----------|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| 3 | 3 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |
| C | 20 |

※6：モータケーブル/エンコーダケーブル/ロックケーブル共通となります。

※4：ドライバ付を選択した場合、ケーブルは付属されます。ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。

⑨ ドライバ種類^{※4}

| 無記号 | 対応ドライバ | 電源電圧 [V] |
|-----------|-----------|----------|
| 無記号 | ドライバなし | — |
| M2 | LECYM2-V□ | 200~230 |
| U2 | LECYU2-V□ | 200~230 |

⑩ I/Oケーブル長さ [m]^{※7}

| | |
|----------|----------------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| H | ケーブルなし(コネクタのみ) |
| 1 | 1.5 |

※7：ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、"無記号:ケーブルなし"のみ選択が可能です。I/Oケーブルが必要な場合は、P.1135をご確認ください。(P.1135:オプション品のページを示します)

ストローク対応表^{※3}

| 型式 | ストローク (mm) | | | | | | | | | | | |
|---------------|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|---|
| | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | |
| LEJS40 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | — |
| LEJS63 | — | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |

※3：標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

オートスイッチにつきましてはP.332~335をご参照ください。

対応ドライバ

| ドライバ種類 | MECHATROLINK-IIタイプ | MECHATROLINK-IIIタイプ |
|----------|-----------------------|---------------------|
| シリーズ | LECYM | LECYU |
| ネットワーク対応 | MECHATROLINK-II | MECHATROLINK-III |
| 制御エンコーダ | アブソリュート 20bitエンコーダ | |
| 通信機器 | USB通信、RS-422通信 | |
| 電源電圧 (V) | AC200~230V (50/60Hz) | |
| 参照ページ | P.1128 | |

- LEKFS
- LEFS□
- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LESYH
- LESYH
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様
- クリーン
- 対応
- 二次電池
- JXC□
- LEC□
- LECS□
- LECY□
- 仕様
- モータレス
- LAT3

仕様

ACサーボモータ(100W/200W)

| 型式 | | LEJS40V6 | | | LEJS63V7 | | | |
|--------------------------------------------------|-------------|----------------------------------------------------|--------|------|-----------------------------------------------------|-------|------|-----|
| ストローク[mm]注1) | | 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200 | | | 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1500 | | | |
| 可搬質量[kg]注2) | | 水平 | 30 | 55 | 30 | 45 | 85 | |
| | | 垂直 | 3 | 10 | 6 | 10 | 20 | |
| 速度注3) [mm/s] | ストローク 範囲 | ~500 | 1800 | 1200 | 600 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 501~600 | 1580 | 1050 | 520 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 601~700 | 1170 | 780 | 390 | 1800 | 1200 | 600 |
| | | 701~800 | 910 | 600 | 300 | 1390 | 930 | 460 |
| | | 801~900 | 720 | 480 | 240 | 1110 | 740 | 370 |
| | | 901~1000 | 580 | 390 | 190 | 900 | 600 | 300 |
| | | 1001~1100 | 480 | 320 | 160 | 750 | 500 | 250 |
| | | 1101~1200 | 410 | 270 | 130 | 630 | 420 | 210 |
| | | 1201~1300 | — | — | — | 540 | 360 | 180 |
| | | 1301~1400 | — | — | — | 470 | 310 | 150 |
| 1401~1500 | — | — | — | 410 | 270 | 130 | | |
| 最大加減速度[mm/s ²] | | 20000(搬送質量、デューティ比による上限は、P.293、294を参照してください。) | | | | | | |
| 繰返し位置決め精度 [mm] | | 基本形 | ±0.02 | | | | | |
| | | 高精度形 | ±0.01 | | | | | |
| ロストモーション注4) [mm] | | 基本形 | 0.1以下 | | | | | |
| | | 高精度形 | 0.05以下 | | | | | |
| リード[mm] | | 24 | 16 | 8 | 30 | 20 | 10 | |
| 耐衝撃[m/s ²]/耐振動[m/s ²]注5) | | 50/20 | | | | | | |
| 駆動方式 | | ボールねじ | | | | | | |
| ガイド方式 | | リニアガイド | | | | | | |
| 静的許容 モーメント注6) [N·m] | | Mep(ピッチング) | 83.9 | | | 121.5 | | |
| | | Mey(ヨーイング) | 88.2 | | | 135.1 | | |
| | | Mer(ローリング) | 88.2 | | | 135.1 | | |
| 使用温度範囲[°C] | | 5~40 | | | | | | |
| 使用湿度範囲[%RH] | | 90以下(結露なきこと) | | | | | | |
| 保護等級 | | IP30 | | | | | | |
| 回生抵抗 | | 速度、搬送質量により必要な場合があります。P.304参照 | | | | | | |
| モータ出力[W]/サイズ[mm] | | 100/□40 | | | 200/□60 | | | |
| モータ種類 | | ACサーボモータ(AC200V) | | | | | | |
| エンコーダ | | アブソリュート20ビットエンコーダ(分解能: 1048576p/rev) | | | | | | |
| 電力[W]注7) | | 最大電力 445 | | | 最大電力 725 | | | |
| 形式注8) | | 無励磁作動型 | | | | | | |
| 保持力[N] | | 67 | 101 | 202 | 108 | 162 | 324 | |
| 電力[W] at20°C | | 5.5 | | | 6 | | | |
| 定格電圧[V] | | DC24 ^{+10%} ₀ | | | | | | |

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.304の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。

注3) ストロークにより許容速度が変わります。

注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注6) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。

衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

注7) ドライバを含む運転時の最大電力を示します。電源容量の選定時は、各種ドライバの取扱説明書の電源設備容量をご参照ください。

注8) モータオプション「ロック付」選択時のみ。

注9) センサ用マグネット位置はテーブルセンター位置となります。

詳細寸法は、「オートスイッチ取付位置」をご参照ください。

注10) テーブル移動範囲の両エンド端に衝突させないでください。

また、位置決め運転を行う際は、両エンド端から2mmの範囲を指令しないでください。

注11) 中間ストロークの製作につきましては別途お問合せください。
(LEJS40/製作可能範囲: 200~1200mm、LEJS63/製作可能範囲: 300~1500mm)

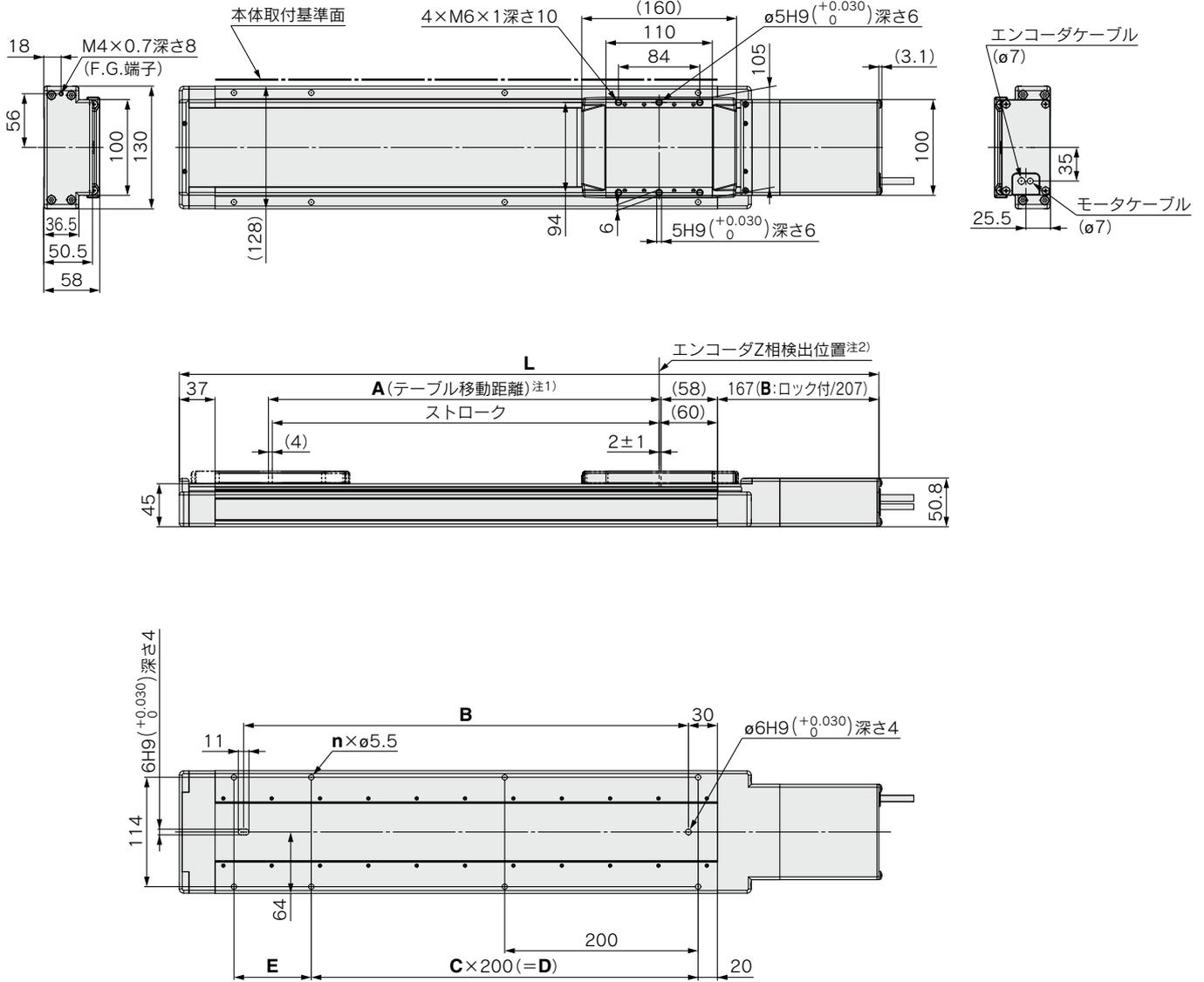
質量

| シリーズ | LEJS40 | | | | | | | | | |
|--------------|-------------------|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|------|
| ストローク[mm] | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 |
| 製品質量[kg] | 5.6 | 6.4 | 7.1 | 7.9 | 8.7 | 9.4 | 10.2 | 11.0 | 11.7 | 13.3 |
| ロック付割増質量[kg] | 0.3(アブソリュートエンコーダ) | | | | | | | | | |

| シリーズ | LEJS63 | | | | | | | | | |
|--------------|-------------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| ストローク[mm] | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 |
| 製品質量[kg] | 11.4 | 12.7 | 13.9 | 15.2 | 16.4 | 17.7 | 18.9 | 20.1 | 22.6 | 26.4 |
| ロック付割増質量[kg] | 0.7(アブソリュートエンコーダ) | | | | | | | | | |

外形寸法図/ボールねじ駆動

LEJS40



注1) テーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。

注2) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

| 型式 | L | | A | B | n | C | D | E |
|----------------------|--------|--------|------|------|----|---|------|-----|
| | ロックなし | ロック付 | | | | | | |
| LEJS40V□□-200□-□□□□ | 523.5 | 563.5 | 206 | 260 | 6 | 1 | 200 | 80 |
| LEJS40V□□-300□-□□□□ | 623.5 | 663.5 | 306 | 360 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJS40V□□-400□-□□□□ | 723.5 | 763.5 | 406 | 460 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJS40V□□-500□-□□□□ | 823.5 | 863.5 | 506 | 560 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJS40V□□-600□-□□□□ | 923.5 | 963.5 | 606 | 660 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJS40V□□-700□-□□□□ | 1023.5 | 1063.5 | 706 | 760 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJS40V□□-800□-□□□□ | 1123.5 | 1163.5 | 806 | 860 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJS40V□□-900□-□□□□ | 1223.5 | 1263.5 | 906 | 960 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJS40V□□-1000□-□□□□ | 1323.5 | 1363.5 | 1006 | 1060 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJS40V□□-1200□-□□□□ | 1523.5 | 1563.5 | 1206 | 1260 | 16 | 6 | 1200 | 80 |

[mm]

LEKFS

LEFS□
LEFS

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防滴
仕様

仕様
リコーン

対応
二次電池

JXC□
LEC□

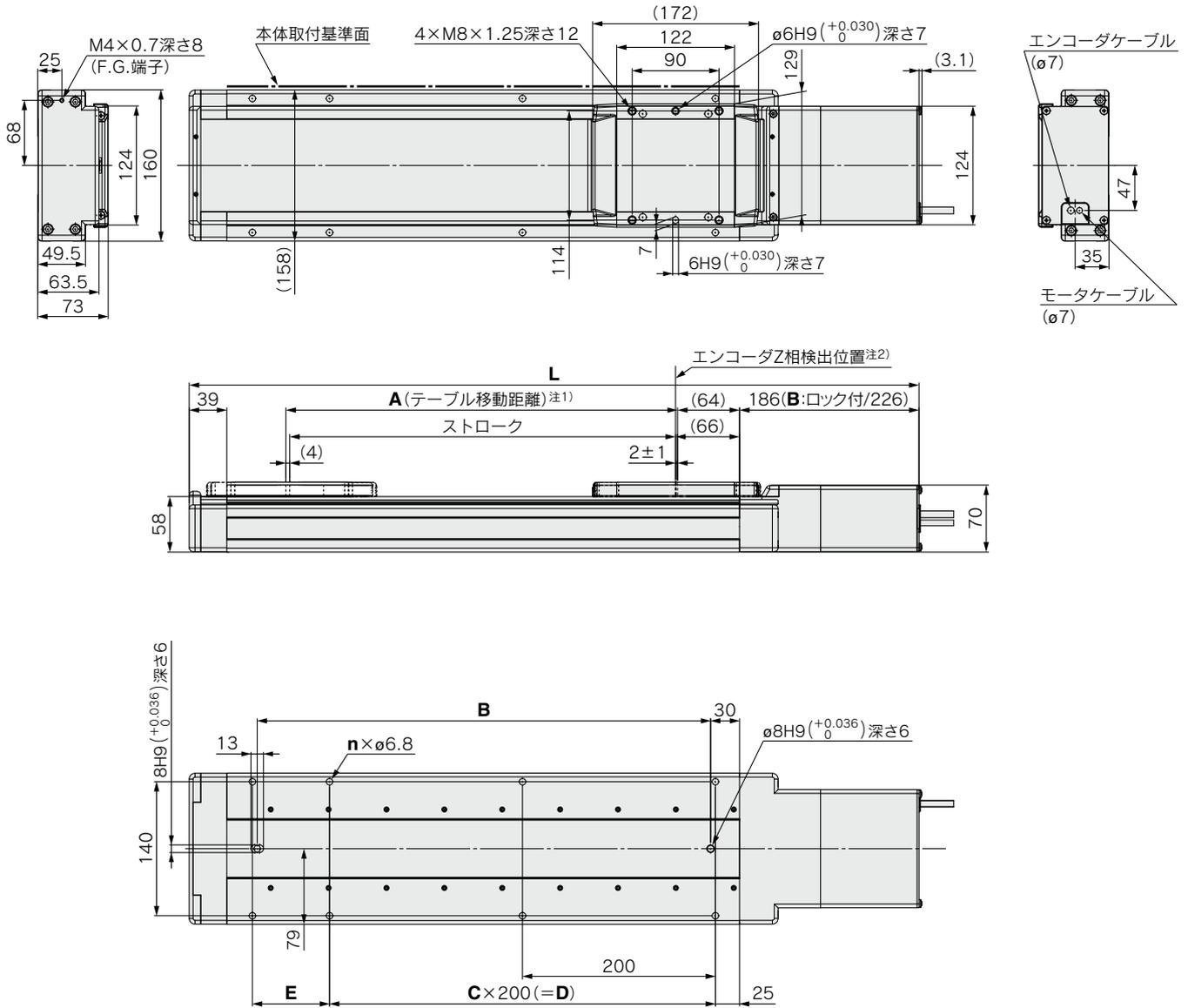
LECS□
LECY□

仕様
リコーン
マグネット

LAT3

外形寸法図／ボールねじ駆動

LEJS63



注1) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。

注2) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

| 型式 | L | | A | B | n | C | D | E |
|----------------------|--------|--------|------|------|----|---|------|-----|
| | ロックなし | ロック付 | | | | | | |
| LEJS63V□□-300□-□□□□ | 656.5 | 696.5 | 306 | 370 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJS63V□□-400□-□□□□ | 756.5 | 796.5 | 406 | 470 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJS63V□□-500□-□□□□ | 856.5 | 896.5 | 506 | 570 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJS63V□□-600□-□□□□ | 956.5 | 996.5 | 606 | 670 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJS63V□□-700□-□□□□ | 1056.5 | 1096.5 | 706 | 770 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJS63V□□-800□-□□□□ | 1156.5 | 1196.5 | 806 | 870 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJS63V□□-900□-□□□□ | 1256.5 | 1296.5 | 906 | 970 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJS63V□□-1000□-□□□□ | 1356.5 | 1396.5 | 1006 | 1070 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJS63V□□-1200□-□□□□ | 1556.5 | 1596.5 | 1206 | 1270 | 16 | 6 | 1200 | 80 |
| LEJS63V□□-1500□-□□□□ | 1856.5 | 1896.5 | 1506 | 1570 | 18 | 7 | 1400 | 180 |

中間サポート内蔵タイプ 全ストロークで最高速度を出せる仕様です。

高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS63□-□M Series



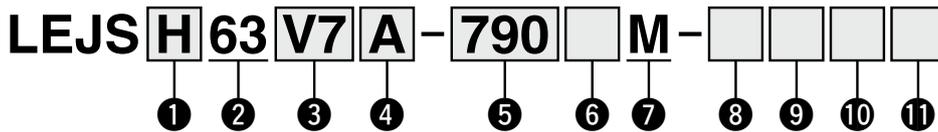
※詳細はP.1343~参照

クリーン仕様、二次電池対応につきましては、別途お問合せください。

標準LEJS Series ▶ P.318 LECS□ Series ▶ P.310

型式表示方法

機種選定方法につきましてはP.303、仕様、構造図、外形寸法図の詳細につきましてはP.311~をご覧ください。



① 精度

| | |
|----------|------|
| 無記号 | 基本形 |
| H | 高精度形 |

② サイズ

63

③ モータ種類

| 記号 | 種類 | 出力 (W) | ② サイズ | ⑩ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|-----------|----------------------------|--------|-------|----------|------------------------|
| V7 | ACサーボモータ (アブソリュートエンコーダ) | 200 | 63 | M2 U2 | LECYM2-V7 LECYU2-V7 |

④ リード(mm)

| | |
|----------|----|
| H | 30 |
| A | 20 |
| B | 10 |

⑤ ストローク(mm)※1

| | | | | | |
|------------|------------|------------|-------------|-------------|-------------|
| 790 | 890 | 990 | 1190 | 1490 | 1790 |
| ● | ● | ○ | ○ | ○ | ○ |

※1 標準ストローク以外は受注生産になりますので、当社にご確認ください。

⑥ モータオプション

| | |
|----------|------|
| 無記号 | なし |
| B | ロック付 |

⑦ 中間サポート内蔵

| | |
|----------|----------|
| M | 中間サポート内蔵 |
|----------|----------|

⑧ ケーブル種類※2※3

| | |
|----------|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| S | 標準 |
| R | ロボット |

※2 ドライバありを選択した場合、ケーブルは付属されます。ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。

※3 モータ/エンコーダ各ケーブルが付属します。(ロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

⑨ ケーブル長さ※2※4

| | |
|----------|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| 3 | 3 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |
| C | 20 |

※4 モータ/エンコーダ/ロック各ケーブル共通となります。

⑪ I/Oコネクタ※5

| | |
|----------|----------------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| H | ケーブルなし(コネクタのみ) |
| 1 | 1.5(m) |

※5 ドライバなしを選択した場合、ケーブルなしのみ選択可能です。

対応ドライバ

オートスイッチにつきましてはP.332~335をご参照ください。

| ドライバ種類 | MECHATROLINK-IIタイプ | MECHATROLINK-IIIタイプ |
|----------|-----------------------|---------------------|
| シリーズ | LECYM | LECYU |
| ネットワーク対応 | MECHATROLINK-II | MECHATROLINK-III |
| 制御エンコーダ | アブソリュート 20bitエンコーダ | |
| 通信機器 | USB通信、RS-422通信 | |
| 電源電圧(V) | AC200~230V(50/60Hz) | |
| 参照ページ | P.1128 | |

LEKFS
LEFS□
LEFS
LEFB
LEJS
LEJB
LEL
LEM
LEY
LEYG
LESYH
LES
LESH
LEPY
LEPS
LER
LEH
防滴仕様
クリーン仕様
二次電池対応
JXC□
LEC□
LECS□
LECY□
モーター仕様
LAT3

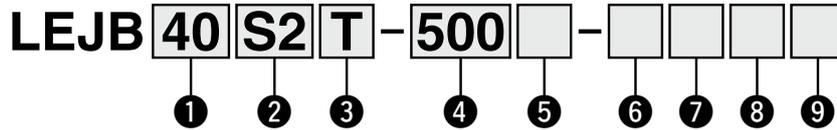
高剛性スライダタイプ ベルト駆動 LEJB Series



※詳細はP.1343~参照

LECY□ Series ▶ P.328

型式表示方法



① サイズ

| |
|----|
| 40 |
| 63 |

③ リード [mm]

| 記号 | LEJB40 | LEJB63 |
|----|--------|--------|
| T | 27 | 42 |

④ ストローク [mm]※3

| |
|------|
| 200 |
| 5 |
| 3000 |

※3：詳細は下記を参照ください。

⑤ モータオプション

| | |
|-----|------|
| 無記号 | なし |
| B | ロック付 |

⑥ ケーブル種類※5,※6,※7

| | |
|-----|----------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| S | 標準ケーブル |
| R | ロボットケーブル |

※6：モータケーブル/エンコーダケーブルが付属します。(モータオプションがロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

※7：各ケーブルの標準コネクタ方向は、「軸側(A)」です。(詳細はP.1126)

② モータ種類

| 記号 | 種類 | 出力 (W) | ① サイズ | ⑧ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|-------|--------------------------|--------|-------|-----------|-----------|
| ※1 S2 | ACサーボモータ (インクリメンタルエンコーダ) | 100 | 40 | A1/A2 | LECSA□-S1 |
| S3 | | 200 | 63 | A1/A2 | LECSA□-S3 |
| ※2 T6 | ACサーボモータ (アブソリュートエンコーダ) | 100 | 40 | B2 | LECSB2-T5 |
| T7 | | | | C2 | LECSB2-T7 |
| | | 200 | 63 | B2 | LECSS2-T5 |
| C2 | | | | LECSS2-T7 | |

※1：モータ種類S2の場合、対応ドライバ品番末尾がS1になりますのでご注意ください。

※2：モータ種類T6の場合、対応ドライバはLECS□2-T5になりますので、ご注意ください。

⑦ ケーブル長さ [m]※5,※8

| | |
|-----|--------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| 2 | 2 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |

※8：モータケーブル/エンコーダケーブル/ロックケーブル共通となります。

⑨ I/Oケーブル長さ [m]※9

| | |
|-----|----------------|
| 無記号 | ケーブルなし |
| H | ケーブルなし(コネクタのみ) |
| 1 | 1.5 |

※9：ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、"無記号：ケーブルなし"のみ選択が可能です。I/Oケーブルが必要な場合は、P.1124をご確認ください。(P.1124：オプション品のページを示します)

⑧ ドライバ種類※5

| 無記号 | 対応ドライバ | 電源電圧 (V) |
|-----|-----------|----------|
| 無記号 | ドライバなし | — |
| A1 | LECSA1 | 100~120 |
| A2 | LECSA2 | 200~230 |
| B2 | LECSB2-T□ | 200~240 |
| C2 | LECSB2-T□ | 200~230 |
| S2 | LECSS2-T□ | 200~240 |

※5：ドライバ付きを選択した場合、ケーブルは付属されず。ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。

例) S2S2：標準ケーブル(2m) + ドライバ (LECSS2)

S2：標準ケーブル(2m)

無記号：ケーブル/ドライバなし

ストローク対応表※4

| 型式 | ストローク (mm) | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | 2000 | 3000 |
|--------|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|------|------|
| LEJB40 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | — |
| LEJB63 | — | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |

※4：標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

対応ドライバ

オートスイッチにつきましてはP.332~335をご参照ください。

| ドライバ種類 | パルス入力タイプ/ ポジショニングタイプ | パルス入力タイプ | CC-Link直接入力タイプ | SSCNET III/H タイプ |
|--------------|--------------------------------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|
| シリーズ | LECSA | LECSB-T | LECSB-T | LECSS-T |
| ポイントテーブル数(点) | 最大7 | 最大255 | 最大255(2局占有時) | — |
| パルス入力 | ○ | ○ | — | — |
| ネットワーク対応 | — | — | CC-Link | SSCNET III/H |
| 制御エンコーダ | インクリメンタル 17bitエンコーダ | アブソリュート 22bitエンコーダ | アブソリュート 18bitエンコーダ | アブソリュート 22bitエンコーダ |
| 通信機能 | USB通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信、RS422通信 | USB通信 |
| 電源電圧 (V) | AC100~120V(50/60Hz) AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) | AC200~230V(50/60Hz) | AC200~240V(50/60Hz) |
| 参照ページ | P.1109 | | | |

仕様

ACサーボモータ

| 型式 | | LEJB40S2/T6 | LEJB63S3/T7 |
|-----------|--------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------|
| アクチュエータ仕様 | ストローク[mm]注1) | 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000 | 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000, 3000 |
| | 可搬質量[kg] | 20(ストローク1000mm以上は10) | |
| | 速度[mm/s]注2) | 2000 | 3000 |
| | 最大加減速度[mm/s ²] | 20000(搬送質量、デューティ比による上限はP.295を参照してください。) | |
| | 繰返し位置決め精度[mm] | ±0.04 | |
| | ロストモーション[mm]注3) | 0.1以下 | |
| | リード[mm] | 27 | 42 |
| | 耐衝撃[m/s ²]/耐振動[m/s ²]注4) | 50/20 | |
| | 駆動方式 | ベルト | |
| | ガイド方式 | リニアガイド | |
| | 静的許容モーメント注5) | Mep(ピッチング) 83.9 Mey(ヨーイング) 88.2 Mer(ローリング) 88.2 | 121.5 135.1 135.1 |
| | 許容外部抵抗[N] | 20 | |
| | 使用温度範囲[°C] | 5~40 | |
| | 使用湿度範囲[%RH] | 90以下(結露なきこと) | |
| 保護等級 | IP30 | | |
| 回生オプション | 速度、搬送質量により必要な場合があります。P.290参照 | | |
| 電気仕様 | モータ出力[W]/サイズ[mm] | 100/□40 | 200/□60 |
| | モータ種類 | ACサーボモータ(AC100/200V) | |
| | エンコーダ注11) | モータ種類S2, S3: インクリメンタル17ビットエンコーダ(分解能: 131072p/rev) モータ種類T6, T7: アブソリュート22ビットエンコーダ(分解能: 4194304p/rev)(LECSB-T□、LECSS-T□の場合) モータ種類T6, T7: アブソリュート18ビットエンコーダ(分解能: 262144p/rev)(LECSB-T□の場合) | |
| | 電力[W]注6) | 最大電力 445 | 最大電力 725 |
| ロック仕様 | 形式注7) | 無励磁作動型 | |
| | 保持力[N] | 60 | 157 |
| | 電力[W] at20°C | 6.3 | 7.9 |
| | 定格電圧[V] | DC24 ⁰ _{-10%} | |

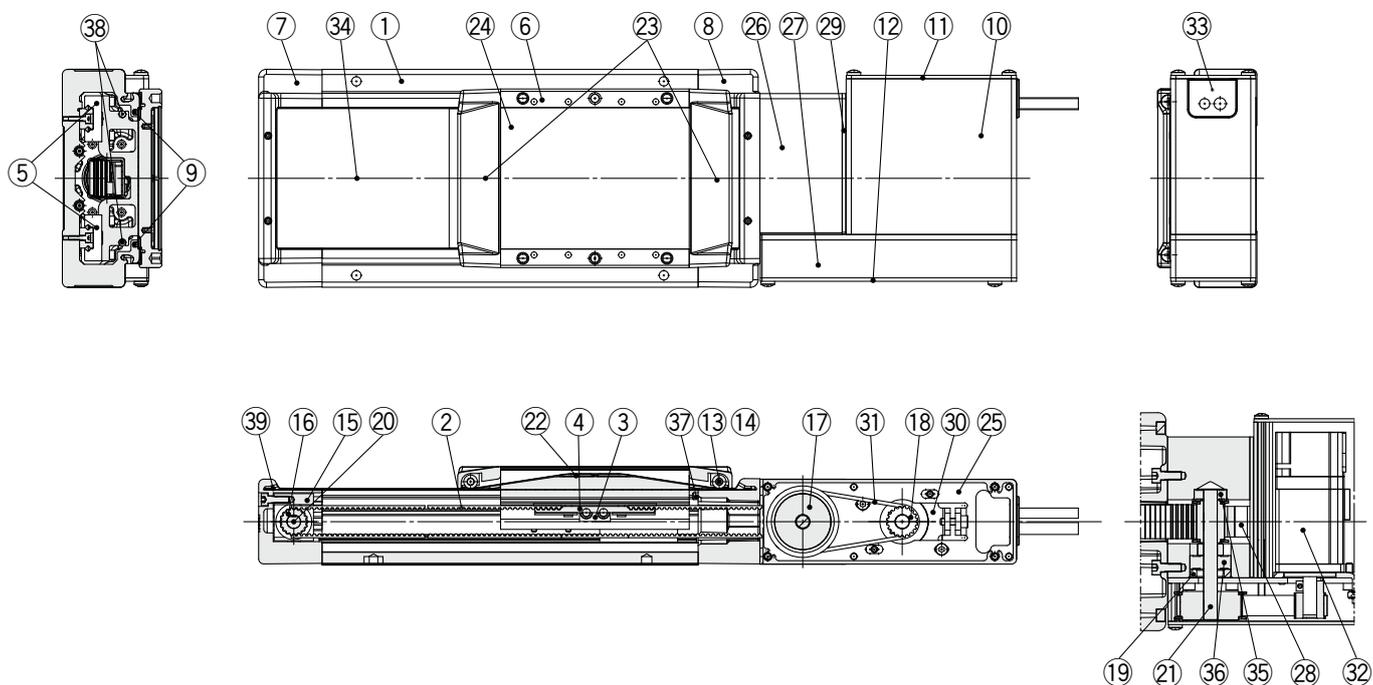
- 注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
 注2) 詳細はP.290の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。
 注3) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。
 注4) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、ベルトの送り方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
 耐振動…45~2000Hz 1掃引、ベルトの送り方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
 注5) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態で掛けられる静的なモーメントです。
 衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。
 注6) ドライバを含む運転時の最大電力を示します。電源容量の選定時は、各種ドライバの取扱説明書の電源設備容量をご参照ください。
 注7) モータオプション「ロック付」選択時のみ。
 注8) センサ用マグネット位置はテーブルセンター位置となります。
 詳細寸法は、P.332「オートスイッチ取付位置」をご参照ください。
 注9) テーブル移動範囲の両エンド端に衝突させないでください。
 また、位置決め運転を行う際は、両エンド端から2mmの範囲を指令しないでください。
 注10) 中間ストロークの製作につきましては別途お問合せください。
 (LEJB40/製作可能範囲: 200~2000mm、LEJB63/製作可能範囲: 300~3000mm)
 注11) ドライバ種類によって分解能が変わります。

質量

| シリーズ | LEJB40 | | | | | | | | | | | |
|--------------|-----------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| ストローク[mm] | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | 2000 |
| 製品質量[kg] | 5.7 | 6.4 | 7.1 | 7.7 | 8.4 | 9.1 | 9.8 | 10.5 | 11.2 | 12.6 | 14.7 | 18.1 |
| ロック付割増質量[kg] | S2: 0.2/T6: 0.2 | | | | | | | | | | | |
| シリーズ | LEJB63 | | | | | | | | | | | |
| ストローク[mm] | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | 2000 | 3000 |
| 製品質量[kg] | 11.5 | 12.7 | 13.8 | 15.0 | 16.2 | 17.4 | 18.6 | 19.7 | 22.1 | 25.7 | 31.6 | 43.4 |
| ロック付割増質量[kg] | S3: 0.4/T7: 0.4 | | | | | | | | | | | |

- LEKFS
- LEFS□F
- LEFS LEFB
- LEJS LEJB
- LEL
- LEM
- LEY LEYG
- LESYH
- LES LESE
- LEPY LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様クレーン
- 対応二次電池
- JXC□ LEC□
- LECS□ LECY□
- 仕様モーターメ
- LAT3

構造図



モータ部 詳細

構成部品

| 番号 | 部品名 | 材質 | 備考 |
|----|-------------|----------|---------|
| 1 | ボディ | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 2 | ベルト | — | |
| 3 | ベルトホルダ | 炭素鋼 | |
| 4 | ベルト押え | アルミニウム合金 | |
| 5 | リニアガイドAss'y | — | |
| 6 | テーブル | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 7 | ハウジングA | アルミニウム合金 | 塗装 |
| 8 | ハウジングB | アルミニウム合金 | 塗装 |
| 9 | シールマグネット | — | |
| 10 | モータカバー | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 11 | エンドカバーA | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 12 | エンドカバーB | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 13 | ローラシャフト | ステンレス鋼 | |
| 14 | ローラ | 合成樹脂 | |
| 15 | プーリホルダ | アルミニウム合金 | |
| 16 | 駆動用プーリ | アルミニウム合金 | |
| 17 | 従動用プーリ | アルミニウム合金 | |
| 18 | モータ用プーリ | アルミニウム合金 | |
| 19 | スペーサ | アルミニウム合金 | |
| 20 | プーリシャフトA | ステンレス鋼 | |
| 21 | プーリシャフトB | ステンレス鋼 | |
| 22 | テーブルキャップ | 合成樹脂 | |

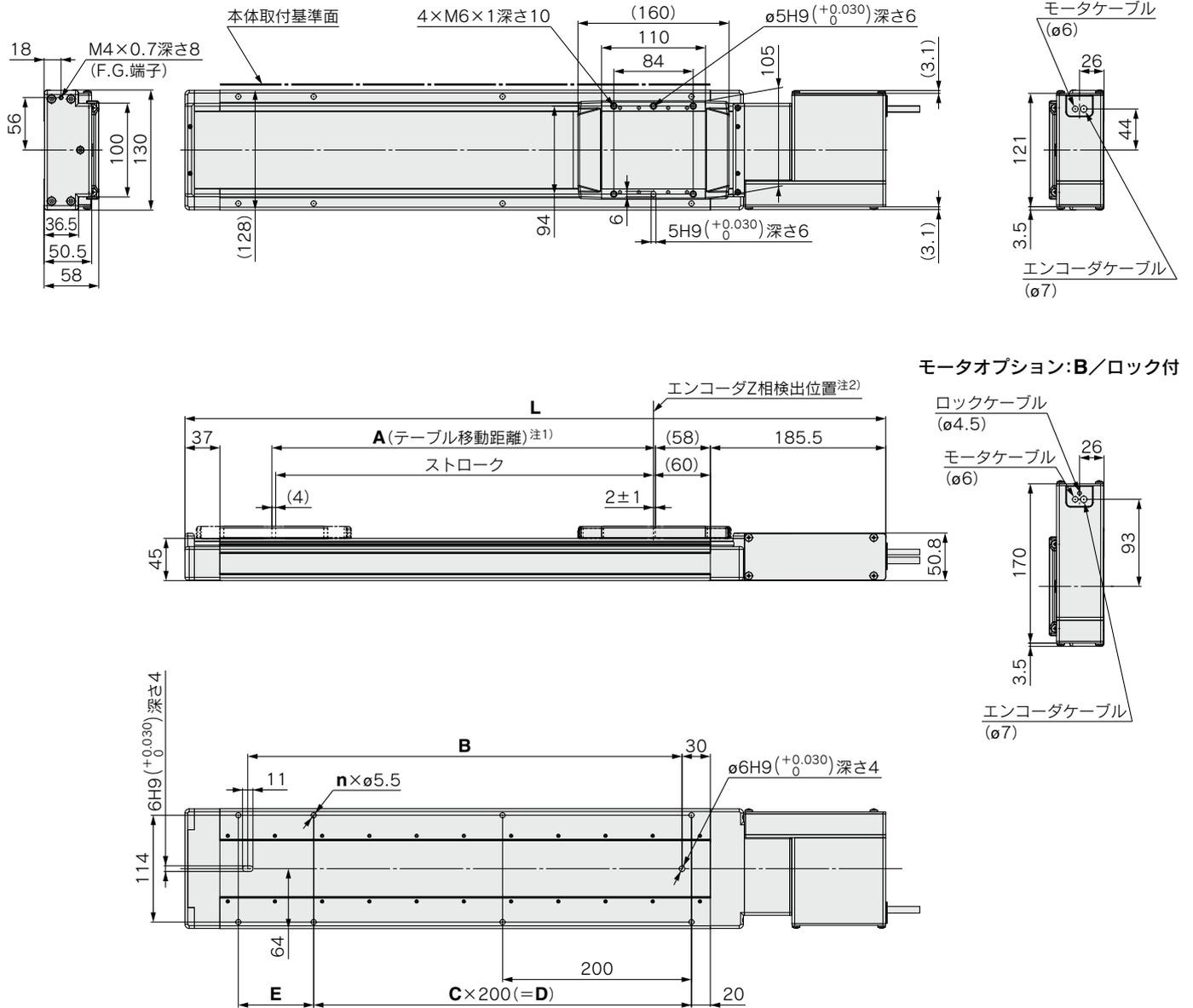
| 番号 | 部品名 | 材質 | 備考 |
|----|--------------|----------|---------|
| 23 | シールバンド押え | 合成樹脂 | |
| 24 | ブランキングプレート | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 25 | モータmountプレート | 炭素鋼 | |
| 26 | プーリブロック | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 27 | プーリカバー | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 28 | ベルトストッパ | アルミニウム合金 | |
| 29 | サイドプレート | アルミニウム合金 | アルマイト処理 |
| 30 | モータプレート | 炭素鋼 | |
| 31 | ベルト | — | |
| 32 | モータ | — | |
| 33 | グロメット | NBR | |
| 34 | ダストシールバンド | ステンレス鋼 | |
| 35 | ベアリング | — | |
| 36 | ベアリング | — | |
| 37 | ストッパピン | ステンレス鋼 | |
| 38 | マグネット | — | |
| 39 | シールバンドストッパ | ステンレス鋼 | |

交換部品/グリースパック

| 塗布箇所 | 手配品番 |
|------------|----------------|
| リニアガイド部 | GR-S-010 (10g) |
| ダストシールバンド部 | GR-S-020 (20g) |

外形寸法図／ベルト駆動

LEJB40



注1) テーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。

注2) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

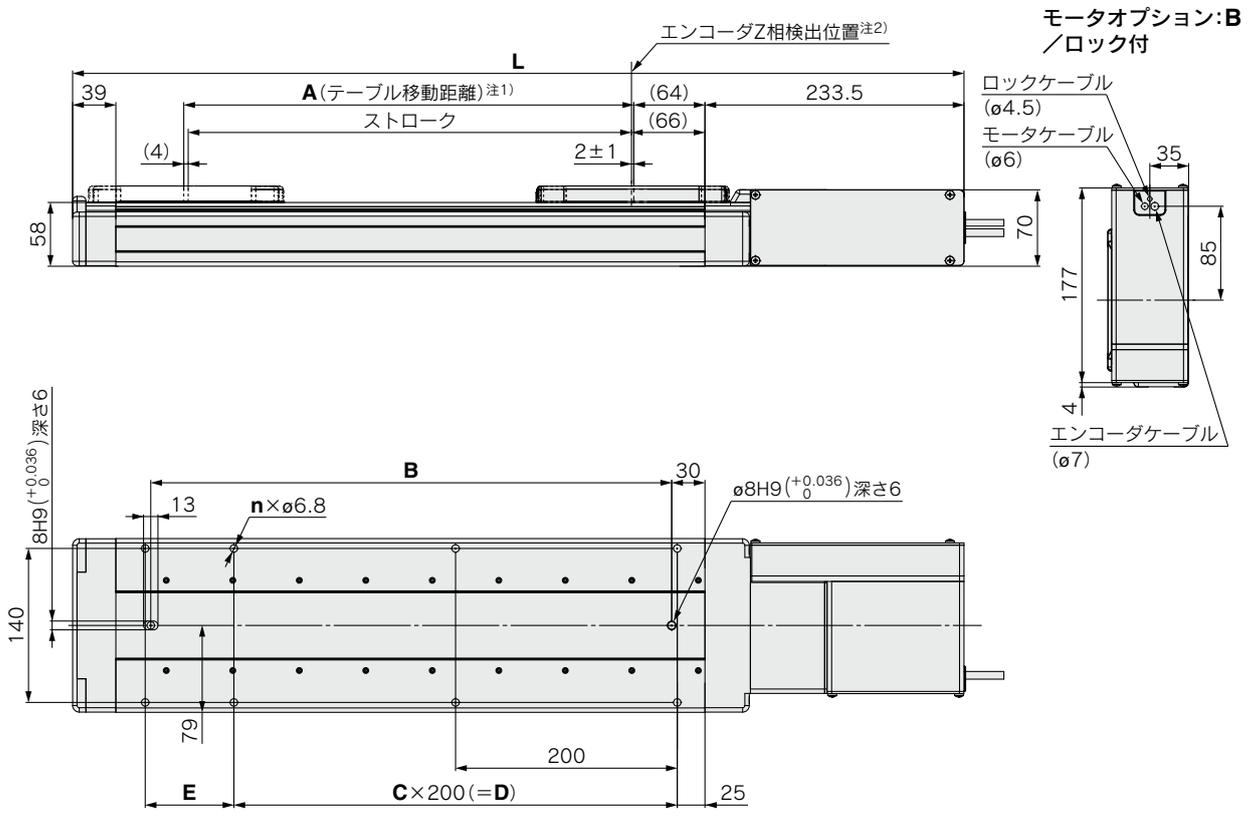
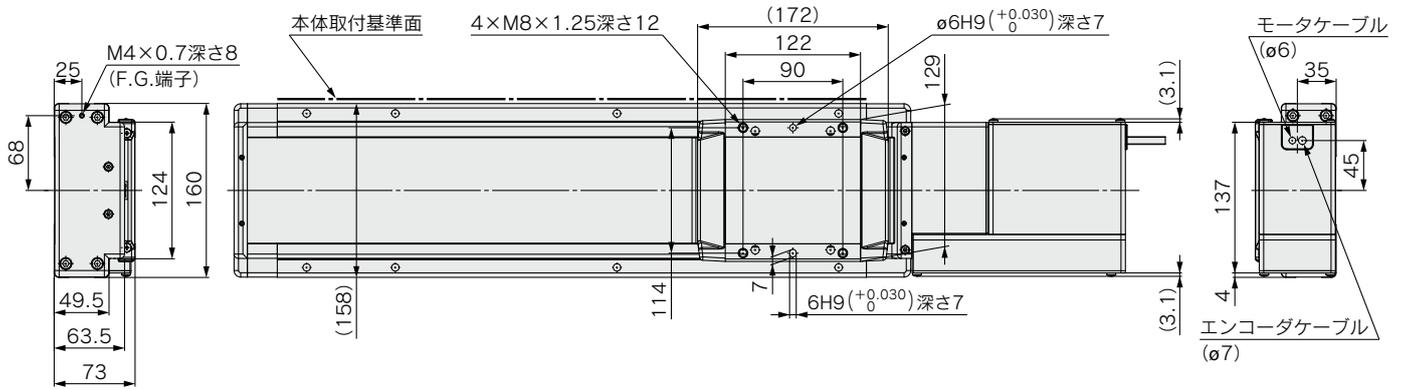
注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

| 型式 | L | A | B | n | C | D | E |
|----------------------|------|------|------|----|----|------|-----|
| LEJB40□□□-200□-□□□□ | 542 | 206 | 260 | 6 | 1 | 200 | 80 |
| LEJB40□□□-300□-□□□□ | 642 | 306 | 360 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJB40□□□-400□-□□□□ | 742 | 406 | 460 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJB40□□□-500□-□□□□ | 842 | 506 | 560 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJB40□□□-600□-□□□□ | 942 | 606 | 660 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJB40□□□-700□-□□□□ | 1042 | 706 | 760 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJB40□□□-800□-□□□□ | 1142 | 806 | 860 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJB40□□□-900□-□□□□ | 1242 | 906 | 960 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJB40□□□-1000□-□□□□ | 1342 | 1006 | 1060 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJB40□□□-1200□-□□□□ | 1542 | 1206 | 1260 | 16 | 6 | 1200 | 80 |
| LEJB40□□□-1500□-□□□□ | 1842 | 1506 | 1560 | 18 | 7 | 1400 | 180 |
| LEJB40□□□-2000□-□□□□ | 2342 | 2006 | 2060 | 24 | 10 | 2000 | 80 |

- LEKFS
- LEFS□F
- LEFS LEFB
- LEJS LEJB
- LEL
- LEM
- LEY LEYG
- LESYH
- LES LESH
- LEPY LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様メニュー
- 対応二次電池
- JXC□ LEC□
- LECS□ LECY□
- 仕様メニュー
- LAT3

外形寸法図／ベルト駆動

LEJB63



注1) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。

注2) モーター側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

| 型式 | L | A | B | n | C | D | E |
|----------------------|------|------|------|----|----|------|-----|
| LEJB63□□□-300□-□□□□ | 704 | 306 | 370 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJB63□□□-400□-□□□□ | 804 | 406 | 470 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJB63□□□-500□-□□□□ | 904 | 506 | 570 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJB63□□□-600□-□□□□ | 1004 | 606 | 670 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJB63□□□-700□-□□□□ | 1104 | 706 | 770 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJB63□□□-800□-□□□□ | 1204 | 806 | 870 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJB63□□□-900□-□□□□ | 1304 | 906 | 970 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJB63□□□-1000□-□□□□ | 1404 | 1006 | 1070 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJB63□□□-1200□-□□□□ | 1604 | 1206 | 1270 | 16 | 6 | 1200 | 80 |
| LEJB63□□□-1500□-□□□□ | 1904 | 1506 | 1570 | 18 | 7 | 1400 | 180 |
| LEJB63□□□-2000□-□□□□ | 2404 | 2006 | 2070 | 24 | 10 | 2000 | 80 |
| LEJB63□□□-3000□-□□□□ | 3404 | 3006 | 3070 | 34 | 15 | 3000 | 80 |

高剛性スライダタイプ ベルト駆動

LEJB Series LEJB40・63

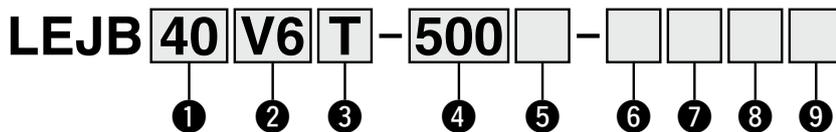


LECS□ Series ▶ P.323



※詳細はP.1343~参照

型式表示方法



① サイズ

| |
|----|
| 40 |
| 63 |

② モータ種類^{※1}

| 記号 | 種類 | 出力 [W] | ① サイズ | ⑧ ドライバ種類 | 対応ドライバ |
|----|--------------------------------|--------|-------|----------|-----------|
| V6 | ACサーボモータ (アブソリュート エンコーダ) | 100 | 40 | M2 | LECYM2-V5 |
| | | 200 | 63 | U2 | LECYU2-V5 |
| V7 | | | | M2 | LECYM2-V7 |
| | | | | U2 | LECYU2-V7 |

※1：モータ種類V6の場合、対応ドライバ品番末尾がV5になりますので、ご注意ください。

③ リード [mm]

| 記号 | LEJB40 | LEJB63 |
|----|--------|--------|
| T | 27 | 42 |

④ ストローク [mm]^{※2}

| |
|------|
| 200 |
| 3000 |

※2：詳細は下記をご参照ください。

⑤ モータオプション

| 無記号 | なし |
|-----|------|
| B | ロック付 |

⑥ ケーブル種類^{※4, ※5}

| 無記号 | ケーブルなし |
|-----|--------|
| S | 標準 |
| R | ロボット |

※5：モータケーブル/エンコーダケーブルが付属します。(モータオプションがロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

⑦ ケーブル長さ [m]^{※4, ※6}

| 無記号 | ケーブルなし |
|-----|--------|
| 3 | 3 |
| 5 | 5 |
| A | 10 |
| C | 20 |

※6：モータケーブル/エンコーダケーブル/ロックケーブル共通となります。

※4：ドライバ付を選択した場合、ケーブルは付属されます。ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。

⑧ ドライバ種類^{※4}

| 無記号 | 対応ドライバ | 電源電圧 [V] |
|-----|-----------|----------|
| 無記号 | ドライバなし | — |
| M2 | LECYM2-V□ | 200~230 |
| U2 | LECYU2-V□ | 200~230 |

⑨ I/Oケーブル長さ [m]^{※7}

| 無記号 | ケーブルなし |
|-----|----------------|
| H | ケーブルなし(コネクタのみ) |
| 1 | 1.5 |

※7：ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、"無記号:ケーブルなし"のみ選択が可能です。I/Oケーブルが必要な場合は、P.1135をご確認ください。(P.1135:オプション品のページを示します)

ストローク対応表^{※3}

| 型式 | ストローク (mm) | | | | | | | | | | | | |
|--------|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|------|------|
| | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | 2000 | 3000 |
| LEJB40 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | — |
| LEJB63 | — | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |

※3：標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

オートスイッチにつきましてはP.332~335ご参照ください。

対応ドライバ

| ドライバ種類 | MECHATROLINK-IIタイプ | MECHATROLINK-IIIタイプ |
|----------|-----------------------|---------------------|
| シリーズ | LECYM | LECYU |
| ネットワーク対応 | MECHATROLINK-II | MECHATROLINK-III |
| 制御エンコーダ | アブソリュート 20bitエンコーダ | |
| 通信機器 | USB通信、RS-422通信 | |
| 電源電圧 (V) | AC200~230V (50/60Hz) | |
| 参照ページ | P.1128 | |

LEKFS
LEFS□
LEFS
LEJBS
LEJBS
LEL
LEM
LEY
LESYH
LES
LEPY
LER
LEH
防滴塵仕様
仕様クレーン
対応二次電池
JXC□
LECS□
仕様モーター
LAT3

LEJB Series

ACサーボモータ

仕様

ACサーボモータ

| 型式 | | LEJB40V6 | LEJB63V7 | |
|-------------|--------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------|-------|
| アクチュエータ仕様 | ストローク[mm]注1) | 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000 | 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000, 3000 | |
| | 可搬質量[kg] | 水平 | 20(ストローク1000mm以上は10) | |
| | 速度[mm/s]注2) | 2000 | 3000 | |
| | 最大加減速度[mm/s ²] | 20000(搬送質量、デューティ比による上限はP.295を参照してください。) | | |
| | 繰返し位置決め精度[mm] | ±0.04 | | |
| | ロストモーション[mm]注3) | 0.1以下 | | |
| | リード[mm] | 27 | 42 | |
| | 耐衝撃[m/s ²]/耐振動[m/s ²]注4) | 50/20 | | |
| | 駆動方式 | ベルト | | |
| | ガイド方式 | リニアガイド | | |
| | 静的許容 モーメント注5) | Mep(ピッチング) | 83.9 | 121.5 |
| | | Mey(ヨーイング) | 88.2 | 135.1 |
| | | Mer(ローリング) | 88.2 | 135.1 |
| | 許容外部抵抗[N] | 20 | | |
| 使用温度範囲[°C] | 5~40 | | | |
| 使用湿度範囲[%RH] | 90以下(結露なきこと) | | | |
| 保護等級 | IP30 | | | |
| 回生抵抗 | 速度、搬送質量により必要な場合があります。P.304参照 | | | |
| 電気仕様 | モータ出力[W]/サイズ[mm] | 100/□40 | 200/□60 | |
| | モータ種類 | ACサーボモータ(AC200V) | | |
| | エンコーダ | アブソリュート20ビットエンコーダ(分解能: 1,048,576p/rev) | | |
| | 電力[W]注6) | 最大電力 445 | 最大電力 725 | |
| ロック仕様 | 形式注7) | 無励磁作動型 | | |
| | 保持力[N] | 59 | 77 | |
| | 電力[W] at20°C | 5.5 | 6 | |
| | 定格電圧[V] | DC24 ^{+10%} ₀ | | |

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.304の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。

注3) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注4) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、ベルトの送り方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、ベルトの送り方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注5) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。

衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

注6) ドライバを含む運転時の最大電力を示します。電源容量の選定時は、各種ドライバの取扱説明書の電源設備容量をご参照ください。

注7) モータオプション“ロック付”選択時のみ。

注8) センサ用マグネット位置はテーブルセンター位置となります。

詳細寸法は、「オートスイッチ取付位置」をご参照ください。

注9) テーブル移動範囲の両エンド端に衝突させないでください。

また、位置決め運転を行う際は、両エンド端から2mmの範囲を指令しないでください。

注10) 中間ストロークの製作につきましては別途お問合せください。

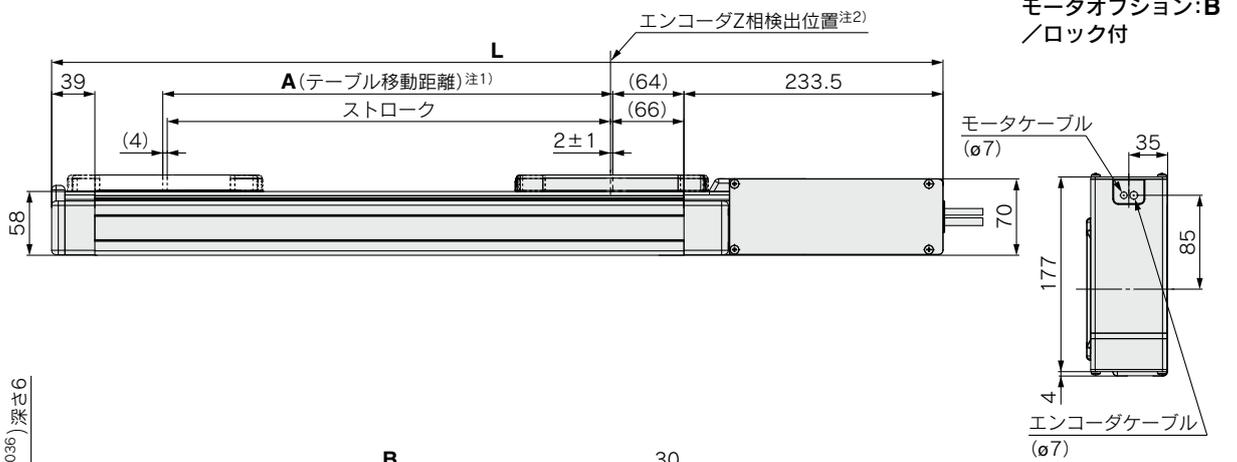
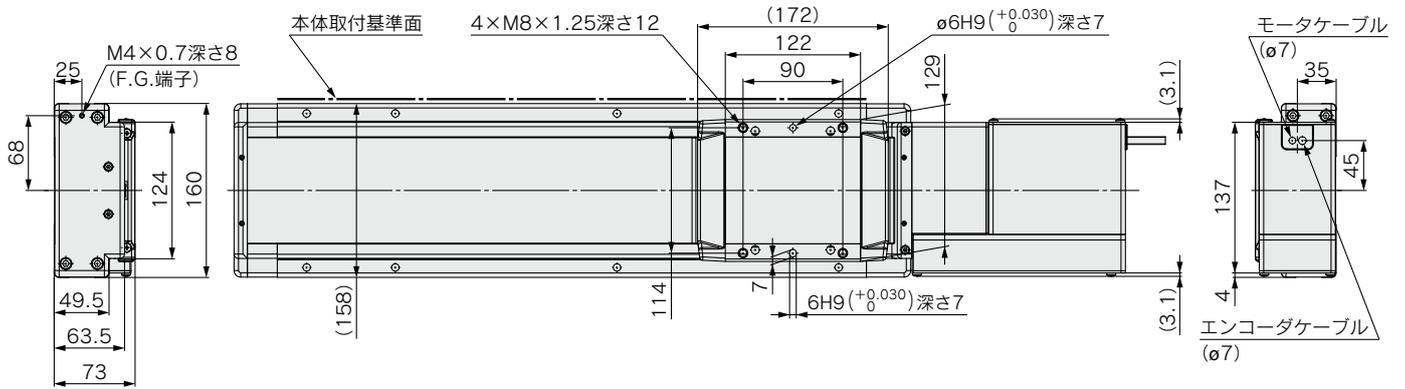
(LEJB40/製作可能範囲: 200~2000mm、LEJB63/製作可能範囲: 300~3000mm)

質量

| シリーズ | LEJB40 | | | | | | | | | | | |
|--------------|-------------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| ストローク[mm] | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | 2000 |
| 製品質量[kg] | 5.7 | 6.4 | 7.1 | 7.7 | 8.4 | 9.1 | 9.8 | 10.5 | 11.2 | 12.6 | 14.7 | 18.1 |
| ロック付割増質量[kg] | 0.3(アブソリュートエンコーダ) | | | | | | | | | | | |
| シリーズ | LEJB63 | | | | | | | | | | | |
| ストローク[mm] | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1200 | 1500 | 2000 | 3000 |
| 製品質量[kg] | 11.5 | 12.7 | 13.8 | 15.0 | 16.2 | 17.4 | 18.6 | 19.7 | 22.1 | 25.7 | 31.6 | 43.4 |
| ロック付割増質量[kg] | 0.7(アブソリュートエンコーダ) | | | | | | | | | | | |

外形寸法図／ベルト駆動

LEJB63



注1) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。

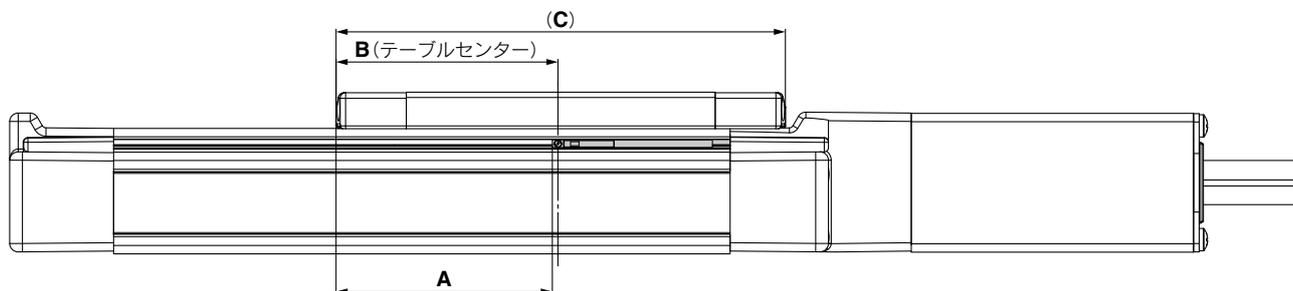
注2) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

注3) オートスイッチ用マグネットは、テーブルセンターに配置されています。

| 型式 | L | A | B | n | C | D | E |
|----------------------|------|------|------|----|----|------|-----|
| LEJB63V□□-300□-□□□□ | 704 | 306 | 370 | 6 | 1 | 200 | 180 |
| LEJB63V□□-400□-□□□□ | 804 | 406 | 470 | 8 | 2 | 400 | 80 |
| LEJB63V□□-500□-□□□□ | 904 | 506 | 570 | 8 | 2 | 400 | 180 |
| LEJB63V□□-600□-□□□□ | 1004 | 606 | 670 | 10 | 3 | 600 | 80 |
| LEJB63V□□-700□-□□□□ | 1104 | 706 | 770 | 10 | 3 | 600 | 180 |
| LEJB63V□□-800□-□□□□ | 1204 | 806 | 870 | 12 | 4 | 800 | 80 |
| LEJB63V□□-900□-□□□□ | 1304 | 906 | 970 | 12 | 4 | 800 | 180 |
| LEJB63V□□-1000□-□□□□ | 1404 | 1006 | 1070 | 14 | 5 | 1000 | 80 |
| LEJB63V□□-1200□-□□□□ | 1604 | 1206 | 1270 | 16 | 6 | 1200 | 80 |
| LEJB63V□□-1500□-□□□□ | 1904 | 1506 | 1570 | 18 | 7 | 1400 | 180 |
| LEJB63V□□-2000□-□□□□ | 2404 | 2006 | 2070 | 24 | 10 | 2000 | 80 |
| LEJB63V□□-3000□-□□□□ | 3404 | 3006 | 3070 | 34 | 15 | 3000 | 80 |

オートスイッチ取付

オートスイッチ取付位置



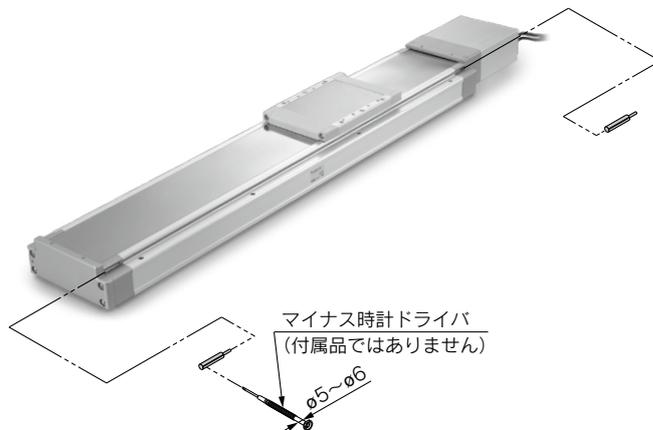
(mm)

| 型式 | サイズ | A | B | C | 動作範囲 |
|--------|-----|----|----|-----|------|
| LEJS40 | 40 | 77 | 80 | 160 | 5.5 |
| LEJB40 | | | | | 5.0 |
| LEJS63 | 63 | 83 | 86 | 172 | 7.0 |
| LEJB63 | | | | | 6.5 |

注) 動作範囲は、応差を含めた目安であり、保証するものではありません。
(ばらつき±30%程度)周囲環境により大きく変化する場合があります。

オートスイッチ取付方法(サイズ40・63)

オートスイッチを取付ける場合には、アクチュエータのオートスイッチ取付溝に下図のように差込み、取付位置設定後マイナス時計ドライバを用い、付属のオートスイッチ取付ビスを締めてください。



オートスイッチ取付ビスの締付トルク (N·m)

| オートスイッチ型式 | 締付トルク |
|---------------------------------|-----------|
| D-M9□(V) D-M9□W(V) D-M9□E | 0.10~0.15 |

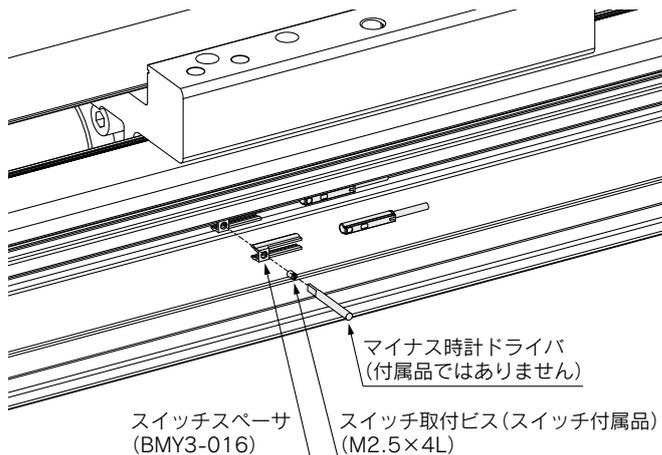
注) オートスイッチ取付ビス(オートスイッチに付属)を締付ける際には、握り径5~6mm程度の時計ドライバを使用してください。

オートスイッチ取付方法(サイズ100)

オートスイッチを固定する場合には、まず先にスイッチスペーサを指でつまみ溝内へ押し込んでください。
その場合、正しい姿勢に納まっていることを確認または修正していただき、次にオートスイッチを溝内へ挿入後横すべりさせてスイッチスペーサと重ね合わせてください。
取付位置設定後マイナス時計ドライバを用い、付属のスイッチ取付ビスを締めてください。

オートスイッチ取付ビスの締付トルク (N·m)

| オートスイッチ型式 | 締付トルク |
|-----------------------|-----------|
| D-M9□(V) D-M9□W(V) | 0.10~0.15 |



- LEKFS
- LEFS□F
- LEFS LEFB
- LEJS LEJB
- LEL
- LEM
- LEY LEYG
- LESYH
- LES LESH
- LEPY LEPS
- LER
- LEH
- 防滴仕様
- 仕様クリーン
- 対応二次電池
- JXC□ LEC□
- LECS□ LECY□
- 仕様モーターレス
- LAT3

無接点オートスイッチ／直接取付タイプ D-M9N(V)・D-M9P(V)・D-M9B(V)



海外規格適合機種の詳細は、
SMCホームページをご参照ください。

グロメット

- 2線式の負荷電流を低電流化 (2.5~40mA)
- 標準で耐屈曲コード使用



注意

使用上のご注意

オートスイッチ本体に取付けてある止めねじ以外のものを使用してオートスイッチを固定しないでください。指定外のねじを使用した場合には、オートスイッチが破損する可能性があります。

オートスイッチ仕様

PLC: Programmable Logic Controllerの略

| D-M9□型・D-M9□V型(インジケータランプ付) | | | | | | |
|----------------------------|------------------------|--------|--------|--------|-----------------|--------|
| オートスイッチ品番 | D-M9N | D-M9NV | D-M9P | D-M9PV | D-M9B | D-M9BV |
| リード線取出方向 | 横方向 | 縦方向 | 横方向 | 縦方向 | 横方向 | 縦方向 |
| 配線方式 | 3線式 | | | | 2線式 | |
| 出力方式 | NPNタイプ | | PNPタイプ | | — | |
| 適用負荷 | IC回路、リレー、PLC用 | | | | DC24Vリレー、PLC用 | |
| 電源電圧 | DC5・12・24V(4.5~28V) | | | | — | |
| 消費電流 | 10mA以下 | | | | — | |
| 負荷電圧 | DC28V以下 | | — | | DC24V(DC10~28V) | |
| 負荷電流 | 40mA以下 | | | | 2.5~40mA | |
| 内部降下電圧 | 10mA時0.8V以下(40mA時2V以下) | | | | 4V以下 | |
| 漏れ電流 | DC24Vにて100μA以下 | | | | 0.8mA以下 | |
| インジケータランプ | ON時赤色発光ダイオード点灯 | | | | | |
| 規格 | CE/UKCAマーキング | | | | | |

耐油耐屈曲キャブタイヤリード線仕様

| オートスイッチ型式 | | D-M9N(V) | D-M9P(V) | D-M9B(V) |
|-----------------|-----------------------|-----------|----------|----------|
| 外被 | 外径[mm] | φ2.6 | | |
| 絶縁体 | 芯数 | 3芯(茶・青・黒) | | 2芯(茶・青) |
| | 外径[mm] | φ0.88 | | |
| 導体 | 断面積[mm ²] | 0.15 | | |
| | 素線径[mm] | φ0.05 | | |
| 最小曲げ半径[mm](参考値) | | 17 | | |

注1) 無接点オートスイッチ共通仕様につきましてはP.1363をご参照ください。

注2) リード線長さにつきましてはP.1363をご参照ください。

オートスイッチ質量表

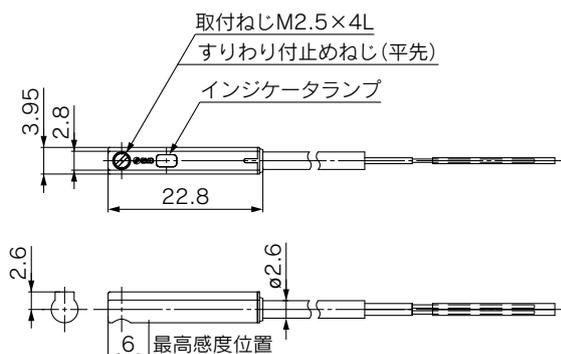
単位: g

| オートスイッチ品番 | | D-M9N(V) | D-M9P(V) | D-M9B(V) |
|-----------|-----------|----------|----------|----------|
| リード線長さ | 0.5m(無記号) | 8 | — | 7 |
| | 1m(M) | 14 | — | 13 |
| | 3m(L) | 41 | — | 38 |
| | 5m(Z) | 68 | — | 63 |

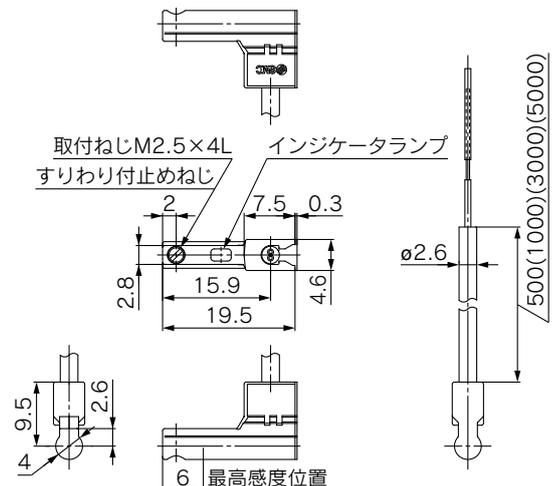
オートスイッチ外形寸法図

単位: mm

D-M9□



D-M9□V



ノーマルクローズ無接点オートスイッチ/直接取付タイプ D-M9NE(V)・D-M9PE(V)・D-M9BE(V)



海外規格適合機種の詳細は、
SMCホームページをご参照ください。

オートスイッチ仕様

PLC: Programmable Logic Controllerの略

| D-M9□E型・D-M9□EV型(インジケータランプ付) | | | | | | |
|------------------------------|------------------------|---------|--------|---------|-----------------|---------|
| オートスイッチ品番 | D-M9NE | D-M9NEV | D-M9PE | D-M9PEV | D-M9BE | D-M9BEV |
| リード線取出方向 | 横方向 | 縦方向 | 横方向 | 縦方向 | 横方向 | 縦方向 |
| 配線方式 | 3線式 | | | | 2線式 | |
| 出力方式 | NPNタイプ | | PNPタイプ | | — | |
| 適用負荷 | IC回路、リレー、PLC用 | | | | DC24Vリレー、PLC用 | |
| 電源電圧 | DC5・12・24V(4.5~28V) | | | | — | |
| 消費電流 | 10mA以下 | | | | — | |
| 負荷電圧 | DC28V以下 | | — | | DC24V(DC10~28V) | |
| 負荷電流 | 40mA以下 | | | | 2.5~40mA | |
| 内部降下電圧 | 10mA時0.8V以下(40mA時2V以下) | | | | 4V以下 | |
| 漏れ電流 | DC24Vにて100μA以下 | | | | 0.8mA以下 | |
| インジケータランプ | ON時赤色発光ダイオード点灯 | | | | | |
| 規格 | CE/UKCAマーキング | | | | | |

耐油耐屈曲キャブタイヤリード線仕様

| オートスイッチ型式 | | D-M9NE(V) | D-M9PE(V) | D-M9BE(V) |
|-----------------|-----------------------|-----------|-----------|-----------|
| 外被 | 外径[mm] | ø2.6 | | |
| 絶縁体 | 芯数 | 3芯(茶・青・黒) | | 2芯(茶・青) |
| | 外径[mm] | ø0.88 | | |
| 導体 | 断面積[mm ²] | 0.15 | | |
| | 素線径[mm] | ø0.05 | | |
| 最小曲げ半径[mm](参考値) | | 17 | | |

注1) 無接点オートスイッチ共通仕様につきましてはP.1363をご参照ください。
注2) リード線長さにつきましてはP.1363をご参照ください。

オートスイッチ質量表

単位: g

| オートスイッチ品番 | | D-M9NE(V) | D-M9PE(V) | D-M9BE(V) |
|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|
| リード線長さ | 0.5m(無記号) | 8 | — | 7 |
| | 1m(M)* | 14 | — | 13 |
| | 3m(L) | 41 | — | 38 |
| | 5m(Z)* | 68 | — | 63 |

*1m, 5mは受注生産です。

グロメット

- 磁力を検出していない時に出力信号がオンになります。
- 無接点オートスイッチ/D-M9シリーズ(特注品は除く)の適用アクチュエータに使用可能。



△注意

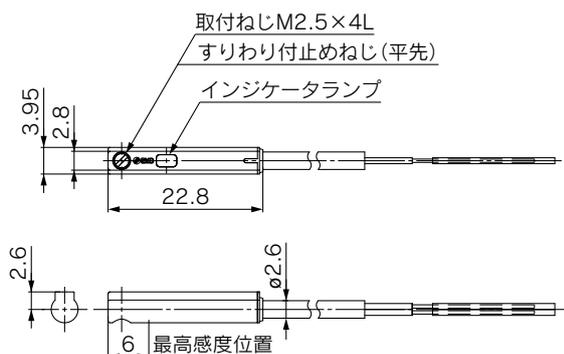
使用上のご注意

オートスイッチ本体に取付けてある止めねじ以外のものを使用してオートスイッチを固定しないでください。指定外のねじを使用した場合には、オートスイッチが破損する可能性があります。

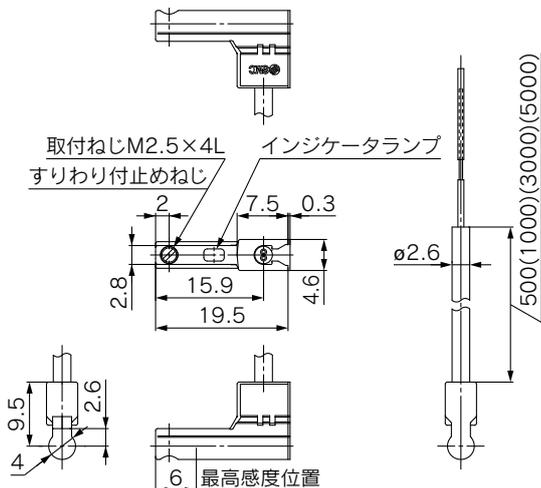
オートスイッチ外形寸法図

単位: mm

D-M9□E



D-M9□EV



2色表示式無接点オートスイッチ／直接取付タイプ D-M9NW(V)・D-M9PW(V)・D-M9BW(V)



海外規格適合機種の詳細は、
SMCホームページをご参照ください。

オートスイッチ仕様

PLC:Programmable Logic Controllerの略

| D-M9□W型・D-M9□WV型(インジケータランプ付) | | | | | | |
|------------------------------|------------------------------------------------|---------|--------|---------|-----------------|---------|
| オートスイッチ品番 | D-M9NW | D-M9NWV | D-M9PW | D-M9PWV | D-M9BW | D-M9BWV |
| リード線取出方向 | 横方向 | 縦方向 | 横方向 | 縦方向 | 横方向 | 縦方向 |
| 配線方式 | 3線式 | | | | 2線式 | |
| 出力方式 | NPNタイプ | | PNPタイプ | | — | |
| 適用負荷 | IC回路、リレー、PLC用 | | | | DC24Vリレー、PLC用 | |
| 電源電圧 | DC5・12・24V(4.5~28V) | | | | — | |
| 消費電流 | 10mA以下 | | | | — | |
| 負荷電圧 | DC28V以下 | | — | | DC24V(DC10~28V) | |
| 負荷電流 | 40mA以下 | | | | 2.5~40mA | |
| 内部降下電圧 | 10mA時0.8V以下(40mA時2V以下) | | | | 4V以下 | |
| 漏れ電流 | DC24Vにて100μA以下 | | | | 0.8mA以下 | |
| インジケータランプ | 動作範囲……………赤色発光ダイオード点灯 適正動作範囲……………緑色発光ダイオード点灯 | | | | | |
| 規格 | CE/UKCAマーキング | | | | | |

グロメット

- 2線式の負荷電流を低電流化(2.5~40mA)
- 標準で耐屈曲コード使用
- 適正動作範囲がランプの色によって判断可能(赤→緑←赤)



△注意

使用上のご注意

オートスイッチ本体に取付けてある止めねじ以外のものを使用してオートスイッチを固定しないでください。指定外のねじを使用した場合には、オートスイッチが破損する可能性があります。

耐油耐屈曲キャブタイヤリード線仕様

| オートスイッチ型式 | | D-M9NW(V) | D-M9PW(V) | D-M9BW(V) |
|-----------------|-----------------------|-----------|-----------|-----------|
| 外被 | 外径[mm] | φ2.6 | | |
| 絶縁体 | 芯数 | 3芯(茶・青・黒) | | 2芯(茶・青) |
| | 外径[mm] | φ0.88 | | |
| 導体 | 断面積[mm ²] | 0.15 | | |
| | 素線径[mm] | φ0.05 | | |
| 最小曲げ半径[mm](参考値) | | 17 | | |

注1) 無接点オートスイッチ共通仕様につきましてはP.1363をご参照ください。
注2) リード線長さにつきましてはP.1363をご参照ください。

オートスイッチ質量表

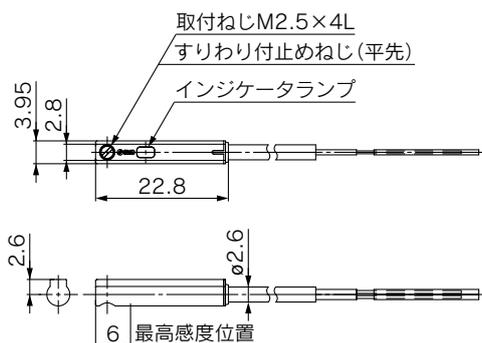
単位：g

| オートスイッチ品番 | | D-M9NW(V) | D-M9PW(V) | D-M9BW(V) |
|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|
| リード線長さ | 0.5m(無記号) | 8 | 7 | 7 |
| | 1m(M) | 14 | 13 | 13 |
| | 3m(L) | 41 | 38 | 38 |
| | 5m(Z) | 68 | 63 | 63 |

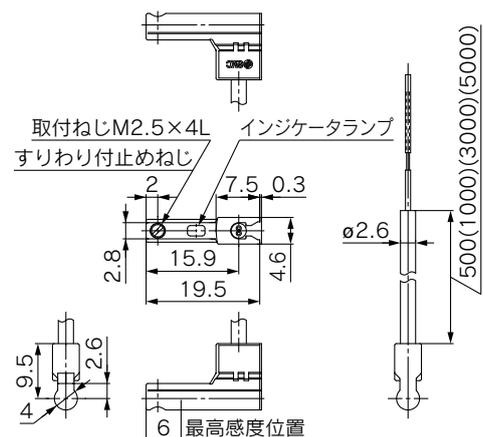
オートスイッチ外形寸法図

単位：mm

D-M9□W



D-M9□WV





LEJ Series 電動アクチュエータ／製品個別注意事項①

ご使用の前に必ずお読みください。安全上のご注意につきましてはP.1351、電動アクチュエータ／共通注意事項につきましてはP.1352～1357、オートスイッチ／共通注意事項につきましてはP.1358～1367をご確認ください。

設計上のご注意

⚠ 注意

- ① 負荷は仕様限界を超えない範囲でご使用ください。
可搬質量、許容モーメントから機種選定を行ってください。仕様限界外で使用されますとガイド部に加わる偏荷重が過大となり、ガイド部のガタの発生、精度の悪化など寿命に悪影響を及ぼす原因となります。
- ② 過大な外力や衝撃力が加わる使用は行わないでください。
過大な外力や衝撃力により、本体が破損します。モータを含む各部品は、精密な公差で製作されていますので、わずかな変形・位置ズレでも作動不良の原因となります。

選定

⚠ 警告

- ① 速度は仕様限界を超えない範囲でご使用ください。
可搬質量と搬送速度の関係およびストロークによる許容速度から機種選定を行ってください。仕様範囲外で使用されますと、異音の発生、精度の悪化など作動および寿命に悪影響を及ぼす原因となります。
- ② 微小ストローク(100mm以下)で繰り返し往復させる場合グリース切れを起こす場合がありますので、1日に1回以上または、1000回往復に1回以上フルストローク作動を行ってください。
- ③ テーブルに外力が加わる場合は、外力を加えた総搬送質量で選定してください。
アクチュエータに配管ダクト等を設置する場合、テーブルの摺動抵抗が増大し、作動不良の要因になる場合がありますので、十分にご注意ください。

使用上のご注意

⚠ 注意

- ① ストロークエンド端にぶつけないでください。
仕様範囲外での使用や、コントローラ／ドライバの設定・原点位置の変更により実ストローク外の運転指示をする等、誤った入力指示を行った場合において、運転時にアクチュエータのストロークエンドにテーブル(移動子)が衝突することがあります。十分に確認を行ってからご使用ください。テーブルをストロークエンドに衝突させた場合には、ガイド・ベルト・内部ストッパ等が破損し、正常に動作しなくなりますのでご注意ください。



また垂直時においてはワークが自重で自由落下しますのでご注意ください。

- ② 本アクチュエータの実速度は負荷とストロークによって変動します。
選定の際は、カタログの選定方法をご参照のうえ、仕様を確認後にご使用ください。
- ③ 原点復帰時に搬送負荷以外の負荷や衝撃・抵抗を加えないでください。
- ④ ボディ、テーブルの取付面には打痕、傷などを付けないでください。
取付面の平面度が悪くなり、ガイド部のガタの発生、摺動抵抗の増加などの原因となります。
- ⑤ 製品本体やワーク取付けの際には、強い衝撃や過大なモーメントをかけないでください。
許容モーメント以上の外力が働くと、ガイド部のガタの発生、摺動抵抗の増加などの原因となります。
- ⑥ 取付面の平面度は0.1mm/500mm以内にしてください。
本体に取付けるワーク、ベースなどの平面度が悪いと、ガイド部分のガタの発生や摺動抵抗の増加の原因となります。また、片持ち状態のように張出し取付を行う場合は、補助板やサポートガイドを用いて、本体がたわまないようにしてください。
- ⑦ 本製品を取付ける際は、すべての取付用ボルトを固定してください。
取付用ボルトの本数を減らした場合、テーブルの変移量が増えるなど性能に影響が出ます。
- ⑧ 位置決め運転および位置決め範囲でテーブルをワークにぶつけないでください。
- ⑨ ダストシールバンドに外力をかけないでください。
運搬時は特にご注意ください。

LEKFS

LEFS□
LEFS

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LESYH

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

防塵・
耐滴仕様

仕様
クリ
ーン

対応
二次
電池

JXC□
LEC□

LECS□
LECY□

仕様
モー
メント
ス

LAT3



LEJ Series 電動アクチュエータ／製品個別注意事項②

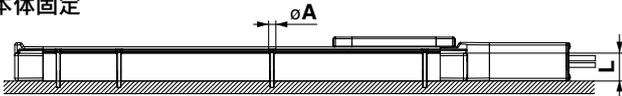
ご使用の前に必ずお読みください。安全上のご注意につきましてはP.1351、電動アクチュエータ／共通注意事項につきましてはP.1352～1357、オートスイッチ／共通注意事項につきましてはP.1358～1367をご確認ください。

使用上のご注意

⚠ 注意

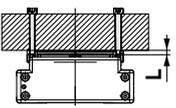
- ⑩ 本体の取付け時のねじの締付けは、適切な長さのねじを用い、適正トルクで取付穴すべてを締付けてください。制限範囲以上の値による締付けは作動不良の原因となり、締付不足は位置のずれや落下の原因となります。

本体固定



| 機種 | 使用ボルト | 最大締付トルク (N・m) | φA (mm) | L (mm) |
|--------|-------|---------------|---------|--------|
| LEJ□40 | M5 | 3.0 | 5.5 | 36.5 |
| LEJ□63 | M6 | 5.2 | 6.8 | 49.5 |

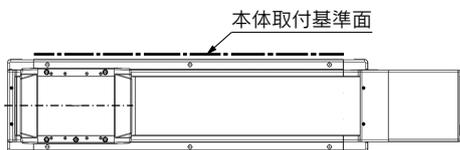
ワーク固定



| 機種 | 使用ボルト | 最大締付トルク (N・m) | L (最大ねじ込み深さmm) |
|--------|---------|---------------|----------------|
| LEJ□40 | M6×1 | 5.2 | 10 |
| LEJ□63 | M8×1.25 | 12.5 | 12 |

ワーク固定用ボルトがボディに当たらないように最大ねじ込み深さより0.5mm以上短いボルトをご使用ください。ボルトが長いとボディに当たり作動不良などの原因となります。

- ⑪ テーブルを固定して本体を駆動させないでください。
- ⑫ ベルト駆動での垂直使用はできません。
- ⑬ 使用条件によっては、振動を伴う動作をする場合があります。その場合は、ドライバのオートチューニング応答性を低応答に調整してください。オートチューニングする際、異音を伴う場合がありますが、調整が完了するまで様子を見てください。
- ⑭ 本体取付基準面を使用して設置される場合には、ピンを使用してください。また、R面取りがあるため、ピン高さは5mm以上にしてください。(推奨高さ6mm)



- ⑮ 動作途中に負荷変動があると、動作不良・異音・アラームが発生する場合があります。(ACサーボモータの場合) 負荷変動にゲインチューニングが合わない場合があります。ドライバの取扱説明書に従って適切にゲイン調整を行ってください。

保守点検のご注意

⚠ 警告

保守点検の頻度

下記表に基づいて保守点検を行ってください。

| 頻度 | 外観目視点検 | 内部点検 | ベルト点検 |
|-------------------------|--------|------|-------|
| 始業点検 | ○ | — | — |
| 6ヶ月/1000km/ 500万回ごと* | ○ | ○ | ○ |

*いずれか早い時期

● 外観目視点検項目

1. 本体固定ボルトの緩み、異常な汚れ
2. 傷、ケーブル接続部の確認
3. 振動、異音

● 内部点検項目

1. 作動部の潤滑状態、汚れ
※グリースを塗布される場合は、リチウム系No.2グレードをご使用ください。
2. 部品締結部の緩み、ガタツキ

● ベルト点検項目

下記に示すようなベルトの異常現象がある場合は、直ちに運転を中止し、ベルトの交換を行ってください。また、使用環境および使用条件が製品仕様範囲内であることを確認してください。

- a. 歯面帆布が摩耗
帆布繊維が毛羽立ち、ゴム質がとれ、白っぽく変色し、帆布の布目が不明瞭になる。
- b. ベルト側面のむしれおよび摩耗
ベルト角が丸くなり心線がほつれ出ている。
- c. ベルトの部分的切断
ベルトが部分的に切断。切断部以外の歯面に異物を噛み込むことにより傷が発生。
- d. ベルトの歯部の縦裂
ベルトのフランジへの乗り上げによる傷
- e. ベルト背面のゴムの粘りがある軟化
- f. ベルト背面の亀裂